

Maß- und Integrationstheorie

Vorlesungsskriptum von Bernd Rummler WS 18/19

24. Januar 2019

Inhaltsverzeichnis

| | | |
|----------|---|-----------|
| 1 | Maßtheorie | 2 |
| 1.1 | Maß-Problem und einleitende Begriffe | 2 |
| 1.2 | Mengenalgebra, Maße, Messbarkeit | 5 |
| 1.3 | Vollständige Maße, Hahnscher Fortsetzungssatz, Approximation Lebesgue-messbarer Mengen | 19 |
| 1.4 | Messbare Abbildungen | 24 |
| 1.5 | Konvergenzbegriff für messbare Funktionen in Maßräumen | 29 |
| 1.6 | Der allgemeine Integralbegriff - Maßintegrale | 33 |
| 1.6.1 | Das Integral über Regelfunktionen und das Riemann-Integral | 33 |
| 1.6.2 | Integration messbarer Funktionen | 34 |
| 1.6.3 | Integration reell-(komplex-)wertiger Funktionen mittels zulässiger Zer- legungen | 39 |
| 1.6.4 | Vergleich der Integralbegriffe | 42 |
| 1.7 | Konvergenzsätze | 47 |
| 1.8 | Integration in Produkträumen | 50 |
| 1.9 | Lebesgue-Räume | 55 |
| 1.10 | Der Satz von Radon-Nikodym | 62 |
| 2 | Integrationstheorie und Integralsätze im \mathbb{E}^n | 70 |
| 2.1 | Sukzessive Integration und Substitution | 70 |
| 2.2 | Kurvenintegrale | 78 |
| 2.3 | Oberflächenintegrale und Differentialoperatoren | 83 |
| 2.4 | Partielle Integration und Integralsätze | 89 |

1 Maßtheorie

1.1 Maß-Problem und einleitende Begriffe

Definition 1.1.1 (topologischer Raum). $X \neq \emptyset$ sei eine nichtleere Grundmenge und $\mathfrak{P}(X)$ die Potenzmenge von X .

Es sei τ ein nichtleeres Mengensystem, $\tau \subseteq \mathfrak{P}(X)$, mit den folgenden Eigenschaften:

(τ i) $\emptyset, X \in \tau$

(τ ii) für alle $\{\mathcal{O}_\alpha\}_{\alpha \in I} \subseteq \tau$, bei beliebiger Indexmenge I gilt: $\bigcup_{\alpha \in I} \mathcal{O}_\alpha \in \tau$

(τ iii) für alle $\{\mathcal{O}_j\}_{j=1}^N \subseteq \tau$ gilt: $\bigcap_{j=1}^N \mathcal{O}_j \in \tau$

Wir nennen τ mit (τ i)-(τ iii) eine Topologie auf X und das geordnete Paar (X, τ) einen topologischen Raum.

Notation 1.1.2 (Punkte und Mengen im topologischer Raum).

(i) Die Elemente von τ nennt man offene Mengen.

(ii) $A \subseteq X$ heißt abgeschlossen in (X, τ) wenn $A^C \in \tau$, dabei bezeichnet A^C das Komplement von A bezüglich $X = \{x : x \in X \wedge x \notin B\}$.

(iii) A heißt Überdeckungs-kompakt, wenn aus jeder offenen Überdeckung $\{\mathcal{O}_\alpha\}_{\alpha \in I}$ von A : $\{\mathcal{O}_\alpha\}_{\alpha \in I} \subseteq \tau$; ein endliches Teilsystem: $\{\mathcal{O}_{\alpha_j}\}_{j=1}^N \subset \{\mathcal{O}_\alpha\}_{\alpha \in I}$ ausgewählt werden kann, welches A überdeckt, d.h. $A \subseteq \bigcup_{j=1}^N \mathcal{O}_{\alpha_j}$

(iv) Die Elemente $x \in X$ nennt man Punkte von (X, τ) .

(v) $U \in \mathfrak{P}(X)$ heißt Umgebung von x in (X, τ) , wenn $\exists \mathcal{O} \subseteq \tau : x \in \mathcal{O} \subseteq U : U = U(x)$

Definition 1.1.3 (Hausdorffscher topologischer Raum). Einen topologischen Raum (X, τ) für den zusätzlich das Hausdorffsche Trennungsaxiom :

(τ iv) $\forall x, y \in X; x \neq y$ gilt: $\exists \mathcal{O}_x, \mathcal{O}_y \in \tau : x \in \mathcal{O}_x, y \in \mathcal{O}_y$ und $\mathcal{O}_x \cap \mathcal{O}_y = \emptyset$

gilt, nennt man einen Hausdorffschen topologischen Raum.

Beispiele 1.1.1 (topologische Räume).

(B1) Es sei $\tau = \{\emptyset, X\}$. Das Paar (X, τ) nennt man den chaotischer topologischen Raum und τ die chaotische Topologie.

(B2) Das Paar $(X, \mathfrak{P}(X))$, wobei $\mathfrak{P}(X)$ die Potenzmenge von X ist, bildet den diskreten topologischen Raum. $\tau = \mathfrak{P}(X)$ heißt die diskrete Topologie. Das Problem im diskreten topologischen Raum besteht darin, dass nur Folgen konvergieren können, welche ab einem endlichen Index gleich ihrem Grenzelement sind. Dazu nennt $\{x_j\}_{j=1}^\infty$ konvergent, wenn $\forall U = U(x) \exists j(U) : \forall j \geq j(U) : x_j \in U(x)$.

Für die diskrete Topologie gilt: $\{x\} \subseteq \tau$ ($\{x\} = U$), das heißt speziell: Es muss also gelten: $\forall j \geq j(\{x\}) : x_j = x$, womit nur 'konstante' Folgen konvergieren.

Geschichte und Maßproblem

- Lebesgue (1902):

PROBLEM: Es soll jeder Menge $E \subseteq \mathfrak{P}(\mathbb{R}^1)$, mit E beschränkt im \mathbb{E}^1 , eine reelle Zahl $\mu(E) \in [0, \infty)$ (endlich!) zugeordnet werden, so dass:

- (i) Für kongruente Mengen E und E_1 sei $\mu(E) = \mu(E_1)$
- (ii) $\mu\left(\bigcup_{j=1}^N E_j\right) = \sum_{j=1}^N \mu(E_j)$ bei $\{E_j\}_{j=1}^N$ beschränkt, $\{E_j\}_{j=1}^N \subseteq \mathfrak{P}(\mathbb{R}^1)$ und $\{E_j\}_{j=1}^N$ paarweise disjunkt, d.h. $E_j \cap E_k = \emptyset \quad \forall j \neq k$
- (iii) $\mu([0, 1]) = 1$ (Dieses kann auch durch $\mu([0, 1)) = 1$ ersetzt werden).

Verschärfung:

- (ii)* $\mu\left(\bigcup_{j=1}^{\infty} E_j\right) = \sum_{j=1}^{\infty} \mu(E_j)$ bei $\bigcup_{j=1}^{\infty} E_j$ beschränkt, $\{E_j\}_{j=1}^{\infty} \subseteq \mathfrak{P}(\mathbb{R}^1)$ und $\{E_j\}_{j=1}^{\infty}$ paarweise disjunkt

* Dieses Problem mit (i), (ii)*, (iii) ist nicht mal im \mathbb{R}^1 lösbar und mit (i), (ii), (iii) nur bis \mathbb{R}^2 , also:

- Verallgemeinerung in \mathbb{R}^n bzw. \mathbb{E}^n

PROBLEM: gesucht ist $\mu : \mathfrak{P}(\mathbb{R}^n) \rightarrow [0, \infty]$, so dass:

- (i) Für jede Bewegung β (überführt Mengen in kongruente Mengen) $\beta : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ gilt: $\mu(E) = \mu(\beta(E))$
- (ii) $\forall E, F \in \mathfrak{P}(\mathbb{R}^n)$ und $E \cap F = \emptyset : \mu(E \cup F) = \mu(E) + \mu(F)$
(Additivität)
- (ii)* $\forall \{E_j\}_{j=1}^{\infty} \in \mathfrak{P}(\mathbb{R}^n)$ mit $E_j \cap E_k = \emptyset \quad \forall j \neq k$ (paarweise disjunkt) sei: $\mu\left(\bigcup_{j=1}^{\infty} E_j\right) = \sum_{j=1}^{\infty} \mu(E_j)$ (σ -Additivität)
- (iii) $\mu(\times_{j=1}^n [0, 1]) = 1$ (Normierung für Einheitswürfel)

(i), (ii), (iii) beschreiben das Inhaltsproblem, (i), (ii)*, (iii) das Maßproblem.

* Das Inhaltsproblem ist für $n \geq 3$ unlösbar (1. Beweis von Hausdorff 1914). Aber es kommt sogar noch schlimmer:

Satz 1.1.1 (Banach-Tarski-Theorem, 1924). Sei $n \geq 3$. $A, B \subseteq \mathbb{E}^n$ mit $\overset{\circ}{A}, \overset{\circ}{B} \neq \emptyset$. Dabei ist $\overset{\circ}{A}$ das Innere von A, also die Menge aller Punkte, zu denen eine offene Umgebung existiert, die ganz in A liegt.

Dann existieren paarweise disjunkte Mengen $\{C_j\}_{j=1}^N$ und Bewegungen $\{\beta_j\}_{j=1}^N$ (bei $\{\beta_j(C_j)\}_{j=1}^N$ paarweise disjunkt), so dass $A = \bigcup_{j=1}^N C_j$ und $B = \bigcup_{j=1}^N \beta_j(C_j)$.

* Das Maßproblem ist nicht einmal in \mathbb{R}^1 lösbar. Bewiesen für $n = 1$ von Vitali 1904: (-allgemein gezeigt: 1924 von Banach und Tarski)

Satz 1.1.2 (Vitali, 1904). *Das Maßproblem (i), (ii)*, (iii) ist im \mathbb{R}^1 unlösbar.*

Beweis. Idee: Aufbau einer speziellen Menge

Es sei \mathbb{Q} - die Menge der rationalen Zahlen, \mathbb{Q} ist abzählbar.

Damit ist auch die Menge $P_0 := \{p \in \mathbb{Q} : p \in [-1, 1]\}$ - abzählbar. Des Weiteren sei $R := [-2, 2)$ und $R_0 := [0, 1)$ und $A(x) := \{y \in R_0 : x - y \in P_0\}$ die Äquivalenzklassen aller reellen Zahlen $y \in R_0 \subset \mathbb{R}$ mit nur rationaler Differenz zu einem Repräsentanten $x \in R_0$. Hier gilt offensichtlich, dass $A(x) = A(y) \Leftrightarrow y \in A(x)$. Speziell finden wir somit in $A(0)$ alle rationalen Elemente aus R_0 .

Wir zeigen zunächst, dass zwei verschiedene Äquivalenzklassen disjunkt sind:

Sei also $A(x) \neq A(z)$ und es gäbe ein $y \in A(x) \cap A(z)$, dann gilt:

$y = x - p_1$ und $y = z - p_2$ mit $p_1, p_2 \in P_0$. Das heißt $x - z = p_2 - p_1$, also $z \in A(x)$. Dies ist aber ein Widerspruch zu $A(x) \neq A(z)$.

In jeder Äquivalenzklasse $A(x)$ sei x als Repräsentant von $A(x)$ nun fest gewählt. Dann ist $B_0 := \bigcup_{\{A(x)\}} \{x\}$ eine überabzählbare Vereinigung disjunkter Punkt-Mengen. Das heißt B_0 ist eine Teilmenge von R_0 . Es sei nun $k(p)$ eine Indexzuordnung $k : P_0 \rightarrow \mathbb{N}_0$. (Dies ist immer möglich, da P_0 abzählbar ist.) Weiter sei o.B.d.A. $k(0) = 0$.

Wir setzen $B_{k(p)} := \bigcup_{\{A(x)\}} \{x + p\} \forall p \in P_0$. Hier ist $B_{k(p_1)} \cap B_{k(p_2)} = \emptyset \forall p_1 \neq p_2 \in P_0$ und die Mengen $B_{k(p)}$ sind kongruent zu $B_0 \forall p \in P_0$.

Nehmen wir nun an: das Maßproblem im \mathbb{R}^1 sei lösbar.

Dann liefert die Normierung und (ii):

$$\mu(R_0) = |R_0| = 1 \text{ und } \mu(R) = |R| = 4.$$

Nach Konstruktion ist $B_{k(p)} \subseteq R \quad \forall p \in P_0$.

Wegen (i) (Kongruenzeigenschaft) gilt $\forall p \in P_0 : \mu(B_{k(p)}) = \mu(B_0)$.

Des Weiteren ist $\bigcup_{p \in P_0} B_{k(p)} \subseteq R$ eine abzählbare Vereinigung disjunkter Mengen.

Wegen (ii)* und (ii) gilt

$$\begin{aligned} \mu\left(\bigcup_{p \in P_0} B_{k(p)}\right) &= \sum_{k(p)=0}^{\infty} \mu(B_{k(p)}) \stackrel{(ii)}{=} \mu\left(\left(\bigcup_{p \in P_0} B_{k(p)} \setminus R_0\right) \cup R_0\right) \\ &= \mu\left(\bigcup_{p \in P_0} B_{k(p)} \setminus R_0\right) + \mu(R_0) \geq 1, \end{aligned}$$

wobei $\mu(R_0) = 1$ und $\mu\left(\bigcup_{p \in P_0} B_{k(p)} \setminus R_0\right) \geq 0$.

Andererseits gilt mit (ii): $4 = \mu(R) = \mu\left(R \setminus \bigcup_{p \in P_0} B_{k(p)}\right) + \mu\left(\bigcup_{p \in P_0} B_{k(p)}\right)$,

bei $\mu\left(R \setminus \bigcup_{p \in P_0} B_{k(p)}\right) \geq 0$.

Also: $4 = \mu(R) \geq \sum_{k(p)=0}^{\infty} \mu(B_{k(p)}) \stackrel{(ii)}{=} \sum_{k=0}^{\infty} \mu(B_0)$.

Folglich ist $\mu(B_0) = 0$, da sonst $\sum_{k=0}^{\infty} \mu(B_0)$ divergiert. Das ist aber ein Widerspruch zu $\sum_{k(p)=0}^{\infty} \mu(B_{k(p)}) = \sum_{k=0}^{\infty} \mu(B_0) \geq 1$.

Also ist das Maßproblem im \mathbb{R}^1 nicht lösbar. \square

1.2 Mengenalgebra, Maße, Messbarkeit

Definition 1.2.1 (Mengenalgebra). Sei X eine nichtleere Grundmenge und sei $\mathfrak{A} \subseteq \mathfrak{P}(X)$ ein nichtleeres System von Teilmengen von X . Dann heißt \mathfrak{A} Mengenalgebra über X , wenn:

- (i) $A \in \mathfrak{A} \Rightarrow A^C \in \mathfrak{A}$
- (ii) $A, B \in \mathfrak{A} \Rightarrow (A \cup B) \in \mathfrak{A}$

Schreibweise: $\mathfrak{A} = \mathfrak{A}(X)$

Definition 1.2.2 (σ -Algebra). Eine Mengenalgebra $\mathfrak{A}(X)$ heißt σ -Algebra über X , wenn:

- (iii) $\{A_j\}_{j=1}^{\infty} \subset \mathfrak{A}(X) \Rightarrow \bigcup_{j=1}^{\infty} A_j \in \mathfrak{A}(X)$

Hilfsschreibweise für die σ -Algebra: $\mathfrak{A}(X) = \mathfrak{A}^{(\sigma)}(X)$

Beispiele 1.2.1. Sei X eine beliebige Menge. Dann ist das System $\mathfrak{A} = \{\emptyset, X\}$ die kleinste und $\mathfrak{A} = \mathfrak{P}(X)$ die größte σ -Algebra über X .

Folgerung 1.2.1. Sei $\mathfrak{A}(X)$ eine Mengenalgebra. Dann gilt

- (i) $X \in \mathfrak{A}(X)$
- (ii) $\emptyset \in \mathfrak{A}(X)$
- (iii) $A, B \in \mathfrak{A}(X) \Rightarrow (A \cap B) \in \mathfrak{A}(X)$

Beweis. Zu (i): Da wegen $A \in \mathfrak{A}(X)$ auch $A^C \in \mathfrak{A}(X)$ ist, erhalten wir $A \cup A^C = X \in \mathfrak{A}(X)$.

(ii) gilt, da $\emptyset = X^C \in \mathfrak{A}(X)$ und Aussage (iii) folgt aus $(A \cap B) = (A^C \cup B^C)^C$. \square

Satz 1.2.2 (Erzeugungssatz). Der Durchschnitt beliebig vieler Mengenalgebren (bzw. σ -Algebren) über X ist wieder eine Mengenalgebra (bzw. σ -Algebra) über X .

Beweis. Es sei $\{\mathfrak{A}_{\alpha}^{(\sigma)}(X)\}_{\alpha \in I}$ System von Mengenalgebren (σ -Algebren) über X , mit Indexmenge I . Des Weiteren sei $\mathfrak{A}_{(\sigma)}(x) := \bigcap_{\alpha \in I} \mathfrak{A}_{\alpha}^{(\sigma)}(X)$.

Um zu zeigen, dass $\mathfrak{A}_{(\sigma)}(x)$ eine Mengenalgebra (bzw. σ -Algebra) ist, müssen wir die Axiome aus der Definition prüfen.

- (i) $A \in \mathfrak{A}(X) \Rightarrow A \in \mathfrak{A}_{\alpha}(X) \quad \forall \alpha \in I \Rightarrow A^C \in \mathfrak{A}_{\alpha}(X) \quad \forall \alpha \in I$
 $\Rightarrow A^C \in \mathfrak{A}(X)$

$$(ii) A, B \in \mathfrak{A}(X) \Rightarrow A, B \in \mathfrak{A}_\alpha(X) \quad \forall \alpha \in I \Rightarrow (A \cup B) \in \mathfrak{A}_\alpha(X) \quad \forall \alpha \in I \\ \Rightarrow (A \cup B) \in \mathfrak{A}(X)$$

$$(iii) \{A_j\}_{j=1}^\infty \in \mathfrak{A}^\sigma(X) \Rightarrow \{A_j\}_{j=1}^\infty \in \mathfrak{A}_\alpha^\sigma(X) \quad \forall \alpha \in I \\ \Rightarrow \bigcup_{j=1}^\infty A_j \in \mathfrak{A}_\alpha^\sigma(X) \quad \forall \alpha \in I \Rightarrow \bigcup_{j=1}^\infty A_j \in \mathfrak{A}^\sigma(X)$$

□

Definition 1.2.3 (Durchschnitts-Algebren). *Es sei $S \subseteq \mathfrak{P}(X)$ mit S ist nichtleer. Wir bezeichnen mit:*

$$\mathfrak{A}(S) = \bigcap_{\mathfrak{A}_\alpha(X) \supseteq S} \mathfrak{A}_\alpha(X)$$

die von S erzeugte Mengenalgebra. Analog, durchgeführt mit σ -Algebren, erhält man die von S erzeugte σ -Algebra:

$$\sigma(S) = \bigcap_{\mathfrak{A}_\alpha^\sigma(X) \supseteq S} \mathfrak{A}_\alpha^\sigma(X) = \mathfrak{A}_\alpha^{o(\sigma)}(X)$$

Definition 1.2.4 (additive Mengenfunktion). *Sei $\mathfrak{A}(X)$ eine Mengenalgebra über X und $\Phi : \mathfrak{A}(X) \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$ bzw. $\overline{\mathbb{R}} \times i\overline{\mathbb{R}}$ mit $\overline{\mathbb{R}} := \{-\infty\} \cup (-\infty, \infty) \cup \{\infty\}$. Die Abbildung Φ heißt additive Mengenfunktion, wenn $\forall A, B \in \mathfrak{A}(X)$, mit $A \cap B = \emptyset$, $\Phi(A \cup B) = \Phi(A) + \Phi(B)$ gilt.*

Definition 1.2.5 (σ -additive Mengenfunktion). *Eine additive Mengenfunktion Φ heißt σ -additive Mengenfunktion wenn (zusätzlich) für alle Mengenfolgen $\{A_j\}_{j=1}^\infty \subset \mathfrak{A}(X)$ von paarweise disjunkten Mengen $A_j \cap A_k = \emptyset \quad \forall j, k \in \mathbb{N} : j \neq k$ mit $\bigcup_{j=1}^\infty A_j \in \mathfrak{A}(X)$ gilt:*

$$\sum_{j=1}^\infty \Phi(A_j) = \Phi\left(\bigcup_{j=1}^\infty A_j\right)$$

Definition 1.2.6 (Inhalt über $\mathfrak{A}(X)$).

Gilt für die additive Mengenfunktion $\Phi : \mathfrak{A}(X) \rightarrow [0, \infty]$, dann heißt Φ ein Inhalt über $\mathfrak{A}(X)$.

Schreibweise: $\Phi = \lambda$

Gilt für X zusätzlich $\lambda(X) < \infty$, so nennt man λ einen endlichen Inhalt.

Definition 1.2.7 (Prä-Maß). *Ein σ -additiver Inhalt λ wird auch Prä-Maß genannt.*

Gilt für den σ -additiven Inhalt λ :

$\exists \{A_j\}_{j=1}^\infty \subseteq \mathfrak{A}(X)$ und $A_j \subseteq A_{j+1} \quad \forall j = 1, 2, \dots$ (isotone Mengenfolge) und

$X = \bigcup_{j=1}^\infty A_j$ mit $\lambda(A_j) < \infty \quad \forall j \in \mathbb{N}$, dann heißt λ σ -endlich.

Definition 1.2.8 (messbaren Raum, Maß, Maßraum).

Das Paar $\{X, \mathfrak{A}^{(\sigma)}(X)\}$ nennt man einen messbaren Raum.

Ein σ -additiver Inhalt λ (Prä-Maß) auf einer σ -Algebra heißt ein Maß. : Schreibweise: $\Phi =$

$\lambda = \mu$

Das Tripel $[X, \mathfrak{A}^{(\sigma)}(X), \mu]$ heißt Maßraum über X .

Folgerung 1.2.3. (a) $\Phi(\emptyset) = 0$, da \emptyset disjunkt zu sich selbst ist, muss gelten:

$$\Phi(\emptyset) = 2\Phi(\emptyset).$$

(b) Ist $\Phi(A)$ endlich und $A \subseteq B$, $A, B \in \mathfrak{A}$, dann:

$$\Phi(B \setminus A) = \Phi(B) - \Phi(A)$$

Falls λ -Inhalt so folgt daraus die Monotonie:

$$\lambda(A) \leq \lambda(B) \quad A, B \in \mathfrak{A} \quad A \subseteq B$$

(c) Für λ -Inhalt gilt die Subadditivität:

$$\forall A, B \in \mathfrak{A} : \lambda(A \cup B) \leq \lambda(A) + \lambda(B)$$

Definition 1.2.9 (Limes superior und Limes inferior).

Vorgegeben sei bei $X \neq \emptyset$ die Mengenfolge $\{A_j\}_{j=1}^{\infty} \subset \mathfrak{P}(X)$. Wir erklären mit

$$\overline{\lim}_{j \rightarrow \infty} A_j := \{x \in X : x \in A_j \text{ für unendlich viele Indizes } j\}$$

den Limes superior und mit

$$\underline{\lim}_{j \rightarrow \infty} A_j := \{x \in X : \exists j_0(x) \in \mathbb{N} : \forall j \geq j_0(x) : x \in A_j\}$$

den Limes inferior.

Limes superior und Limes inferior bezeichnen Elemente von $\mathfrak{P}(X)$. Die obigen Grenzwerte berechnet man durch

$$\overline{\lim}_{j \rightarrow \infty} A_j = \bigcap_{j=1}^{\infty} \bigcup_{k=j}^{\infty} A_k$$

und

$$\underline{\lim}_{j \rightarrow \infty} A_j = \bigcup_{j=1}^{\infty} \bigcap_{k=j}^{\infty} A_k.$$

Offenbar gilt:

$$\underline{\lim}_{j \rightarrow \infty} A_j \subseteq \overline{\lim}_{j \rightarrow \infty} A_j.$$

Im Falle: $\underline{\lim}_{j \rightarrow \infty} A_j = \overline{\lim}_{j \rightarrow \infty} A_j$ schreiben wir auch:

$$\lim_{j \rightarrow \infty} A_j = \underline{\lim}_{j \rightarrow \infty} A_j = \overline{\lim}_{j \rightarrow \infty} A_j \in \mathfrak{P}(X).$$

Definition 1.2.10 (Spezielle Mengenfolgen). Eine Mengenfolge $\{A_j\}_{j=0}^{\infty}$ heißt isoton (monoton aufsteigende Mengenfolge), wenn $A_j \subseteq A_{j+1}$, $\forall j$.

Es gilt dann

$$\lim_{j \rightarrow \infty} A_j = \bigcup_{j=1}^{\infty} A_j$$

Die Mengenfolge $\{A_j\}_{j=0}^\infty$ heißt antiton (monoton fallende Mengenfolge),

wenn $A_j \supseteq A_{j+1}, \forall j$.

Es gilt dann

$$\lim_{j \rightarrow \infty} A_j = \bigcap_{j=1}^{\infty} A_j$$

Definition 1.2.11 (Montones System). Ein nichtleeres System S von Teilmengen von X heißt monotones System (monotone Klasse), wenn für alle $\{A_j\}_{j=0}^\infty$ isoton bzw. antiton gilt

$$\bigcup_{j=0}^{\infty} A_j \in S \text{ für } \{A_j\}_{j=0}^\infty \text{ isoton bzw. } \bigcap_{j=0}^{\infty} A_j \in S \text{ für } \{A_j\}_{j=0}^\infty \text{ antiton.}$$

Bemerkung 1.2.1 (Durchschnitt monotoner Systeme). Analog zum Satz über die Durchschnittsalgebra kann man zeigen, dass der Durchschnitt beliebig vieler monotoner Systeme, welche ein vorgegebenes Mengensystem \mathfrak{M} enthalten, wieder ein monotones System bildet. Im Folgenden werde der Durchschnitt aller monotoner Systeme, die \mathfrak{M} enthalten, mit $\mathfrak{m}(\mathfrak{M})$ bezeichnet.

DIES FÜHRT UNS ZU DER FOLGENDEN ANWENDUNG:

Bemerkung 1.2.2. Jede monotone Mengenalgebra $\mathfrak{A}(X)$ ist σ -Algebra über X .

Satz 1.2.4. Ist $\mathfrak{M} := \mathfrak{A}(X) = S$ eine Mengenalgebra über X , dann gilt sogar: $\sigma(S) = \sigma(\mathfrak{M}) = \mathfrak{m}(\mathfrak{M}) = \mathfrak{m}(S)$, also in expliziter Schreibweise: $\sigma(\mathfrak{A}(X)) = \mathfrak{m}(\mathfrak{A}(X))$

Beweis. Wir werden zuerst zeigen, dass $\mathfrak{m}(\mathfrak{M})$ eine σ -Algebra ist. Da wir wissen, dass jede monotone Mengenalgebra eine σ -Algebra ist (Bemerkung 1.2.1), reicht es die Eigenschaften einer Mengenalgebra nachzuweisen.

Zu (i): Sei $\mathfrak{C} = \{A \in \mathfrak{m}(\mathfrak{M}) \mid A^c \in \mathfrak{m}(\mathfrak{M})\}$ ein monotones System. Die Monotonie gilt, da aus $A_1, A_2, \dots \in \mathfrak{C}$ und $A_1 \subseteq A_2 \subseteq \dots$ (somit auch $A_1^c, A_2^c, \dots \in \mathfrak{C}$ und $A_1^c \supseteq A_2^c \supseteq \dots$) folgt, dass

$$\bigcup_{i=1}^{\infty} A_i \in \mathfrak{m}(\mathfrak{M}) \text{ und } \left(\bigcup_{i=1}^{\infty} A_i \right)^c = \bigcap_{i=1}^{\infty} A_i^c \in \mathfrak{m}(\mathfrak{M}).$$

Also $\bigcup_{i=1}^{\infty} A_i \in \mathfrak{C}$. Genauso zeigt man, dass für $A_1, A_2, \dots \in \mathfrak{C}$ und $A_1 \supseteq A_2 \supseteq \dots$ auch $\bigcap_{i=1}^{\infty} A_i \in \mathfrak{C}$. Da $\mathfrak{C} \supseteq \mathfrak{m}(\mathfrak{M})$, gilt wegen der Definition von $\mathfrak{m}(\mathfrak{M})$ auch $\mathfrak{C} \supseteq \mathfrak{m}(\mathfrak{M})$. Da aber auch $\mathfrak{C} \subseteq \mathfrak{m}(\mathfrak{M})$, haben wir $\mathfrak{C} = \mathfrak{m}(\mathfrak{M})$. D.h. aus $A \in \mathfrak{m}(\mathfrak{M})$ folgt $A^c \in \mathfrak{m}(\mathfrak{M})$.

Zu (ii): Wir definieren für jedes $B \in \mathfrak{m}(\mathfrak{M})$ das System

$$\mathfrak{B}_B = \{A \in \mathfrak{m}(\mathfrak{M}) \mid A \cup B \in \mathfrak{m}(\mathfrak{M})\} \subseteq \mathfrak{m}(\mathfrak{M}).$$

Das System \mathfrak{B}_B ist ein monotones System, da für $A_1, A_2, \dots \in \mathfrak{B}_B$ mit $A_1 \subseteq A_2 \subseteq \dots$ gilt $A_1 \cup B, A_2 \cup B, \dots \in \mathfrak{m}(\mathfrak{M})$ und $A_1 \cup B \subseteq A_2 \cup B \subseteq \dots$, also

$$\bigcup_{i=1}^{\infty} (A_i \cup B) = \left(\bigcup_{i=1}^{\infty} A_i \right) \cup B \in \mathfrak{m}(\mathfrak{M}).$$

Somit ist $(\bigcup_{i=1}^{\infty} A_i) \in \mathfrak{A}_B$. Analog zeigt man, dass $(\bigcap_{i=1}^{\infty} A_i) \in \mathfrak{A}_B$ gilt, für $A_1, A_2, \dots \in \mathfrak{A}_B$ mit $A_1 \supseteq A_2 \supseteq \dots$. Da \mathfrak{M} eine Algebra ist, gilt für $B \in \mathfrak{M}$, $\mathfrak{A}_B \supseteq \mathfrak{M}$ und, da \mathfrak{A}_B ein monotones System ist, auch $\mathfrak{A}_B \supseteq \mathfrak{m}(\mathfrak{M})$. Also

$$\mathfrak{A}_B = \mathfrak{m}(\mathfrak{M}). \quad (*)$$

Sei $B \in \mathfrak{m}(\mathfrak{M})$ und $C \in \mathfrak{M}$. Wegen Gleichung $(*)$ gilt $\mathfrak{A}_C = \mathfrak{m}(\mathfrak{M})$, d.h. $B \cup C = C \cup B \in \mathfrak{m}(\mathfrak{M})$, also $C \in \mathfrak{A}_B$. Demzufolge bleibt Gleichung $(*)$ auch für $B \in \mathfrak{m}(\mathfrak{M})$ gültig, was gleichzeitig impliziert:

$$A, B \in \mathfrak{m}(\mathfrak{M}) \implies A \cup B \in \mathfrak{m}(\mathfrak{M}).$$

Folglich ist $\mathfrak{m}(\mathfrak{M})$ eine Mengenalgebra, somit auch σ -Algebra. Dann folgt aus $\mathfrak{m}(\mathfrak{M}) \supseteq \mathfrak{M}$, dass $\mathfrak{m}(\mathfrak{M}) \supseteq \sigma(\mathfrak{M})$. Da jede σ -Algebra monoton ist und $\sigma(\mathfrak{M}) \supseteq \mathfrak{M}$, gilt auch $\sigma(\mathfrak{M}) \supseteq \mathfrak{m}(\mathfrak{M})$. Also $\mathfrak{m}(\mathfrak{M}) = \sigma(\mathfrak{M})$. □

Definition 1.2.12 (Wahrscheinlichkeitsraum).

Gilt für den Maßraum $[X, \mathfrak{A}^{(\sigma)}(X), \mu]$ die Eigenschaft: $\mu(X) = 1$ (Normierung), dann nennen wir $[X, \mathfrak{A}^{(\sigma)}(X), \mu]$ einen Wahrscheinlichkeitsraum.

Bemerkung 1.2.3. Es sei $[X, \mathfrak{A}^{(\sigma)}(X), \mu]$ ein Maßraum und $0 < \mu(X) < \infty$, also ein endliches Maß. Dann liefert $\mu_1(E) := \frac{\mu(E)}{\mu(X)} \quad \forall E \in \mathfrak{A}^{(\sigma)}$ ein Wahrscheinlichkeitsmaß mit $\mu_1(X) = 1$ und $[X, \mathfrak{A}^{(\sigma)}(X), \mu_1]$ ist der dazugehörige Wahrscheinlichkeitsraum. D.h. jedes endliche Maß kann zur Konstruktion eines Wahrscheinlichkeitsmaßes genutzt werden.

Günstig als Eigenschaft von Erzeugern ist eine Halbringstruktur:

Definition 1.2.13 (Halbring). Ein nichtleeres Mengensystem $\mathfrak{H} \subset \mathfrak{P}(X)$ heißt Halbring, wenn folgende Bedingungen erfüllt sind:

- (i) $\emptyset \in \mathfrak{H}$
- (ii) $A, B \in \mathfrak{H} \implies A \cap B \in \mathfrak{H}$
- (iii) $A, B \in \mathfrak{H} \implies \exists \{C_j\}_{j=1}^N$ paarweise disjunkt mit $C_j \in \mathfrak{H}, \forall j = 1 \dots N$, so dass gilt

$$A \setminus B = \bigcup_{j=1}^n C_j.$$

Definition 1.2.14 (Intervall-Bereich, Menge der Intervallbereiche).

Ein Intervall-Bereich I über dem \mathbb{R}^n ist die endliche Vereinigung halboffener, achsenparalleler Quader

$$I = \bigcup_{j=1}^N [\underline{a}_j, \underline{b}_j) = \bigcup_{j=1}^N Q_j \text{ mit } [\underline{a}_j, \underline{b}_j) := \{x \in \mathbb{R}^n : a_k^j \leq x_k < b_k^j, \forall k = 1 \dots n\}, \text{ wobei jede Koordi-}$$

nate in einem vorgegebenem Intervall liegt. Zugelassen sei hier auch $a_k^j = -\infty$ für $j \in \{1, \dots, N\}$ und $k \in \{1, \dots, n\}$ sowie $I = \emptyset$. Die Gesamtheit aller oben definierten Mengen I nennt man die Menge $I_{\mathbb{R}^n}$ der Intervallbereiche. Das System $I_{\mathbb{R}^n}$ bildet eine Mengenalgebra über \mathbb{R}^n und wird von dem Halbring aller halboffener Quader erzeugt, also $\mathfrak{A}(\mathfrak{H}) = I_{\mathbb{R}^n}$ ($I_{\mathbb{R}^1} \cong I_{[-\infty, \infty)}$).

Definition 1.2.15 (Borelsche σ -Algebra). Wir erklären mit $\mathfrak{B}^n = \mathfrak{B}(\mathbb{R}^n) = \sigma(I_{\mathbb{R}^n})$ die Borelsche σ -Algebra des \mathbb{R}^n . Die Elemente $E \in \mathfrak{B}^n$ nennt man Borelmengen.

Ist $A \subset X$ und $\mathfrak{A}^{(\sigma)}(X)$ eine σ -Algebra über X , dann ist das System

$$\mathfrak{A}_A^{(\sigma)}(A) := \{E = A \cap B : B \in \mathfrak{A}^{(\sigma)}(X)\}$$

eine σ -Algebra auf (über) A und wird als Spuralgebra bezeichnet.

Satz 1.2.5 (Satz über die Borelsche σ -Algebra). Die Algebra \mathfrak{B}^n ist die kleinste σ -Algebra, welche

- (i) alle offenen Mengen des \mathbb{E}^n
- (ii) alle abgeschlossenen Mengen des \mathbb{E}^n
- (iii) alle offenen Quader $\tilde{Q} = (\underline{a}, \underline{b})$ des \mathbb{E}^n
- (iv) alle abgeschlossenen Quader $\tilde{Q} = [\underline{a}, \underline{b}]$ des \mathbb{E}^n

enthält.

Beweis. Wir wollen uns darauf beschränken (i) zu zeigen.

Sei A eine beliebige nichtleere offene Menge des \mathbb{E}^n . Des Weiteren sei A beschränkt.

Mit q_v^0 bezeichnen wir alle achsenparallelen Quader der Länge $\frac{1}{2^0} = 1$ mit $q_v^0 \subset A$, $A^0 =$

$$\bigcup_{v=1}^{N(0)} q_v^0 \subset A, \text{ wobei } N(0) \text{ die Anzahl der Quader } q_v^0 \subset A \text{ ist.}$$

Für $j \in \mathbb{N}$ bezeichnen wir mit q_v^j alle (halboffenen) Quader der Kantenlänge $\frac{1}{2^j}$ mit $q_v^j \subset A$ und

$$\bigcup_{v=1}^{N(j)} q_v^j =: A^j \subset A.$$

Offensichtlich gilt $A^j \subset A$, $\forall j = 1, 2, \dots$, also $\bigcup_{j=1}^{\infty} A^j \subset A$.

Jetzt stellt sich die Frage: Gilt auch $\bigcup_{j=1}^{\infty} A^j = A$?

Dazu nehmen wir an, dass $A \neq \bigcup_{j=1}^{\infty} A^j$, d.h. es existiert ein $\underline{x}^* \in A$ mit $\underline{x}^* \notin \bigcup_{j=1}^{\infty} A^j$. Weil A offen

ist, ist \underline{x}^* innerer Punkt von A , also existiert eine Umgebung $U(\underline{x}^*) \subset A$. Nach der Konstruktion unsere obigen Folge existiert damit eine Intervallschachtelung $\{q_{\underline{x}^*}^j\}_{j=1}^\infty \supset \underline{x}^*$, wobei hier nicht angenommen wird, dass $q_{\underline{x}^*}^j$ Teilmenge von A sei. Nach dem Intervallschachtelungsprinzip existiert ein $q_{\underline{x}^*}^{j^*} \subset U(\underline{x}^*) \subset A$. Dies ist aber ein Widerspruch zu $\underline{x}^* \notin \bigcup_{j=1}^\infty A^j$. \square

Beispiel 1.2.2 (Beispiele von Maßen und Prämaßen).

(B1) Der Lebesguesche-Inhalt auf dem \mathbb{R}^1 :

Sei $\mathfrak{A}(\mathbb{R}^1) = I_{\mathbb{R}^1} = D(\lambda_L)$ mit $\lambda_L : I_{\mathbb{R}^1} \rightarrow [0, \infty]$. Konkret:

- $\lambda_L(\emptyset) = 0$
- $\lambda_L(A) = b - a \quad \forall A = [a, b)$ mit $-\infty < a < b < \infty$
- $\lambda_L(A) = \infty \quad \forall A \in \{[-\infty, \infty), [-\infty, b), [a, \infty)\}$ bei $-\infty < a, b < \infty$

Damit erhalten wir $\lambda_L(A) = \lambda_L(\bigcup_{j=1}^N [a_j, b_j)) = \sum_{j=1}^N \lambda_L([a_j, b_j))$ für $\{[a_j, b_j)\}_{j=1}^N$ paarweise disjunkte Intervalle. Also ist λ_L σ -additiv und σ -endlicher Inhalt auf $I_{\mathbb{R}^1}$.

(B2) Als nächstes erklären wir das Dirac-Maß auf dem \mathbb{R}^n und damit den Diracschen Maßraum $[\mathbb{R}^n, \mathfrak{B}^n, \mu_D]$. Wobei das Maß μ_D wie folgt definiert ist:

$$\mu_D : \mathfrak{B}^n \rightarrow [0, \infty]$$

$$\mu_D(E) := \begin{cases} 1 & \text{bei } \underline{0} \in E \\ 0 & \text{bei } \underline{0} \notin E. \end{cases}$$

Nachweis der Maßeigenschaften:

- $\mu_D(\emptyset) = 0$
- μ_D ist ein additives Maß, da bei zwei disjunkten Mengen die $\underline{0}$ höchstens in einer liegt
- selbes Argument für σ -Additivität.

Damit ist μ_D ein σ -additiver Inhalt auf einer σ -Algebra, also ein Maß. Es wird das Dirac-Maß genannt.

(B3) Zählmaß des \mathbb{R}^n :

Sei $\mu_Z : \mathfrak{B}^n \rightarrow [0, \infty)$ mit

$$\mu_Z(E) := \begin{cases} \sum_{\{\underline{a}_j \in E\}} 1 & \text{bei: } \exists j^* : \underline{a}_{j^*} \in E \\ 0 & \text{für } \underline{a}_j \notin E \quad \forall j = 1, \dots, N, \end{cases}$$

Für alle Mengen $E = \{\underline{a}_j\}_{j=1}^N$ mit $\underline{a}_j \in \mathbb{R}^n$ und $\underline{a}_j \neq \underline{a}_k$ bei $j \neq k$.
Dann ist $[\mathbb{R}^n, \mathfrak{B}^n, \mu_Z]$ ein Maßraum.

(B4) Verallgemeinerung von λ_L :

Es sei die Abbildung $\varphi : \mathbb{E}^1 \rightarrow \mathbb{E}^1$ mit φ vorgegeben, mit φ ist monoton wachsend und linksseitig stetig. Des Weiteren sei $\varphi(-\infty)$ definiert. Zum Beispiel durch $\varphi(-\infty) = \lim_{t \rightarrow -\infty} \varphi(t)$. (Dies muss definiert werden, da nur linksseitige Stetigkeit vorausgesetzt wird.) Offensichtlich ist $\varphi(\infty) = \lim_{t \rightarrow \infty} \varphi(t)$. Weiterhin seien auch $\varphi(-\infty) = -\infty$ und $\varphi(\infty) = \infty$ zugelassene Werte. Es sei $\mathfrak{A}(\mathbb{R}^1) = I_{\mathbb{R}^1}$ und für alle $E \in I_{\mathbb{R}^1}$ mit $E \neq \emptyset$ sei

$$\lambda_\varphi(E) := \sum_{j=1}^{N(E)} (\varphi(b_j) - \varphi(a_j)),$$

wobei $E = \bigcup_{j=1}^{N(E)} [a_j, b_j)$ mit $\{[a_j, b_j)\}_{j=1}^{N(E)}$ paarweise disjunkt. Es gelte weiter:

$\lambda_\varphi(\emptyset) = 0$. Dann ist λ_φ ein σ -endlicher, σ -additiver Inhalt auf $I_{\mathbb{R}^1}$.

Folglich gilt dann für $\varphi(x) = x$, dass $\lambda_\varphi = \lambda_L$ ist.

Man nennt λ_φ auch den Lebesgue-Stieltjes-Inhalt auf $I_{\mathbb{R}^1}$ zu der Funktion φ .

Für σ -Endlichkeit ist notwendig, dass φ in einem Intervall der Gestalt $[-\infty, a)$ und $[b, \infty)$ echt monoton ist.

Anmerkung:

Die Funktion φ kann aus dem vorgegebenem λ_φ rekonstruiert werden. (Ü.A.) Da $(\varphi(b_j) + c) - (\varphi(a_j) + c) = \varphi(b_j) - \varphi(a_j)$ gilt, ist die Funktion bis auf eine Konstante eindeutig.

(B4(D)) Dirac-Inhalt λ_D auf $I_{\mathbb{R}^1}$:

Wir definieren die sogenannte Heaviside-Funktion:

$$\varphi_H(x) := \begin{cases} 1 & \text{bei } x > 0 \\ 0 & \text{bei } x \leq 0. \end{cases}$$

Man überzeugt sich leicht davon, dass λ_D ein Inhalt auf $I_{\mathbb{R}^1}$ ist, denn:

$$\lambda_D(\emptyset) = 0$$

$$\lambda_D([-1, 1)) = \varphi_H(1) - \varphi_H(-1) = 1 - 0 = 1$$

$$\lambda_D([-10, -1)) = \varphi_H(-1) - \varphi_H(-10) = 0 - 0 = 0$$

$$\lambda_D([1, 2)) = \varphi_H(2) - \varphi_H(1) = 1 - 1 = 0$$

(B5(L-S)) Nun konstruieren wir einen Inhalt auf $I_{\mathbb{R}^n}$. Es sei $E = \times_{j=1}^n [a_j, b_j)$.

Dann setzen wir mit $\{\varphi_j\}_{j=1}^n$ aus (B4)

$$\lambda_{\{\varphi_j\}_{j=1}^n}(E) = \prod_{j=1}^n (\varphi_j(b_j) - \varphi_j(a_j))$$

und

$$\lambda_{\{\varphi_j\}_{j=1}^n}(\emptyset) := 0.$$

Somit erhalten wir für $\varphi_j(x_j) = x_j, \forall j = 1 \dots n$, den Lebesgueschen-Inhalt auf dem $I_{\mathbb{R}^n}$. (Volumen der Quader). Wir werden ihn im Folgenden auch mit $\lambda_L^{(n)}$ bezeichnen.

ZIEL: MESSBARKEIT VON ABBILDUNGEN UND SUBSTITUTION

Dazu seien X, Y nichtleere Mengen und eine Abbildung $f : X \rightarrow Y$ vorgegeben.

Des Weiteren sei f zunächst surjektiv, d.h. $D(f) = X$ und $R(f) = W(f) = Y$.

Es sei $S \subset \mathfrak{P}(Y)$ mit S nichtleer; z.B. $S = \mathfrak{A}(Y)$ oder $S = \mathfrak{A}^\sigma(Y)$.

Definition 1.2.16 (Vollständiges Urbild). Für $A \in S$ erklären wir die Menge: $f^{-1}(A) := \{x \in X : f(x) \in A\}$. Wir nennen $f^{-1}(A)$ das vollständige Urbild der Menge A unter der Abbildung f . Mit $f^{-1}(S) := \{B \in \mathfrak{P}(X) : B = f^{-1}(A) \quad A \in S\}$ bezeichnen wir das vollständige Urbild des Mengensystems S .

Satz 1.2.6 (Abbildungssatz). Ist \mathfrak{A} eine Mengen- (σ) -Algebra über Y , so ist $f^{-1}(\mathfrak{A})$ eine Mengen- (σ) -Algebra über X .

Beweis. Überprüfung der Axiomatik:

(i) Es sei $B \in f^{-1}(\mathfrak{A})$. Dann existiert eine Menge $A \in \mathfrak{A}(Y)$ mit $B = f^{-1}(A)$. Da $\mathfrak{A}(Y)$ eine Mengenalgebra ist, ist auch $A^{C_Y} \in \mathfrak{A}(Y)$ und somit $f^{-1}(A^{C_Y}) \in f^{-1}(\mathfrak{A})$. Aus der Surjektivität folgt nun $f^{-1}(A) \cap f^{-1}(A^{C_Y}) = \emptyset_X$. Also ist wegen $B^{C_X} = (f^{-1}(A))^{C_X} = f^{-1}(A^{C_Y})$ auch $B^{C_X} \in f^{-1}(\mathfrak{A}(Y))$.

(ii) Es seien $B_1, B_2 \in f^{-1}(\mathfrak{A}(Y))$. Also existieren zwei Mengen $A_1, A_2 \in \mathfrak{A}(Y)$ mit $B_1 = f^{-1}(A_1)$ und $B_2 = f^{-1}(A_2)$. Aus den Eigenschaften von \mathfrak{A} folgt nun $A_1 \cup A_2 \in \mathfrak{A}(Y)$ und somit $f^{-1}(A_1 \cup A_2) \in f^{-1}(\mathfrak{A}(Y))$.

Die Definition des vollständigen Urbildes liefert uns jetzt

$$f^{-1}(A_1 \cup A_2) = f^{-1}(A_1) \cup f^{-1}(A_2) = B_1 \cup B_2 \in f^{-1}(\mathfrak{A}(Y)).$$

Folglich ist \mathfrak{A} eine Mengenalgebra.

(iii) Induktive Anwendung der Argumentation aus (ii) zeigt, dass bei $\mathfrak{A}(Y)$ σ -Algebra auch $f^{-1}(\mathfrak{A}(Y))$ eine σ -Algebra ist. □

Folgerung 1.2.7 (zum Abbildungssatz). :

(i) *Rechengesetz:*

Sei $B \in f^{-1}(\mathfrak{A})$ und es gelte $B = f^{-1}(A)$ mit $A \in \mathfrak{A}$. Dann ist $B^C = f^{-1}(A^C)$ die zu B komplementäre Menge.

Es sei weiter $\{B_j\}_{j=1}^\infty \in f^{-1}(\mathfrak{A}^\sigma)$ mit $B_j = f^{-1}(A_j)$, $A_j \in \mathfrak{A}$. Für die Vereinigung gilt dann

$$\bigcup_{j=1}^\infty B_j = \bigcup_{j=1}^\infty f^{-1}(A_j) = f^{-1}\left(\bigcup_{j=1}^\infty A_j\right).$$

(ii) Sei S ein beliebiges nichtleeres Mengensystem und $\sigma_Y(S)$ die von S erzeugte σ -Algebra über Y , dann ist $\sigma_X(f^{-1}(S)) = f^{-1}(\sigma_Y(S))$.

Bemerkung 1.2.4. Die Einschränkung $Y = R(f)$ ist oft hinderlich. Deshalb sei nun $\emptyset \neq R(f) \neq Y$ und $R(f) \subset Y$ und die Algebra \mathfrak{A} Mengen- bzw. σ -Algebra ersetzt durch die Spuralgebra $\mathfrak{A}_{R(f)}(Y)$ bzw. $\mathfrak{A}_{R(f)}^\sigma(Y)$. Dann fassen wir f als Einschränkung von f in dem Sinne auf, dass $f : X \rightarrow R(f)$ abbildet. Folglich ist der Abbildungssatz auch in diesem Fall anwendbar. Konkret bedeutet dies $f^{-1}(y) = \emptyset \quad \forall y \notin R(f)$

Definition 1.2.17 (Äußeres Maß). Sei $X \neq \emptyset$ und $\mu^* : \mathfrak{P}(X) \rightarrow [0, \infty]$. Dann heißt μ^* äußeres Maß auf $\mathfrak{P}(X)$, wenn gilt

(i) $\mu^*(\emptyset) = 0$

(ii) $\mu^*(E) \leq \mu^*(F) \quad \forall E, F \in \mathfrak{P}(X) \text{ mit } E \subseteq F$ (Monotonie)

(iii) $\mu^*\left(\bigcup_{j=1}^{\infty} E_j\right) \leq \sum_{j=1}^{\infty} \mu^*(E_j) \quad \forall \{E_j\}_{j=1}^{\infty} \subset \mathfrak{P}(X)$ (Subadditivität)

Hier kann $\sum_{j=1}^{\infty} \mu^*(E_j)$ auch bestimmt divergieren.

Bemerkung 1.2.5. Ein äußeres Maß muss nicht additiv sein, denn sei $X \neq \emptyset$ und

$$\mu^*(E) := \begin{cases} 1 & \text{bei } E \neq \emptyset \\ 0 & \text{bei } E = \emptyset. \end{cases}$$

Bei $X \neq \{b\}$ ist μ^* nicht additiv, denn $\mu^*({a, b}) = 1 \quad \{a\} \cup \{b\} = \{a, b\} \quad a \neq b$ und $\mu^*({a, b}) = \mu^*({a}) = \mu^*({b}) = 1$, aber $\mu^*({a, b}) = 1 < 2 = \mu^*({a}) + \mu^*({b})$. Damit ist die Additivität verletzt. Dennoch ist μ^* ein äußeres Maß, denn:

(i) Gilt wegen der Definition von μ^* .

(ii) Die Monotonie folgt direkt aus:

- $E = F = \emptyset$: $\mu^*(\emptyset) = 0 \leq 0 = \mu^*(\emptyset) \quad E \subset F$
- $E = \emptyset; F \neq \emptyset$: $\mu^*(\emptyset) = 0 \leq 1 = \mu^*(F) \quad E \subset F$
- $E \neq \emptyset; F \neq \emptyset$: $\mu^*(E) = 1 \leq 1 = \mu^*(F)$.

(iii) Wird analog zur Monotonie gezeigt. Denn $\mu^*\left(\bigcup_{j=1}^{\infty} E_j\right) = 1$, falls mindestens eine Menge

$$E_j \neq \emptyset \text{ und somit } \mu^*\left(\bigcup_{j=1}^{\infty} E_j\right) \leq \sum_{j=1}^{\infty} \mu^*(E_j).$$

Definition 1.2.18 (Von λ induziertes äußeres Maß). Es sei $X \neq \emptyset$, $\mathfrak{A}(X)$ eine Mengenalgebra über X und λ ein σ -additiver Inhalt auf $\mathfrak{A}(X)$. Wir definieren die Abbildung $\mu^* = \mu_\lambda^* : \mathfrak{P}(X) \rightarrow [0, \infty]$ durch

$$\mu_\lambda^*(E) := \inf \left\{ \sum_{j=1}^{\infty} \lambda(A_j) \quad \forall \{A_j\}_{j=1}^{\infty} \subset \mathfrak{A}(X); \bigcup_{j=1}^{\infty} A_j \supset E \right\}.$$

Wir nennen μ_λ^* das von λ induziertes äußeres Maß.

Bemerkung 1.2.6. Die $\{A_j\}_{j=1}^\infty$ nach oben nennt man das System der Überdeckungen von E durch Elemente von $\mathfrak{A}(X)$.

Satz 1.2.8 (Inhalts-Fortsetzungssatz). Die oben definierte Abbildung μ_λ^* ist ein äußeres Maß auf $\mathfrak{P}(X)$.

Beweis. (a) Fortsetzungseigenschaft: zu zeigen ist: $\forall A \in \mathfrak{A}(X) : \mu_\lambda^*(A) = \lambda(A)$ (ab jetzt λ bei μ^* weglassen).

Beachte Definition von μ^* :

$$\mu^*(A) = \inf \left\{ \sum_{j=1}^{\infty} \lambda(A_j) \mid \{A_j\}_{j=1}^{\infty} \subset \mathfrak{A}(X) \text{ mit } \bigcup_{j=1}^{\infty} A_j \supset A \right\}$$

Nun ist $A \subset A$, d.h. : $\mu^*(A) \leq \lambda(A)$ (#) ($A_1 = A, A_j = \emptyset \forall j \geq 2$)

Andererseits gilt für beliebige Überdeckung $\{A_j\}_{j=1}^{\infty} \subset \mathfrak{A}(X)$ von A :

$\lambda(A) = \lambda(A \cap (\bigcup_{j=1}^{\infty} A_j))$. Wir erhalten aus $\{A_j\}_{j=1}^{\infty}$ das System paarweise disjunkter Mengen

$\{B_k\}_{k=1}^{\infty}$ vermittelt: $B_k := A_k \setminus \bigcup_{j=1}^{k-1} A_j$ für $k \geq 2, B_1 = A_1$; mit $\bigcup_{j=1}^{\infty} A_j = \bigcup_{j=1}^{\infty} B_j$. und

$$\Rightarrow \lambda(A) = \lambda(A \cap (\bigcup_{j=1}^{\infty} A_j)) = \lambda(A \cap (\bigcup_{j=1}^{\infty} B_j)) = \lambda(\bigcup_{j=1}^{\infty} (A \cap B_j)) = \sum_{j=1}^{\infty} \lambda(A \cap B_j)$$

(λ war σ -additiv):

$$\leq \sum_{j=1}^{\infty} \lambda(A \cap A_j) \leq \sum_{j=1}^{\infty} \lambda(A_j) \text{ da } A_j \supset (A \cap A_j) \supset (A \cap B_j)$$

(wegen Monotonie eines Inhaltes)

$$\Rightarrow \lambda(A) \leq \mu^*(A) \text{ (und (#) : } \lambda(A) \geq \mu^*(A)) \Rightarrow \lambda(A) = \mu^*(A) \forall A \in \mathfrak{A}(x).$$

(b) Zu zeigen: μ^* ist äußeres Maß. (Überprüfen der Axiome:)

(i) nach (a) ist $\emptyset \in \mathfrak{A}(X) : \lambda(\emptyset) = \mu^*(\emptyset) = 0$

(ii) Seien nun $E, F \in \mathfrak{P}(X)$ mit $E \subset F$. Nun sei $\{B_j\}_{j=1}^{\infty} \subset \mathfrak{A}(X)$ Überdeckung von F , d.h.:

$E \subset F \subset \bigcup_{j=1}^{\infty} B_j$ (Also auch eine Überdeckung von E), besser betrachtet als:

$$\left\{ \{B_j\}_{j=1}^{\infty} \subset \mathfrak{A} : F \subset \bigcup_{j=1}^{\infty} B_j \right\} \subset \left\{ \{A_j\}_{j=1}^{\infty} \subset \mathfrak{A} : E \subset \bigcup_{j=1}^{\infty} A_j \right\}$$

Das heißt: $\mu^*(E) = \inf \left\{ \sum_{j=1}^{\infty} \lambda(A_j) \right\} \leq \inf \left\{ \sum_{j=1}^{\infty} \lambda(B_j) \right\} = \mu^*(F)$.

(iii) Seien $\{E_j\}_{j=1}^{\infty} \subset \mathfrak{P}(X)$. Zunächst eine Fallunterscheidung:

gilt für ein j : $\mu^*(E_j) = \infty \Rightarrow \mu^*(\bigcup_{j=1}^{\infty} E_j) = \infty \leq \sum_{j=1}^{\infty} \mu^*(E_j) = \infty$. Damit ist alles in diesem

Fall gezeigt.

Können nun voraussetzen, dass $\mu^*(E_j) < \infty \forall j \in \mathbb{N}$. Hier ist $\forall j \in \mathbb{N}$:

$$\mu^*(E_j) = \inf \left\{ \sum_{l=1}^{\infty} \lambda(A_{jl}) \text{ mit } \{A_{jl}\}_{l=1}^{\infty} \subset \mathfrak{A}(x) \text{ und } \bigcup_{l=1}^{\infty} A_{jl} \supset E_j \right\}$$

D.h. $\{A_{jl}\}_{j,l=1}^{\infty} \subset \mathfrak{A}$ ist Überdeckung von $E = \bigcup_{j=1}^{\infty} E_j \subset \bigcup_{j=1}^{\infty} \bigcup_{l=1}^{\infty} A_{jl}$.

Konstruieren nun eine spezielle Überdeckungsfolge zu beliebigem $\varepsilon > 0$:

$$\sum_{l=1}^{\infty} \lambda(A_{jl}) - \mu^*(E_j) < \frac{\varepsilon}{2^j} \quad \forall j = 1, 2, \dots$$

(Geometrische Reihe $\rightarrow \varepsilon$ ausklammern \rightarrow Summe = 1).

Wir geben nun $\{A_{jl}\}_{j,l=1}^{\infty}$ diese Zusatzeigenschaft. Damit erhalten wir:

$$\mu^*(E) \leq \sum_{l,j=1}^{\infty} \lambda(A_{jl}) = \sum_{j=1}^{\infty} \sum_{l=1}^{\infty} \lambda(A_{jl}) \leq \sum_{j=1}^{\infty} \mu^*(E_j) + \varepsilon \cdot \underbrace{1}_{\sum_{j=0}^{\infty} \frac{1}{2^j} = \frac{1}{1-\frac{1}{2}} = 2}$$

Da ε beliebig: Subadditivitätseigenschaft ist erfüllt:

$\Rightarrow \mu^*$ ist äußeres Maß.

□

Folgerung 1.2.9. Aus jedem σ -additivem Inhalt kann ein äußeres Maß erzeugt werden.

Definition 1.2.19 (Messbare Mengen). Es sei μ^* ein äußeres Maß auf $\mathfrak{P}(X)$. Dann nennen wir eine Menge $E \in \mathfrak{P}(X)$ messbare (oder μ^* -messbare) Menge, wenn für alle $B \in \mathfrak{P}(X)$ die folgende Gleichung erfüllt ist

$$\mu^*(B) = \mu^*(B \cap E) + \mu^*(B \cap E^C).$$

Satz 1.2.10 (Caratheodory, DIE σ -ALGEBRA DER MESSBAREN MENGEN).

Es bezeichne $\mathfrak{A}_{\mu^*}(X) = \{E \in \mathfrak{P}(X) \text{ mit } E \text{ ist } \mu^*\text{-messbar}\} \subset \mathfrak{P}(X)$ das System aller μ^* -messbaren Teilmengen von X . Dann ist $\mathfrak{A}_{\mu^*}(X)$ eine σ -Algebra über X und die Einschränkung von μ^* auf $\mathfrak{A}_{\mu^*}(X)$, d.h. $\mu^* = \mu : \mathfrak{A}_{\mu^*}(X) \rightarrow [0, \infty]$, ist ein Maß auf $\mathfrak{A}_{\mu^*}(X)$.

Beweis. (i) $\emptyset, X \in \mathfrak{A}_{\mu^*}(X)$, denn $\forall B \in \mathfrak{P}(X)$ gilt:

$$\mu^*(B) = \underbrace{\mu^*(B \cap \emptyset)}_{=0} + \mu^*(B \cap X),$$

d.h. \emptyset und X sind messbar. Also sind $\emptyset, X \in \mathfrak{A}_{\mu^*}(X)$.

- (ii) Es sei $\mu^*(E) = 0$. Dann ist $E \in \mathfrak{A}_{\mu^*}(X)$, denn aus der Monotonie folgt für alle $B \in \mathfrak{P}(X)$, dass $B \cap E \subset E$ ist und damit

$$0 \leq \mu^*(E \cap B) \leq \mu^*(E) = 0$$

$$\mu^*(B) = \mu^*((B \cap E) \cup (B \cap E^C)) \leq \mu^*(B \cap E) + \mu^*(B \cap E^C).$$

Da $E^C \cap B \subset B$ ist, also $\mu^*(E^C \cap B) \leq \mu^*(B)$ gilt, folgt daraus

$$\mu^*(B) = \mu^*(E \cap B) + \mu^*(E^C \cap B).$$

Das bedeutet E ist messbar.

- (iii) Dass auch $E^C \in \mathfrak{A}_{\mu^*}(X)$ gilt, kann man sofort aus der Definition ablesen:

$$\mu^*(B) = \mu^*(B \cap E) + \mu^*(B \cap E^C) = \mu^*(B \cap E^C) + \mu^*(B \cap (E^C)^C).$$

- (iv) Seien $E, F \in \mathfrak{A}_{\mu^*}$. Dann ist zu zeigen, dass auch $E \cup F \in \mathfrak{A}_{\mu^*}$.

Da E und F messbare Mengen sind, gilt für alle $B \in \mathfrak{P}(X)$

$$\mu^*(B) = \mu^*(E \cap B) + \mu^*(E^C \cap B) \quad \text{und} \quad \mu^*(B) = \mu^*(F \cap B) + \mu^*(F^C \cap B).$$

Dies liefert uns

$$\begin{aligned} \mu^*(B) &= \mu^*(E \cap B) + \mu^*(E^C \cap B) \\ &= \mu^*(E \cap F \cap B) + \mu^*(E \cap F^C \cap B) + \mu^*(E^C \cap B) \\ &= \mu^*((E \cap F) \cap B) + \\ &\quad + \underbrace{\mu^*((E \cap F^C \cap B) \cup (E \cap E^C \cap B))}_{=\emptyset} + \\ &\quad + \mu^*((E^C \cap E^C \cap B) \cup (E^C \cap F^C \cap B)) \\ &= \mu^*(E \cap F \cap B) + \mu^*(B \cap \underbrace{(E^C \cup F^C)}_{(E \cap F)^C}). \end{aligned}$$

Also ist $E \cap F \in \mathfrak{A}_{\mu^*}$ und somit auch $E^C \cap F^C \in \mathfrak{A}_{\mu^*}$. Anwendung von (iii) zeigt das Gesuchte

$$(E^C \cap F^C)^C = E \cup F \in \mathfrak{A}_{\mu^*}.$$

- (v) Es seien $\{E_j\}_{j=1}^{\infty} \subset \mathfrak{A}_{\mu^*}$ mit $E_j \cap E_k = \emptyset \forall j \neq k$. Aus (iv) wissen wir, dass $E_1 \cup E_2 \in \mathfrak{A}_{\mu^*}$ ist. Die Messbarkeit von $E_1 \cup E_2$ liefert für alle $B \in \mathfrak{P}(X)$

$$\begin{aligned} \mu^*(B \cap (E_1 \cup E_2)) &= \mu^*(B \cap (E_1 \cup E_2) \cap E_1) + \mu^*(B \cap (E_1 \cup E_2) \cap E_1^C) \\ &= \mu^*(B \cap E_1) + \mu^*(B \cap E_2), \end{aligned}$$

weil $B \cap E_1 \cap E_1^C = \emptyset$ und $B \cap E_2 \cap E_1^C = B \cap E_2$ sind.

Durch vollständigen Induktion erhalten wir:

$$\mu^*(B \cap (\bigcup_{j=1}^k E_j)) = \sum_{j=1}^k \mu^*(B \cap E_j) \quad \text{mit} \quad \bigcup_{j=1}^k E_j \in \mathfrak{A}_{\mu^*}.$$

Damit ergibt sich

$$\begin{aligned}
\mu^*(B) &= \mu^*(B \cap (\bigcup_{j=1}^k E_j)) + \mu^*(B \cap (\bigcup_{j=1}^k E_j)^C) \\
&\geq \mu^*(B \cap (\bigcup_{j=1}^k E_j)) + \mu^*(B \cap (\bigcup_{j=1}^{\infty} E_j)^C) \\
&= \sum_{j=1}^k \mu^*(B \cap E_j) + \mu^*(B \cap (\bigcup_{j=1}^{\infty} E_j)^C).
\end{aligned}$$

Wir fassen das Ergebnis nochmal zusammen:

$$\mu^*(B) \geq \sum_{j=1}^{\infty} \mu^*(B \cap E_j) + \mu^*(B \cap (\bigcup_{j=1}^{\infty} E_j)^C) \quad (\#)$$

Man nutze die Subadditivität von μ^* :

$$\begin{aligned}
\sum_{j=1}^{\infty} \mu^*(B \cap E_j) + \mu^*(B \cap (\bigcup_{j=1}^{\infty} E_j)^C) &\geq \mu^*(B \cap (\bigcup_{j=1}^{\infty} E_j)) + \mu^*(B \cap (\bigcup_{j=1}^{\infty} E_j)^C) \\
&\geq \mu^*(B)
\end{aligned}$$

Mit (#) erhalten wir nun:

$$\begin{aligned}
\mu^*(B) &= \sum_{j=1}^{\infty} \mu^*(B \cap E_j) + \mu^*(B \cap (\bigcup_{j=1}^{\infty} E_j)^C) \\
&= \mu^*(B \cap (\bigcup_{j=1}^{\infty} E_j)) + \mu^*(B \cap (\bigcup_{j=1}^{\infty} E_j)^C)
\end{aligned}$$

Also ist $\bigcup_{j=1}^{\infty} E_j \in \mathfrak{A}_{\mu^*}$. Mit $B = \bigcup_{j=1}^{\infty} E_j$ ergibt sich

$$\mu^*(\bigcup_{j=1}^{\infty} E_j) = \sum_{j=1}^{\infty} \mu^*(E_j) \quad (*).$$

An dieser Stelle wenden wir einen Trick an. Es sei $\bigcup_{j=1}^{\infty} F_j = \bigcup_{j=1}^{\infty} E_j \in \mathfrak{A}_{\mu^*}$, wobei die Mengen $\{E_j\}_{j=1}^{\infty}$ -paarweise disjunkt seien. Die $\{E_j\}_{j=1}^{\infty}$ werden bei vorgegebenen $\{F_j\}_{j=1}^{\infty} \subset \mathfrak{A}_{\mu^*}$ wie folgt definiert

$$E_1 = F_1 \text{ und } E_k := F_k \setminus \bigcup_{j=1}^{k-1} F_j, \quad \forall k \geq 2.$$

Damit liefert die obige Überlegung, dass \mathfrak{A}_{μ^*} eine σ -Algebra ist und μ^* ist ein Maß auf \mathfrak{A}_{μ^*} mit $\mu^*(\emptyset) = 0$ und (*).

□

Bemerkung 1.2.7 (Lebesgue-Maß). Erklärt man den Lebesgueschen σ -Inhalt λ_L auf $I_{\mathbb{R}^n}$ durch $\lambda_L(\emptyset) := 0$ und

$$\lambda_L(I) := \begin{cases} \prod_{j=1}^n (b_j - a_j), & \text{falls } I = [\underline{a}, \underline{b}] \text{ beschränkt} \\ \infty, & \text{falls } I \text{ unbeschränkt,} \end{cases}$$

dann nennen wir das mit Hilfe von λ_L erzeugte äußeres Maß $\mu_L^* = \mu_{\lambda_L}^*$, mit

$D(\mu_L^*) = \mathfrak{P}(\mathbb{R}^n)$ das Lebesguesche äußere Maß.

Das Mengensystem $\mathfrak{A}_{\mu_L^*}(\mathbb{R}^n)$ nennt man die σ -Algebra der Lebesgue-messbaren Mengen und das Maß $\mu_L^* := \mu_L : \mathfrak{A}_{\mu_L^*}(\mathbb{R}^n) \rightarrow [0, \infty]$ das Lebesguesche Maß.

Laut Definition ist $\mathfrak{B}^n = \sigma(I_{\mathbb{R}^n})$. Weil $\mathfrak{A}_{\mu_L^*}$ σ -Algebra mit $\mathfrak{A}_{\mu_L^*} \supset I_{\mathbb{R}^n}$ ist, gilt offenbar:

$$\sigma(I_{\mathbb{R}^n}) = \bigcap_{\mathfrak{A}^{\sigma}(\mathbb{R}^n) \supset I_{\mathbb{R}^n}} \mathfrak{A}^{\sigma}(\mathbb{R}^n) \subset \mathfrak{A}_{\mu_L^*}(\mathbb{R}^n)$$

Das heißt: Jede Borel-Menge ist Lebesgue-messbar.

Die Einschränkung von μ_L auf $\mathfrak{B}^n = \mathfrak{B}(\mathbb{R}^n)$ ist somit ein Maß auf \mathfrak{B}^n und $[\mathbb{R}^n, \mathfrak{B}^n, \tilde{\mu}_L]$ ($\tilde{\mu}_L(A) := \mu_L(A) \forall A \in \mathfrak{B}^n$) ist ein Maßraum.

$[\mathbb{R}^n, \mathfrak{A}_{\mu_L}, \mu_L]$ ist Maßraum nach Satz 1.2.8, 1.2.10 und Folgerung 1.2.9.

1.3 Vollständige Maße, Hahnscher Fortsetzungssatz, Approximation Lebesgue-messbarer Mengen

Erinnerung: $\lambda - \sigma$ -Inhalt auf $\mathfrak{A}(X)$ -Mengen algebra, μ_{λ}^* - äußeres Maß auf $\mathfrak{P}(X)$, welches mit λ konstruiert wurde. (Stichwort: Infimum)

Satz 1.3.1 (Hahnscher Fortsetzungssatz). Es sei $\lambda - \sigma$ -endlicher σ -Inhalt auf einer Mengenalgebra $\mathfrak{A}(X)$. Dann existiert ein eindeutig bestimmtes Maß $\tilde{\mu}_{\lambda}$ auf der σ -Algebra $\sigma(\mathfrak{A}(X))$ mit $\tilde{\mu}_{\lambda}(A) = \lambda(A) \quad \forall A \in \mathfrak{A}(X)$.

Bemerkung 1.3.1. Zwei Maße μ und γ auf $\{X, \mathfrak{A}^{(\sigma)}(X)\}$ sind gleich: $\mu_{\mathfrak{A}^{(\sigma)}(X)} \stackrel{=}=\gamma$, wenn $\mu(E) = \gamma(E) \quad \forall E \in \mathfrak{A}^{(\sigma)}(X)$.

Bemerkung 1.3.2. Die Forderung λ ist σ -endlich ist für die Einzigkeit der Fortsetzung notwendig und hinreichend. Ist λ nicht σ -endlich, so kann es verschiedene Fortsetzungen von λ auf $\sigma(\mathfrak{A}(X))$ geben.

Beweis. (Satz 1.3.1) [KONSTRUKTION:]

Sei μ_{λ}^* das aus λ konstruierte äußere Maß auf $\mathfrak{P}(X)$. Wir zeigen $\mathfrak{A}_{\mu_{\lambda}^*} \supset \sigma(\mathfrak{A}(X))$.

(Dann wird einfach μ_{λ}^* auf $\sigma(\mathfrak{A}(X)) \subset \mathfrak{A}_{\mu_{\lambda}^*}$ eingeschränkt).

Wir brauchen also nur zeigen, dass $\mathfrak{A}(X) \subset \mathfrak{A}_{\mu_{\lambda}^*}(X)$ gilt.

Es sei dazu $B \in \mathfrak{P}(X)$. Zu jedem $\varepsilon > 0$ existiert dann $\{A_j\}_{j=1}^{\infty}$ als Überdeckung von B : $\{A_j\}_{j=1}^{\infty} \subset \mathfrak{A}(X)$, $\bigcup_{j=1}^{\infty} A_j \supset B$, mit $\sum_{j=1}^{\infty} \lambda(A_j) < (\leq) \mu_{\lambda}^*(B) + \varepsilon$.

(Vgl. Def.: $\mu_\lambda^*(E) = \inf\{\sum_{j=1}^{\infty} \lambda(A_j) : \forall \{A_j\}_{j=1}^{\infty} \subset \mathfrak{A}(X) \text{ mit } \bigcup_{j=1}^{\infty} A_j \supset E\}, \forall E \subset \mathfrak{P}(X)$)

(Wir können hier sogar $\mu_\lambda^*(B) < \infty$ voraussetzen, sowie auch endliche Überdeckungssysteme : $\{A_j\}_{j=1}^N$ verwenden.)

Es sei nun $A \in \mathfrak{A}(X)$, dann erhalten wir mit oben die Überdeckungssysteme : $\{A_j\}_{j=1}^{\infty}$ von $B \cap A$ und $\{A_j \cap A^c\}_{j=1}^{\infty}$ von $B \cap A^c$.

Die Subadditivität von μ_λ^* liefert:

$$\begin{aligned} \mu_\lambda^*(B) &\leq \mu_\lambda^*(B \cap A) + \mu_\lambda^*(B \cap A^c) \leq \sum_{j=1}^{\infty} \lambda(A_j \cap A) + \sum_{j=1}^{\infty} \lambda(A_j \cap A^c) \\ &= \sum_{j=1}^{\infty} \lambda(A_j \cap (A \cup A^c)) < (\leq) \mu_\lambda^*(B) + \varepsilon \quad (\forall j \in \mathbb{N} : \lambda(A_j \cap A) + \lambda(A_j \cap A^c) = \lambda(A_j)) \end{aligned}$$

Da $\varepsilon > 0$ bel.: $\mu^*(A \cap B) + \mu^*(A^c \cap B) = \mu^*(B)$, das heißt $A \in \mathfrak{A}(X)$ ist messbar.

$\Rightarrow \mathfrak{A}(X) \subset \mathfrak{A}_{\mu_\lambda^*}(X)$ und damit $\sigma(\mathfrak{A}(X)) = \sigma(\mathfrak{A}(X)) \cap \mathfrak{A}_{\mu_\lambda^*}(X)$, $\sigma(\mathfrak{A}(X)) \subset \mathfrak{A}_{\mu_\lambda^*}(X)$

Damit gilt: $\tilde{\mu}_\lambda : \sigma(\mathfrak{A}(X)) \rightarrow [0, \infty]$ mit $\tilde{\mu}_\lambda(E)$ ist $\forall E \in \sigma(\mathfrak{A}(X))$ ein Maß auf $\sigma(\mathfrak{A}(X))$ mit den geforderten Eigenschaften.

[EINZIGKEIT:] Für die Nutzung monotoner Systeme in Verbindung mit σ -Inhalten oder Maßen formulieren wir:

a) $\tilde{\lambda}$ ist σ -Inhalt über $\tilde{\mathfrak{A}}(X) \Leftrightarrow \forall \{A_j\}_{j=1}^{\infty}$ mit $A_j, \bigcup_{j=1}^{\infty} A_j \in \tilde{\mathfrak{A}}(X)$ (Mengenalgebra) und

$$\{A_j\}_{j=1}^{\infty} \text{ isoton, gilt: } \lim_{j \rightarrow \infty} \tilde{\lambda}(A_j) = \tilde{\lambda}(\lim_{j \rightarrow \infty} A_j) = \tilde{\lambda}(\bigcup_{j=1}^{\infty} A_j)$$

b) Für antitone $\{A_j\}_{j=1}^{\infty}, \bigcap_{j=1}^{\infty} A_j, A_j \in \tilde{\mathfrak{A}}(X)$, bei $\tilde{\lambda}(A_j) < \infty$ für ein $j \in \mathbb{N}$, erhält man hier die

$$\text{Stetigkeitsaussage: } \lim_{j \rightarrow \infty} \tilde{\lambda}(A_j) = \tilde{\lambda}(\lim_{j \rightarrow \infty} A_j) = \tilde{\lambda}(\bigcap_{j=1}^{\infty} A_j)$$

Erinnerung: Bei $\mathfrak{A}(X)$ Mengenalgebra war $\sigma(\mathfrak{A}(X)) = \mathfrak{m}(\mathfrak{A}(X))$ (als Durchschnitt aller monotoner Systeme, die \mathfrak{A} enthalten).

Es seien nun $\tilde{\mu}_\lambda$ und $\tilde{\nu}$ zwei Fortsetzungen von λ auf $\sigma(\mathfrak{A}(X))$. Im Sinne der Fortsetzung von λ finden wir sofort: $\tilde{\mu}(A) = \tilde{\nu}(A) = \lambda(A) \quad \forall A \in \mathfrak{A}(X)$.

Betrachten wir nun das Mengensystem: $\mathfrak{M} := \{E \in \sigma(\mathfrak{A}(X)) : \tilde{\mu}(E) = \tilde{\nu}(E)\} \supset \mathfrak{A}(X)$.

Nun sei zunächst $\lambda(X) = \tilde{\mu}_\lambda(X) = \tilde{\nu}(X) < \infty$.

Dann existieren $\forall \{E_j\}_{j=1}^\infty \subset \sigma(\mathfrak{A}(X))$, mit $\{E_j\}_{j=1}^\infty$ isoton oder antiton und $E = \lim_{j \rightarrow \infty} E_j$ separat Dank der Stetigkeit von $\tilde{\mu}$ bzw. $\tilde{\nu}$ die folgenden Grenzwerte:

$$\lim_{j \rightarrow \infty} \tilde{\mu}_\lambda(E_j) = \tilde{\mu}_\lambda(\lim_{j \rightarrow \infty} E_j) = \tilde{\mu}_\lambda(E) \quad \text{und} \quad \lim_{j \rightarrow \infty} \tilde{\nu}_\lambda(E_j) = \tilde{\nu}_\lambda(\lim_{j \rightarrow \infty} E_j) = \tilde{\nu}_\lambda(E).$$

Nun seien die $\{E_j\}_{j=1}^\infty \subset \mathfrak{M}$, d.h. speziell $\tilde{\nu}(E_j) = \tilde{\mu}_\lambda(E_j) \quad \forall j = 1, \dots$

Das bedeutet: $\tilde{\mu}(E = \lim_{j \rightarrow \infty} E_j) = \tilde{\nu}(E = \lim_{j \rightarrow \infty} E_j)$, also $\lim_{j \rightarrow \infty} E_j \in \mathfrak{M}$.

(Einzigkeit des Grenzwertes im \mathbb{E}^1).

Damit ist also \mathfrak{M} selbst ein monotones System und $\mathfrak{M} \supset \mathfrak{m}(\mathfrak{A}(X))$, d.h. es gilt:

$$\tilde{\mu}(E) = \tilde{\nu}(E) \quad \forall E \in \sigma(\mathfrak{A}(X)) = \mathfrak{m}(\mathfrak{A}(X)), \text{ Schreibweise } \tilde{\mu} = \tilde{\nu}.$$

(Die Endlichkeit von λ benötigte man hier nur für antitone Mengenfolgen.)

Nun sei λ σ -endlich $\Leftrightarrow \exists X_j \in \mathfrak{A}(X) : \{X_j\}_{j=1}^\infty$ paarw. disjunkt und $X = \bigcup_{j=1}^\infty X_j$ bei $\lambda(X_j) < \infty \quad \forall j \in \mathbb{N}$

Es seien nun wieder $\tilde{\mu}_\lambda$ und $\tilde{\nu}$ zwei Fortsetzungen von λ auf $\sigma(\mathfrak{A}(X))$.

Wir betrachten „Spur“-Maße und „Spur“-Algebren (σ -).

Man erkläre $\tilde{\mu}_j(E) = \tilde{\mu}(E \cap X_j)$ und $\tilde{\nu}_j(E) = \tilde{\nu}(E \cap X_j) \quad \forall j \in \mathbb{N}, \quad \forall E \in \sigma(\mathfrak{A}(X))$

mit $\tilde{\nu}_j(X) = \tilde{\mu}_j(X) = \lambda(X \cap X_j) < \infty$

Damit erhalten wir schließlich $\forall E \in \sigma(\mathfrak{A}(X))$:

$$\tilde{\mu}(E) = \sum_{j=1}^\infty \tilde{\mu}(E \cap X_j) = \sum_{j=1}^\infty \tilde{\mu}_j(E) = \sum_{j=1}^\infty \tilde{\nu}_j(E) = \sum_{j=1}^\infty \tilde{\nu}(E \cap X_j) = \tilde{\nu}(E).$$

Damit ist die Einzigkeit gezeigt, denn es gilt $\tilde{\nu}(E) = \tilde{\mu}(E) \quad \forall E \in \sigma(\mathfrak{A}(X))$.

□

Definition 1.3.1 (Vollständiges Maß). μ sei Maß auf der σ -Algebra $\mathfrak{A}(X)$.

μ heißt vollständiges Maß auf $\mathfrak{A}(X)$, wenn $\forall N \in \mathfrak{P}(X)$ mit $\exists A \in \mathfrak{A}(X)$ mit $N \subset A$ und $\mu(A) = 0$ gilt: $N \in \mathfrak{A}(X)$ und $\mu(N) = 0$.

Satz 1.3.2 (Maß-Vervollständigung). Es sei $[X, \mathfrak{A}(X), \mu]$ Maßraum.

Dann ist das System $\overline{\mathfrak{A}(X)}^\mu$ mit

$$\overline{\mathfrak{A}(X)}^\mu :=$$

$\{E \cup N : E \in \mathfrak{A}(X) \text{ und zu } N \in \mathfrak{P}(X) \quad \exists A \in \mathfrak{A}(X) \text{ so dass } N \subset A \text{ mit } \mu(A) = 0\}$

σ -Algebra über X und $\bar{\mu} : \overline{\mathfrak{A}(X)}^\mu \rightarrow [0, \infty]$ mit $\bar{\mu}(E \cup N) := \mu(E) \quad \forall E \cup N \in \overline{\mathfrak{A}(X)}^\mu$ ist ein vollständiges Maß auf $\overline{\mathfrak{A}(X)}^\mu$.

Beweis. (i) $\overline{\mathfrak{A}}^\mu$ ist σ -Algebra, denn bei

$E_{N_j} := E_j \cup N_j$ und $N_j \subset A_j \in \mathfrak{A}(X) : \mu(A_j) = 0 \quad \forall j \in \mathbb{N}$ gilt:

$$(E_{N_j})^c = E_j^c \cap N_j^c = E_j^c \cap (A_j^c \cup A_j \setminus N_j) = \underbrace{(E_j^c \cap A_j^c)}_{\in \mathfrak{A}(X)} \cup \underbrace{(E_j^c \cap A_j \setminus N_j)}_{\subset A_j} \in \overline{\mathfrak{A}}^\mu.$$

Erhalten nun $\bigcup_{j=1}^\infty E_{N_j} = (\bigcup_{j=1}^\infty E_j) \cup (\bigcup_{j=1}^\infty N_j) = E \cup N$ mit $E = \bigcup_{j=1}^\infty E_j \in \mathfrak{A}(X)$,

$\bigcup_{j=1}^\infty N_j \in \mathfrak{P}(X)$, $\bigcup_{j=1}^\infty N_j \subset \bigcup_{j=1}^\infty A_j \in \mathfrak{A}(X)$ bei $0 \leq \mu(\bigcup_{j=1}^\infty A_j) \leq \sum_{j=1}^\infty \mu(A_j) = 0$

(nutzen Monotonie)

$$\Rightarrow N = \bigcup_{j=1}^{\infty} N_j \subset \bigcup_{j=1}^{\infty} A_j \in \mathfrak{A}(X) \text{ mit } \mu\left(\bigcup_{j=1}^{\infty} A_j\right) = 0 \Rightarrow \bigcup_{j=1}^{\infty} (E_j \cup N_j) = E \cup N \in \overline{\mathfrak{A}}^{\mu}$$

(ii) Überprüfen korrekte Def. von $\bar{\mu}$: Annahme $E_{N_1} = E_{N_2}$ analog oben, dann gilt:

$$E_j \subseteq E_k \cup N_k \subseteq E_k \cup A_k, \forall (j, k) = (1, 2), (2, 1)$$

$$\Rightarrow \mu(E_j) \leq \bar{\mu}(E_{N_k}) \leq \mu(E_k) \Rightarrow \bar{\mu}(E_{N_1}) = \bar{\mu}(E_{N_2})$$

(iii) $\bar{\mu}$ auf $\overline{\mathfrak{A}}^{\mu}$ ist vollst. Maß (vgl. Def.)

□

Bemerkung 1.3.3. $\mathfrak{A}(X) \subseteq \overline{\mathfrak{A}(X)}^{\mu}$ (Dies entsteht rein formal bei $N = \emptyset$.)

Folgerung 1.3.3 (Vervollständigung). Ist λ ein σ -endlicher σ -Inhalt auf einer Mengenalgebra $\mathfrak{A}(X)$, dann gilt:

$$\mathfrak{A}_{\mu_{\lambda^*}}(X) = \overline{\sigma(\mathfrak{A}(X))^{\tilde{\mu}_{\lambda}}}$$

Hier bezeichnet μ_{λ^*} das mittels λ konstruierte äußere Maß auf $\mathfrak{P}(X)$ und $\tilde{\mu}_{\lambda}$ die eindeutige Fortsetzung von λ auf $\sigma(\mathfrak{A}(X))$.

Beweis.

$\mathfrak{A}_{\mu_{\lambda^*}}$ ist eine σ -Algebra (Satz 1.2.10) und nach dem Beweisteil (ii) des Satzes von Caratheodory (Satz 1.2.10) folgt aus $\mu_{\lambda^*}(E) = 0$ die Messbarkeit von E , also $E \in \mathfrak{A}_{\mu_{\lambda^*}}$.

Auf Grund der Monotonie des äußeren Maßes gilt zudem $\forall N \subset E : N \in \mathfrak{A}_{\mu_{\lambda^*}}$

(weil $\mu_{\lambda^*}(N) \leq \mu_{\lambda^*}(E) = 0$)

(a) Es seien nun $E, A \in \sigma(\mathfrak{A})$ und $N \subset A : \tilde{\mu}_{\lambda}(A) = 0 \Rightarrow E \cup N \in \overline{\sigma(\mathfrak{A})}^{\tilde{\mu}}$, andererseits gilt:

$$\tilde{\mu}_{\lambda}(A) := \mu_{\lambda^*}(A)$$

$$\Rightarrow \text{(mit oben)} N \in \mathfrak{A}_{\mu_{\lambda^*}} \text{ und } E \cup N \in \mathfrak{A}_{\mu_{\lambda^*}}, \text{ d.h. } \overline{\sigma(\mathfrak{A})}^{\tilde{\mu}_{\lambda}} \subset \mathfrak{A}_{\mu_{\lambda^*}}.$$

(b) Es sei nun $E \in \mathfrak{A}_{\mu_{\lambda^*}}(X)$. Setze o.E.d.A zunächst $\mu^*(E) < \infty$ voraus. Nun arbeiten wir wieder mit Überdeckungen weiter (vgl. Def. von μ_{λ^*}).

Wir wählen $\{A_j^{(k)}\}_{j=1}^{\infty}$ mit $\{A_j^{(k)}\}_{j=1}^{\infty} \subset \mathfrak{A}(X) \forall k = 1, 2, \dots$ und $E \subset \bigcup_{j=1}^{\infty} A_j^{(k)}$ bei

$$\sum_{j=1}^{\infty} \lambda(A_j^{(k)}) \leq \mu_{\lambda^*}(E) + \frac{1}{k} \quad \forall k = 1, 2, \dots$$

Setzen $A = \bigcap_{k=1}^{\infty} \bigcup_{j=1}^{\infty} A_j^{(k)} \in \sigma(\mathfrak{A}(X))$. Nach unserer Konstruktion gilt: $E \subset A$, d.h.

$$\mu_{\lambda^*}(E) \leq \mu_{\lambda^*}(A) \leq \mu^*\left(\bigcup_{j=1}^{\infty} A_j^{(k)}\right) \leq \mu_{\lambda^*}(E) + \frac{1}{k} \quad \forall k = 1, 2, \dots$$

Bei $k \rightarrow \infty : \mu_{\lambda^*}(E) = \mu_{\lambda^*}(A)$ sowie $\mu_{\lambda^*}(A \setminus E) = \mu_{\lambda^*}(A) - \mu_{\lambda^*}(E) = 0$.

Also $A \setminus E \in \mathfrak{A}_{\mu_{\lambda^*}}$.

Wenden nun den gleichen Trick auf: $A \setminus E$ an:

$A \setminus E \subset B = \bigcap_{k=1}^{\infty} \bigcup_{j=1}^{\infty} B_j^{(k)}$ mit $B \in \sigma(\mathfrak{A})$ und $A \setminus E \subset B$ mit $\mu^*(B) = \mu^*(A \setminus E) = 0$.

Zeigen noch: E hat die Standardgestalt von $\overline{\sigma(\mathfrak{A}(X))^{\tilde{\mu}_\lambda}}$: $((A \setminus E) \cap B^C) = \emptyset$

$$E = (E \cap B^C) \cup (E \cap B) = ((A \setminus E) \cap B^C) \cup (E \cap B^C) \cup (E \cap B) = \underbrace{(A \cap B^C)}_{\in \sigma(\mathfrak{A})} \cup \underbrace{(E \cap B)}_{\subset B}$$

Dabei ist $E \cap B \subset B \in \sigma(\mathfrak{A})$ mit $\tilde{\mu}_\lambda(B) = \mu_\lambda^*(B) = 0$ also $E \in \overline{\sigma(\mathfrak{A}(X))^{\tilde{\mu}_\lambda}}$.

□

Bemerkung 1.3.4 (Vervollständigung). *Ist λ ein σ -endlicher σ -Inhalt auf der Mengenalgebra $\mathfrak{A}(X)$ und μ vollständiges Maß auf $\mathfrak{C}(X) \supset \mathfrak{A}(X)$ mit $\mu(A) = \lambda(A) \quad \forall A \in \mathfrak{A}(X)$, dann gilt: $\mathfrak{C}(X) \supset \mathfrak{A}_{\mu_{\lambda^*}}(X)$ und $\forall E \in \mathfrak{A}_{\mu_{\lambda^*}}(X) : \mu_{\lambda^*}(E) = \mu(E)$. (Beweis evident)*

Bemerkung 1.3.5 (Lebesgue). *Das Lebesguesche Maß μ_L ist offensichtlich ein vollständiges Maß auf der σ -Algebra der L -messbaren Mengen $\mathfrak{A}_{\mu_L}(\mathbb{R}^n)$.*

Satz 1.3.4 (Approximationssatz in $\mathfrak{A}_{\mu_L}(\mathbb{R}^n)$).

$\forall E \in \mathfrak{A}_{\mu_L}(\mathbb{R}^n)$ und $\forall \varepsilon > 0$ existiert

1. eine offene Menge G mit $G \in \tau_{\mathbb{R}^n}$ und $E \subset G$ wobei $\mu_L(G \setminus E) < \varepsilon$
2. eine abgeschlossene Menge F mit $F \subset E$ und $\mu_L(E \setminus F) < \varepsilon$

Beweis. (Approximationssatz in $\mathfrak{A}_{\mu_L}(\mathbb{R}^n)$)

(i) $\mathfrak{B}^n = \sigma(I_{\mathbb{R}^n}) \subset \mathfrak{A}_{\mu_L}(\mathbb{R}^n)$ und

jede offene Menge ist Borelmenge (Satz 1.2.5): $\forall G \in \tau_{\mathbb{R}^n} \subset \mathfrak{B}^n$

(a) E sei beschränkt, $E \in \mathfrak{A}_{\mu_L}$ und $\varepsilon > 0$ beliebig.

Weil $E \in \mathfrak{A}_{\mu_L} \rightarrow \exists \{A_j\}_{j=1}^{\infty} \subset I_{\mathbb{R}^n}$:

$$\bigcup_{j=1}^{\infty} A_j \supset E \text{ und } A_j = [\underline{a}^j, \underline{b}^j] \text{ und } \sum_{j=1}^{\infty} \lambda_L(A_j) = \sum_{j=1}^{\infty} \mu_L(A_j) < \mu_L(E) + \frac{\varepsilon}{2} \quad (*)$$

Nun verschieben wir jede 'linke' Intervall-Grenze \underline{a}^j nach 'links' zu einem \tilde{a}^j mit:

$\tilde{a}_k^j < a_k^j \quad \forall k = 1, 2, \dots, n$, so dass: $\tilde{A}_j = (\tilde{a}^j, \underline{b}^j) \supset A_j$ und

$$\mu_L(\tilde{A}_j) \leq \mu_L(A_j) + \frac{\varepsilon}{2^{j+1}} \quad (\#)$$

Setzen $G := \bigcup_{j=1}^{\infty} \tilde{A}_j \in \tau_{\mathbb{R}^n}$. Mit (*) und (#) erhalten wir:

$$\mu_L(G) = \mu_L\left(\bigcup_{j=1}^{\infty} \tilde{A}_j\right) \leq \sum_{j=1}^{\infty} \mu_L(\tilde{A}_j) \leq \sum_{j=1}^{\infty} \mu_L(A_j) + \frac{\varepsilon}{2} < \mu_L(E) + \varepsilon$$

Weil $\mu_L(E) < \infty$ und μ_L -Maß, folgt:

$$\mu_L(G \setminus E) = \mu_L(G) - \mu_L(E) < \varepsilon$$

(b) E -sei unbeschränkt, $\mathbb{R}^n = \bigcup_{j=1}^{\infty} X_j$ mit $\{X_j\}_{j=1}^{\infty} \subset I_{\mathbb{R}^n}$,

$\{X_j\}_j$ -paarweise disjunkt mit $\lambda_L(X_j) < \infty \forall j = 1, 2, \dots$

Setzen $\forall j \in \mathbb{N}: E_j := E \cap X_j$ und denken uns nun nach Schritt (a) hierzu die offenen Mengen G_j konstruiert.

Die G_j mit: $G_j = \left(\bigcup_{l=1}^{\infty} \tilde{A}_l\right) \cap X_j$ sind relativ offen - das heißt: offen in der Unterraumtopologie $\tau_{\mathbb{R}^n|X_j}$.

Wir wählen die $\{\tilde{A}_l\}_{l \in \mathbb{N}}$ so, dass $\mu_{L|X_j}(G_j \setminus E_j) = \mu_{L|X_j}(G_j) - \mu_{L|X_j}(E_j) < \frac{\varepsilon}{2^j}$

\Rightarrow Aufsummation liefert: $G := \bigcup_{j=1}^{\infty} G_j \in \tau_{\mathbb{R}^n}$ und schließlich :

$$\mu_L(G \setminus E) = \mu_L(G \setminus \left(\bigcup_{j=1}^{\infty} E_j\right)) < \varepsilon.$$

(i) gezeigt

(ii) Nach (i) existiert ein G , so dass für die Menge $E^C \in \mathfrak{A}_{\mu_L}$ gilt:

$$\mu_L(G \setminus E^C) < \varepsilon \text{ mit } G \supset E^C.$$

Die Menge $F := G^C$ ist abgeschlossen und $F = G^C \subset E$, also:

$$\mu_L(G \setminus E^C) = \mu_L(G \cap E) = \mu_L(E \setminus G^C) = \mu_L(E \setminus F) < \varepsilon$$

□

Definition 1.3.2 (fast überall Äquivalenz).

$[X, \mathfrak{A}, \mu]$ - Maßraum und $x \in X$ sei ein Punkt von X . Eine von x abhängige Aussage $\mathcal{A}(x)$ gilt fast überall auf einer Menge $E \in \mathfrak{A}(X)$, wenn $\forall x \in E$ gilt: $\mathcal{A}(x)$ ist entscheidbar und $E_{\neg \mathcal{A}} := \{x \in E : \mathcal{A}(x) \text{ ist falsch}\} \in \mathfrak{A}$ und $\mu(E_{\neg \mathcal{A}}) = 0$.

Zwei auf E definierte Funktionen f und $g: f, g: E \rightarrow (Y, \tau_Y)$ (mit (Y, τ_Y) Hausdorffsch) heißen äquivalent, wenn $f(x) = g(x)$ fast überall auf E gilt. Schreibweise: $f \sim_E g$

Bemerkung 1.3.6. $\{X, \mathfrak{A}(X)\}$ messbarer Raum. Alle auf $\{X, \mathfrak{A}(X)\}$ erklärten Maße bilden einen additiven Maßkegel, d.h. alle Konstrukte der Gestalt: $\gamma = \alpha\mu + \beta\nu$ mit $\alpha, \beta \in [0, \infty)$ und μ, ν Maße auf $\{X, \mathfrak{A}(X)\}$ sind Maße auf $\{X, \mathfrak{A}(X)\}$.

1.4 Messbare Abbildungen

Erinnerung an Abbildungssatz (Satz 1.2.6) und Bemerkung 1.2.4:

$f: X \rightarrow Y$ $D(f) = X; W(f) = R(f) \subset Y$ mit $\{Y, \mathfrak{C}(Y)\}$ messbarer Raum

(d.h. $\mathfrak{C}(Y)$ ist σ -Algebra) $\Rightarrow \mathfrak{A}(X) = f^{-1}(\mathfrak{C}(Y))$ ist σ -Algebra über X .

Dabei kann man offensichtlich allein mit der Spuralgebra $\mathfrak{C}_{R(f)}(Y)$ auf $R(f) \subset Y$ arbeiten, d.h. $\mathfrak{A}(X) = f^{-1}(\mathfrak{C}_{R(f)}(R(f)))$.

Der Wertevorrat kann also als neuer Raum Y gewählt werden.

Definition 1.4.1 (Messbare Abbildungen).

Die surjektive Abbildung

$$f : \{X, \mathfrak{A}(X)\} \rightarrow \{Y, \mathfrak{C}(Y)\}$$

heißt $\mathfrak{C} - \mathfrak{A}$ -messbar, wenn $\forall C \in \mathfrak{C}(Y)$ gilt, dass $f^{-1}(C) \in \mathfrak{A}(X)$ ist.

Bemerkung 1.4.1. Y und $\mathfrak{C}(Y)$ können laut der obigen Vorüberlegungen über die Spuralgebra immer so gewählt werden, dass f surjektiv ist.

Bemerkung 1.4.2. Eine messbare Abbildung ($\mathfrak{C} - \mathfrak{A}$ -messbar) muss also die Eigenschaft $f^{-1}(\mathfrak{C}(Y)) \subset \mathfrak{A}(X)$ haben.

Die Messbarkeit von Abbildungen ist zunächst völlig unabhängig von einem vorgegebenen Maße z.B. μ auf $\{X, \mathfrak{A}(X)\}$ erklärt.

Satz 1.4.1 (Verkettungssatz).

Es seien $\{X, \mathfrak{A}(X)\}, \{Y, \mathfrak{C}(Y)\}, \{Z, \mathfrak{D}(Z)\}$ messbare Räume und

$$f : \{X, \mathfrak{A}(X)\} \rightarrow \{Y, \mathfrak{C}(Y)\} \quad \text{sowie} \quad g : \{Y, \mathfrak{C}(Y)\} \rightarrow \{Z, \mathfrak{D}(Z)\}$$

f sei $\mathfrak{C} - \mathfrak{A}$ -messbar und g sei $\mathfrak{D} - \mathfrak{C}$ -messbar, dann ist die Abbildung

$$g \circ f = \{X, \mathfrak{A}(X)\} \rightarrow \{Z, \mathfrak{D}(Z)\} \quad \mathfrak{D} - \mathfrak{A}\text{-messbar.}$$

Beweis.

$$(g \circ f)^{-1}(\mathfrak{D}) = f^{-1}(g^{-1}(\mathfrak{D}))$$

mit $g^{-1}(\mathfrak{D}) \subset \mathfrak{C}$ und somit $f^{-1}(g^{-1}(\mathfrak{D})) \subset \mathfrak{A}$ □

Satz 1.4.2 (Bildmaßsatz).

Die Abbildung $f : [X, \mathfrak{A}, \mu] \rightarrow [Y, \mathfrak{C}]$ sei messbar. Dann ist auf $\{Y, \mathfrak{C}\}$ ein Maß ν erklärt durch:

$$\nu(C) := \mu(f^{-1}(C)) \quad \forall C \in \mathfrak{C}$$

Bezeichnung: $\nu := f(\mu)$ heißt Bildmaß von μ unter der Abbildung f .

Bei der Verkettung zweier meßbarer Funktionen g und f (analog zum Verkettungssatz): $g \circ f : \{X, \mathfrak{A}\} \rightarrow \{Z, \mathfrak{D}\}$ gilt offensichtlich:

$$(g \circ f)(\mu) = g(f(\mu))$$

Beweis.

Zeigen σ -Additivität: $\{C_j\}_{j=1}^{\infty} \subset \mathfrak{C}$ $\{C_j\}_{j=1}^{\infty}$ - Folge paarweiser disjunkter Mengen.

$\Rightarrow \{f^{-1}(C_j)\}_{j=1}^{\infty} \subset \mathfrak{A}$ ist wieder Folge paarweiser disjunkter Mengen

$$\Rightarrow \nu\left(\bigcup_{j=1}^{\infty} C_j\right) := \mu\left(\bigcup_{j=1}^{\infty} f^{-1}(C_j)\right) = \sum_{j=1}^{\infty} \mu(f^{-1}(C_j)) = \sum_{j=1}^{\infty} \nu(C_j)$$

Noch zu zeigen: Transitivität

Sei $D \in \mathfrak{D}$, dann gilt:

$$((g \circ f)(\mu))(D) = \mu(f^{-1}(g^{-1}(D))) = g(f(\mu))(D)$$

□

Definition 1.4.2 ((Borel-)messbar). Die reellwertige Funktion $f : \{X, \mathfrak{A}\} \rightarrow \{\mathbb{R}^1, \mathfrak{B}^1\}$ heißt (Borel-)messbar, wenn $f^{-1}(B) \in \mathfrak{A} \quad \forall B \in \mathfrak{B}^1$

Bemerkung 1.4.3. Völlig analog kann man die Lebesgue-Messbarkeit definieren. Dabei muss der Urbildraum dann ein Maßraum mit vollständigem Maß sein. Ebenso formuliert man die (Borel-)Messbarkeit auf Spur-Räumen, d.h. für $\{X, \mathfrak{A}\}$ wird $\{E, \mathfrak{A}_E\}$ verwendet. (Oft benutzt man hier: $E \in \mathfrak{A}$.)

Satz 1.4.3 (BMF1). f sei reellwertige Funktion nach oben. f ist genau dann messbar, wenn $\forall a \in \mathbb{R}$ gilt:

$$E(f < a) := f^{-1}([-\infty, a)) \in \mathfrak{A}$$

(dabei ist $a = \infty$ erlaubt)

Beweis. „ \Leftarrow “ Intervalle bilden zusammen mit \emptyset erzeugenden Halbring \mathfrak{H} und $\sigma(\mathfrak{H}) = \mathfrak{B}^1$. Nach Voraussetzung ist $f^{-1}(\mathfrak{H}) \subset \mathfrak{A} \Rightarrow \sigma(f^{-1}(\mathfrak{H})) \subset \mathfrak{A}(X)$ (Abbildungssatz (Satz 1.2.6))

“ \Rightarrow “ Trivial. □

Folgerung 1.4.4 (BMF2). Satz 1.4.3 kann völlig analog formuliert werden, wenn man mit den Mengen

$E(f \leq a) := f^{-1}([-\infty, a])$, $E(f > a) := f^{-1}((a, \infty])$ sowie $E(f \geq a) := f^{-1}([a, \infty])$ arbeitet.

Beweis. 1.Idee: Die Systeme $[-\infty, a] \dots$ sind als Halbring \mathfrak{H} „Erzeuger“ von \mathfrak{B}^1 .

2.Idee: $E(f \leq a) = \bigcap_{k=1}^{\infty} E(f < a + \frac{1}{k})$, Rest analog! □

Satz 1.4.5 (BMF3). Die Funktionen f und g seien messbar und $c \in \mathbb{R}$ sei Parameter. Dann sind die Funktionen

$$f \pm g, c \cdot f, f \cdot g, \frac{f}{g}$$

messbar. (Letzteres mit Zusatzvoraussetzung: $g(x) \neq 0 \forall x \in X$)

Die Fälle $\infty - \infty$ und $\frac{\infty}{\infty}$ seien hier ausgeschlossen.

Beweis. (i) $(f + g)$, z.Z. ist $E(f + g < a) \in \mathfrak{A}(X)$

Betrachte $(f + g)(x) \quad \forall x \in X$ (punktweise). Dann gilt:

$f(x) + g(x) < a \Leftrightarrow \exists q \in \mathbb{Q}$, so dass $f(x) < q$ und $g(x) \leq a - q$:

Damit erhält man: $E(f + g < a) = \left(\bigcup_{q \in \mathbb{Q}} (E(f < q) \cap E(g \leq a - q)) \right) \in \mathfrak{A}$

(ii) $(c \cdot f)$ bei $c \in \mathbb{R}^1$: Fallunterscheidung:

a) $c > 0$: $E(f < a) \in \mathfrak{A} \Rightarrow E(f < \frac{a}{c}) \in \mathfrak{A} \Leftrightarrow E(c \cdot f < a) \in \mathfrak{A}$

b) $c = 0$: $E(c \cdot f = 0 < a) = \emptyset \in \mathfrak{A} \quad \forall a \in (-\infty, 0]$

$E(c \cdot f = 0 < a) = X \in \mathfrak{A} \quad \forall a \in (0, \infty)$

c) $c < 0$: wie in Pkt. a) mit $E(f > \frac{a}{c}) \in \mathfrak{A} \quad \forall a \in \mathbb{R}^1$

(iii) $(f - g)$, hier ist $-g$ messbar nach (ii) und Rest nach (i).

(iv) $(f^2) \quad \forall a : a \leq 0$ gilt: $E(f^2 < a) = \emptyset \in \mathfrak{A}$
 $\forall a > 0 : E(f^2 < a) = E(f < \sqrt{a}) \cap E(f > -\sqrt{a}) \in \mathfrak{A}$

(v) $(f \cdot g), f \cdot g = \frac{1}{4}((f + g)^2 - (f - g)^2)$ mit oben messbar.

(vi) $(\frac{1}{g})$: z.B. $E(\frac{1}{g} < a) \stackrel{a, g > 0}{=} E(\frac{1}{a} < g) \in \mathfrak{A}$ (Rest: Falldiskussion)

(vii) $(\frac{f}{g})$ messbar, weil $\frac{1}{g}$ messbar und (v)

□

Satz 1.4.6 (BMF4). Ist f messbar, so gilt dies auch für die Funktion $|f|$ und den Positiv-/Negativanteil von f : $f_+(x) := \max(f(x), 0)$ $f_-(x) := \max(-f(x), 0)$.

Bemerkung 1.4.4. Hier gilt offensichtlich: $f_+(x) + f_-(x) = |f(x)|$, $f_+(x) - f_-(x) = f(x)$

Beweis. (Satz 1.4.6) [vgl. Bew. von Satz 1.4.5]

$(E(f_+ < 0) = \emptyset, (\forall a < 0$ analog)

Nun $a > 0 : E(f_+ < a) = E(f < 0) \cup E(f = 0) \cup E(f < a) = E(f < a) \in \mathfrak{A}$

□

Satz 1.4.7 (BMF5). Es sei $\{f_k\}_{k=0}^\infty$ eine Folge messbarer Funktionen. Dann sind die Funktionen (punktweise, also $\forall x \in X$ erklärt) $\sup_{k \in \mathbb{N}} f_k$, $\inf_{k \in \mathbb{N}} f_k$, $\overline{\lim}_{k \rightarrow \infty} f_k$, $\underline{\lim}_{k \rightarrow \infty} f_k$ und, wenn dieser existiert: $\lim_{k \rightarrow \infty} f_k$ messbar. (Sinnvoll sind hier immer auch fast überall Endlichkeitsforderungen, also Endlichkeitsforderung f.ü. auf X , $[X, \mathfrak{A}, \mu]$ z.B. Maßraum.)

Beweis. [Übungsaufgabe Serie 5](#)

(i) Die Funktion $f(x) = \sup_{k \in \mathbb{N}} f_k$ ist messbar:

Sei $a \in \mathbb{R}$ und $f : E \rightarrow \mathbb{R}$ ($E \subset \mathbb{R}$). Wir betrachten

$$E(f(x) > a) := f^{-1}((a, \infty)) \cap E$$

$f(x)$ ist genau dann größer als a , falls ein k existiert mit $f_k(x) > a$. Es ist

$$E(f(x) > a) = \bigcup_{n=1}^{\infty} E(f_n(x) > a).$$

Da alle f_k messbar sind und $E(f_k(x) > a)$ Elemente einer σ -Algebra (nach Def.) sind, ist $E(f(x) > a)$ auch Element der σ -Algebra und $f(x)$ messbar.

(ii) Die Funktion $f(x) = \inf_{k \in \mathbb{N}} f_k$ ist messbar:

Nach (i) ist $\sup_{k \in \mathbb{N}} f_k$ messbar. Damit ist auch $-\sup_{k \in \mathbb{N}} (-f_k)$ messbar. Wegen

$$f(x) = \inf_{k \in \mathbb{N}} f_k = -\sup_{k \in \mathbb{N}} (-f_k)$$

ist auch $f(x)$ messbar.

(iii) Die Funktion $f(x) = \overline{\lim}_{k \rightarrow \infty} f_k$ ist messbar.

Es ist

$$\overline{\lim}_{k \rightarrow \infty} f_k = \overline{\lim}_{k \rightarrow \infty} (\sup\{f_k, f_{k+1}, \dots\}) := \lim_{k \rightarrow \infty} s_k.$$

Nach (i) ist s_k für jedes k messbar. Die Folge s_k ist monoton fallend in jedem Punkt des Definitionsbereichs der f_k . Deshalb ist

$$\lim_{k \rightarrow \infty} s_k = \inf_{k \in \mathbb{N}} s_k.$$

Da $\inf_{k \in \mathbb{N}} s_k$ nach (ii) messbar ist, ist auch $\lim_{k \rightarrow \infty} s_k = \overline{\lim}_{k \rightarrow \infty} f_k$ messbar.

(iv) Die Funktion $f(x) = \underline{\lim}_{k \rightarrow \infty} f_k$ ist messbar.

Die Behauptung folgt mit (iii) und

$$\underline{\lim}_{k \rightarrow \infty} f_k = -\overline{\lim}_{k \rightarrow \infty} (-f_k).$$

(v) Falls $f(x) = \lim_{k \rightarrow \infty} f_k$ existiert, ist $f(x)$ messbar.

Falls $f(x)$ existiert ist

$$f(x) = \overline{\lim}_{k \rightarrow \infty} f_k = \underline{\lim}_{k \rightarrow \infty} f_k.$$

Dann ist $f(x)$ nach (iii) und (iv) messbar. □

Satz 1.4.8 (BMF6). *Eine komplexwertige Funktion $f : \{X, \mathfrak{A}\} \rightarrow \{\mathbb{C}, \mathfrak{B}^{2*}\}$ ist genau dann messbar, wenn auch $\operatorname{Re}(f)$ und $\operatorname{Im}(f) : \{X, \mathfrak{A}\} \rightarrow \{\mathbb{R}^1, \mathfrak{B}^1\}$ messbar sind.*

\mathfrak{B}^{2*} ist hier die kleinste σ -Algebra, welche $\mathfrak{H}^* = \{\emptyset, \{[-\infty, a) \times i[-\infty, b)\}_{a,b \in \mathbb{R}}\}$ enthält.

Beweis. f sei messbar $\Rightarrow \operatorname{Re}(f), \operatorname{Im}(f)$ messbar nach Verkettungssatz,

denn $\operatorname{Re}(z) : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{R}$ und $\operatorname{Im}(z) : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{R}$ sind stetige Funktionen (vgl. Bsp. (B1)).

Andererseits erweitert man die Messbarkeit von $c \cdot f$ auf $i \cdot c \cdot f$, $f = \operatorname{Re}(f) + i \cdot \operatorname{Im}(f)$ □

Beispiele 1.4.1 (Beispiele für messbare Funktionen).

(B1) $f : \{\mathbb{R}^n, \mathfrak{A}_{\mu_L}\} \rightarrow \{\mathbb{R}^1, \mathfrak{B}^1\}$ mit f ist stetig

Beweis. Das Urbild von offenen Mengen bei stetigen Abbildungen ist offen und damit aus \mathfrak{A}_{μ_L} □

(B2) *Es sei $\{X, \mathfrak{A}\}$ messbarer Raum und $\chi_E(x)$ die charakteristische Funktion von $E \in \mathfrak{A}$, dann ist $\chi_E(x)$ messbar mit $E(\chi_E(x) < 1) = E^C$ und $E(\chi_E(x) \leq a) = X$ bei $a \geq 1$*

(B3) **Definition 1.4.3** (Allgemeine Treppenfunktion). $\{X, \mathfrak{A}\}$ sei messbarer Raum. Die Funktion $f(x) := \sum_{j=1}^N \alpha_j \chi_{E_j}(x)$ mit $E_j \in \mathfrak{A}$ und $\alpha_j \in \mathbb{R}$ (bzw. \mathbb{C}) $\forall j = 1 \dots N$ nennen wir einfache oder Treppenfunktion.

Nach dem Satz 1.4.5 ist jede Treppenfunktion messbar.

Satz 1.4.9 (BMF7 : Approximation messbarer Funktionen mit Treppenfunktionen).

Jede messbare Funktion mit $D(f) = E \in \mathfrak{A}$ (bei $\{X, \mathfrak{A}\}$ messbarer Raum) kann als punktweiser Grenzwert einer Folge von Treppenfunktionen dargestellt werden.

Beweis. Denken wir an f_+ und f_- so genügt es, die Aussage für nichtnegative Funktionen zu zeigen: Sei also $f \geq 0$ auf X , $\{X, \mathfrak{A}\}$ messbarer Raum und f ist messbar.

Wir erklären nun eine Folge von Treppenfunktionen $\{t_k(x)\}_{k=1}^\infty$ durch

$$t_k(x) = \sum_{j=1}^{k \cdot 2^k} \frac{j-1}{2^k} \chi_{E(\frac{j-1}{2^k} \leq f(x) < \frac{j}{2^k})}(x) + k \cdot \chi_{E(k \leq f(x))}(x)$$

Dann ist $\forall x : f(x) < \infty : 0 \leq f(x) - t_k(x) < \frac{1}{2^k}$ und

$\forall x : f(x) = \infty$: bestimmte Divergenz. □

1.5 Konvergenzbegriff für messbare Funktionen in Maßräumen

Definition 1.5.1 (Konvergenz und Cauchy-Folgen).

$[X, \mathfrak{A}, \mu]$ sei Maßraum und $\{f_j\}_{j=1}^\infty$ sei Folge messbarer Funktionen.

- i) Gilt $\lim_{j \rightarrow \infty} f_j(x) = f(x)$ pktw. f.ü., so schreiben wir $\{f_j\}_{j=1}^\infty \xrightarrow{f.ü.} f$ und sagen die Folge der $\{f_j\}_{j=1}^\infty$ konvergiert fast überall (f.ü.) gegen f .
- ii) $\{f_j\}_{j=1}^\infty$ heißt fast überall (f. ü.)-Cauchy-Folge, wenn $\forall \varepsilon > 0, \exists j_0(\varepsilon)$, so dass $\forall j, k \geq j_0(\varepsilon) |f_k(x) - f_j(x)| < \varepsilon$ punktweise f.ü. gilt. (Hier gilt $j_0(\varepsilon) = j_0(\varepsilon, x)$)
- iii) Ist $\{f_j\}_{j=1}^\infty$ f.ü. Cauchy-Folge und gilt f.ü.: $j_0(\varepsilon, x)$ ist unabhängig von x , so sprechen wir von einer fast überall gleichmäßigen Cauchy-Folge. Dies nennt man auch $L_\infty(X, \mathfrak{A}, \mu)$ -Konvergenz.
- iv) Die Folge $\{f_j\}_{j=1}^\infty$ konvergiert gegen eine messbare Funktion f dem Maße nach, wenn $\forall \varepsilon > 0$ gilt,

$$\lim_{j \rightarrow \infty} \mu(E(|f_j - f| \geq \varepsilon)) = 0$$

Schreibweise $\{f_j\}_{j=1}^\infty \xrightarrow[\mu]{} f$.

- v) $\{f_j\}_{j=1}^\infty$ heißt μ -Cauchy-Folge wenn $\forall \varepsilon, \delta > 0$ ein $j_0(\varepsilon, \delta)$ existiert, so dass

$$\mu(E(|f_k - f_j| \geq \varepsilon)) \leq \delta \quad \forall j, k \geq j_0(\varepsilon, \delta)$$

Bemerkung 1.5.1. iv) und v) kann man analog für $A \subset \mathfrak{A}$ formulieren: d.h. wir gehen in den Maßraum $[A, \mathfrak{A}|_A, \mu|_A]$.

Bemerkung 1.5.2. Für f.ü.-Aussagen bedarf es nur einer festen Menge \tilde{E} , auf welcher die Aussage verletzt sein darf, während bei der Konvergenz dem Maße nach mit jedem $j \in \mathbb{N}$ diese Mengen wechseln könnten.

Satz 1.5.1 (Maß Konvergenz 1 (MK1) (Vergleich der Konvergenzarten)).

Sei $[X, \mathfrak{A}, \mu]$ Maßraum, und $\{f_j\}_{j=1}^\infty$ Folge messbare Funktionen. (Bei $[X, \mathfrak{A}, \mu]$ als nicht vollständigem Maßraum, fordern wir zusätzlich die Messbarkeit von f !)

i) Aus $\{f_j\}_{j=1}^\infty \xrightarrow[f.ü.]{} f \Rightarrow \{f_j\}_{j=1}^\infty \xrightarrow[\mu|_A]{} f \quad \forall A \in \mathfrak{A} : \mu(A) < \infty$

ii) Jede f.ü. Cauchy-Folge ist auch (vgl. i) eine $\mu|_A$ -Cauchy-Folge ($\forall A \in \mathfrak{A} : \mu(A) < \infty$)

iii) Ist $\{f_j\}_{j \geq 1} \xrightarrow[\mu]{} f \Rightarrow \exists \{f_k\}_{k \geq 1} \subset \{f_j\}_{j \geq 1}$ (als Teilfolge) mit $\{f_k\}_{k \geq 1} \xrightarrow[f.ü.]{} f$.

iv) Ist $\{f_j\}_{j \geq 1}$ eine μ -Cauchy-Folge, so existiert eine Teilmenge $\{f_k\}_{k \geq 1} \subset \{f_j\}_{j \geq 1}$ mit $\{f_k\}_{k \geq 1}$ ist f. ü. Cauchy-Folge.

Bemerkung 1.5.3. Gilt $\mu(X) < \infty$, so kann in i) und ii) $\mu|_A$ durch μ ersetzt werden.

Beweis. Elstrodt Maß- und Integrationstheorie Satz 4.5 (S. 235) von Rusz, Lebesgue und Satz 4.12 (S. 256)

Wichtiges Beweismittel: Satz 1.5.3 von Egorov (später).

□

Satz 1.5.2 (MK2 (Äquivalente Formulierung von f. ü. Konvergenz)).

$[X, \mathfrak{A}, \mu]$ sei Maßraum, $\{f_j\}_{j=1}^\infty$ Folge messbarer Funktionen.

i) $\{f_j\}_{j=1}^\infty \xrightarrow[f.ü.]{} f \Leftrightarrow \forall \varepsilon > 0 : \mu\left(\bigcap_{j=1}^\infty \bigcup_{k=1}^\infty E(|f_{j+k} - f| \geq \varepsilon)\right) = 0$
(1. Glied spielt keine Rolle für die Konvergenz.)

ii) Gilt $\forall \varepsilon > 0 : \lim_{l \rightarrow \infty} \mu\left(\bigcup_{k=1}^\infty E(|f_{k+l} - f| \geq \varepsilon)\right) = 0 \Rightarrow \{f_j\}_{j \geq 1} \xrightarrow[f.ü.]{} f$

iii) Bei $\{f_j\}_{j=1}^\infty \xrightarrow[f.ü.]{} f$ und $A \in \mathfrak{A}$ mit $\mu(A) < \infty$ gilt:

$$\forall \varepsilon > 0 : \lim_{l \rightarrow \infty} \mu\left(A \cap \left(\bigcup_{k=1}^\infty E(|f_{l+k} - f| \geq \varepsilon)\right)\right) = 0$$

(Die Aussagen sind äquivalent bei: $\mu(X) < \infty$!)

Bemerkung 1.5.4. Der Satz 1.5.2 kann analog auch für f.ü. Cauchy-Folgen formuliert werden.

Beweis. (Satz 1.5.2)

i) $\{f_j\}_{j \geq 1} \xrightarrow[f.ü.]{} f \Leftrightarrow \forall \varepsilon > 0$ hat die Menge

$$E_\varepsilon := \{x \in X : \forall l \geq 1, \exists k \geq 1 : |f_{k+l} - f| \geq \varepsilon\} \text{ das Maß Null. } \mu(E_\varepsilon) = 0$$

ii) klar

iii) Grenzwert wird zunächst über Mengen endlicher Maße berechnet

$$\mu(A \cap (\bigcup_{k=1}^{\infty} E(|f_{l+k} - f| \geq \varepsilon))) \leq \mu(A) < \infty.$$

Schließlich erinnere man sich an das Verketteten und die Darstellung von Grenzwerten bei antitonen Mengenfolgen und σ -Inhalten. (vgl. Beweis des Hahnschen Fortsetzungssatz). Zentral hier $\mu(A) < \infty$, Rest mit ii). □

Beispiele 1.5.1. Die Umkehrung von ii) ist bei $\mu(X) = \infty$ falsch, denn mit

$[X, \mathfrak{A}, \mu] = [\mathbb{R}^1, \mathfrak{B}^1, \mu_L]$ und $\{f_j\}_{j=1}^{\infty} = \{\chi_{[j, \infty)}\}_{j=1}^{\infty}$; gilt: $\{f_j(x)\}_{j=1}^{\infty} \rightarrow 0$ punktweise überall (aber nicht gleichmäßig) $\Rightarrow \{f_j\}_{j=1}^{\infty} \xrightarrow{f.ü.} 0$. Aber im Grenzwert steht $\forall \varepsilon \in (0, 1)$:

$$\mu(E(|f_j - 0| \geq \varepsilon)) = \infty \neq 0$$

Definition 1.5.2 (\mathbb{L}_{∞} und fast gleichmäßige Konvergenz).

Eine Folge messbarer Funktionen $\{f_j\}_{j \geq 1}$ konvergiert im \mathbb{L}_{∞} -Sinn (vgl. Def. 1.5.1(iii)) (auch f.ü. gleichmäßig) gegen $f: \{f_j\} \xrightarrow{\mathbb{L}_{\infty}(X)} f$, wenn $\exists A \in \mathfrak{A}$ mit $\mu(A) = 0$ und

$$\{f_j\} \xrightarrow{glm.} f \text{ auf } A^C.$$

Eine Folge messbarer Funktionen $\{f_j\}_{j \geq 1}$ konvergiert fast gleichmäßig gegen f , wenn $\forall \delta > 0, \exists A_{\delta} \in \mathfrak{A}$ mit $\mu(A_{\delta}) < \delta$, so dass die Folge $\{f_j\} \xrightarrow{f. glm} f$ ($j_0(\varepsilon)$ fix $\forall x \in A_{\delta}^C$) gleichmäßig auf A_{δ}^C konvergiert.

Bemerkung 1.5.5. Ganz analog zur Def. 1.5.2 kann man fast glm. Cauchy-Folgen definieren. Hier gewinnt man sofort eine Grenzfunktion durch:

$$\exists f|_{A_{\delta}^C}(x) := \lim_{j \rightarrow \infty} f_j|_{A_{\delta}^C}(x).$$

Setzt man hier: $\forall k \in \mathbb{N} : \delta_k := \frac{1}{k}$ und nutzt Mengen A_k mit $\mu(A_k) < \delta_k = \frac{1}{k}$, dann ist $A := \bigcap_{k=1}^{\infty} A_k \in \mathfrak{A}$ bei $\mu(A) = 0$, das heißt $\{f_j\}_{j \geq 1} \xrightarrow{f.ü.} f$ und $f(x) := \lim_{j \rightarrow \infty} f_j(x) \cdot \chi_{A^C}(x)$

Satz 1.5.3 (Satz von Egorov(MK3)). Ist $\mu(X) < \infty$ und konvergiert $\{f_j\}_{j \geq 1} \xrightarrow{f.ü.} f$, so konvergiert $\{f_j\}_{j \geq 1}$ fast gleichmäßig gegen f . (Alle Funktionen als messbar vorausgesetzt.)

Beweis. iii) aus Satz 1.5.2 etwas umgeschrieben liefert:

$$\forall \varepsilon > 0 : \lim_{l \rightarrow \infty} \mu(\bigcup_{j=l}^{\infty} E(|f_j - f| \geq \varepsilon)) = 0.$$

Nun sei $\delta > 0, \delta$ fix, $\forall k \in \mathbb{N}, \exists l_k \in \mathbb{N}$, so dass

$$B_k := \bigcup_{j=l_k}^{\infty} E(|f_j - f| \geq \frac{1}{k}) \text{ mit } \mu(B_k) < \frac{\delta}{2^k}, \forall k = 1, 2, \dots$$

Damit ist $A := \bigcup_{k=1}^{\infty} B_k \in \mathfrak{A}$, sowie $\mu(A) < \delta$. Bei $x \in A^c$, d.h. $x \notin B_k, \forall k \in \mathbb{N}$:

$$|f_j(x) - f(x)| \leq \frac{1}{k}, \forall j \geq l_k \text{ d.h. } f_j \text{ konvergiert auf } A^c \text{ gleichmäßig.} \quad \square$$

Beispiele 1.5.2. Maßraum $([0, 1], \mathfrak{A}_{\mu_L}[0, 1], \mu_L)$. Betrachte Funktionsfolge:

$$f_j(x) := x^j, \forall j = 1, 2, \dots$$

Dann ist die gesuchte Menge (deren Existenz mit dem Satz 1.5.3 gesichert ist) $A^c = [0, 1 - \delta]$, $0 < \delta < 1$

Bemerkung 1.5.6. (Zur f.ü. Konvergenz und Messbarkeit der Grenzfunktion.)

Im allgemeinen Fall (bei nicht vollständigen Maßräumen) kann man die f.ü. Äquivalenz (vgl. Def 1.3.2) wie folgt abschwächen:

Definition 1.5.3 (abgeschwächte f. ü. Äquivalenz).

$[X, \mathfrak{A}, \mu]$ - Maßraum und $x \in X$ sei ein Punkt von X . Eine von x abhängige Aussage $\mathcal{A}(x)$ gilt fast überall auf X , wenn $\forall x \in X$ gilt: $\mathcal{A}(x)$ ist entscheidbar und $B_{\neg\mathcal{A}} := \{x \in X : \mathcal{A}(x) \text{ ist falsch}\} \subset A \in \mathfrak{A}$ und $\mu(A) = 0$.

Bemerkung 1.5.7. Sei nun $\{f_j\}_{j=1}^{\infty} \xrightarrow{f.ü.} f$ im obigen Sinne.

Problem: $E_o := \{x : \lim_{j \rightarrow \infty} f_j(x) \text{ konvergiert nicht}\}$ muss nicht zu \mathfrak{A} gehören, aber wir können $f(x) = 0, \forall x \in A : E_o \subset A, \mu(A) = 0$ setzen.

$f = 0$ ist messbar auf A und $\lim_{j \rightarrow \infty} f_j$ ist messbar auf $A^c \Rightarrow$ Setze $f(x) = \lim_{j \rightarrow \infty} f_j(x), \forall x \in A^c$. Damit ist $f(x)$ messbar auf X (bzw. im Spürsinne auf $E \subset X$).

Bemerkung 1.5.8 (Konvergenz von f.ü. und μ -Cauchyfolgen).

$\{f_j\}_{j=1}^{\infty}$ sei f.ü.-bzw. μ -Cauchyfolge messbarer Funktionen.

Resultat: Die Grenzfunktionen $f = \lim_{j \rightarrow \infty} f_j$ bzw. $f \stackrel{\mu}{=} \lim_{j \rightarrow \infty} f_j(x)$ sind messbare Funktionen und bis auf f.ü.-Äquivalenz eindeutig bestimmt.

Resultate zur Stetigkeit messbarer Funktionen und Approximation:

Satz 1.5.4 (Satz von Frechet).

Seien $X = [a, b]$ und f sei endlich und messbare Funktion. Dann existiert zu f eine Folge stetiger Funktion $\{f_j\}_{j=1}^{\infty}$ mit $\{f_j\}_{j=1}^{\infty} \xrightarrow{f.ü.} f$.

Beweis. Natanson: Theorie der Funktionen einer reellen Veränderlichen. □

Satz 1.5.5 (Satz von Lusin).

$X = [a, b]$, f sei messbar und endlich. Dann existiert $\forall \varepsilon > 0$ eine Funktion φ (stetig auf $[a, b]$, d.h. $\varphi \in \mathbb{C}[a, b]$) mit $\mu_L(E(f \neq \varphi)) < \varepsilon$.

(Satz kann auf allgemeinen Hausdorffschen topologischen Räumen formuliert werden.

(vgl. Elstrodt Maß- und Integrationstheorie S. 323))

Bemerkung 1.5.9 (Messbarkeit der f.ü.-Grenzfunktion).

Gilt für eine Folge messbarer Funktionen $\{f_j\}_{j=1}^{\infty} \xrightarrow{f.ü.} f$ bei vollständigem Maßraum $[X, \mathfrak{A}, \mu]$, dann ist f messbar, denn $E(f = \lim_{j \rightarrow \infty} f_j) \in \mathfrak{A}$.

Schon die Existenz einer Folge messbarer Funktionen $\{f_j\}_{j=1}^{\infty}$ nach oben zu einem vorgegebenen f sichert hier die Messbarkeit von f : Man setzt

$E_o := \{x : \lim_{j \rightarrow \infty} f_j(x) \text{ konvergiert nicht} \}$. Weil μ vollständiges Maß war, erhalten wir: $\exists A \in \mathfrak{A}$ mit $E_o \subset A$ und $\mu(A) = 0 \Rightarrow E_o \in \mathfrak{A}$ und $\mu(E_o) = 0$. Damit ist f zunächst messbar auf $E_o^C \subset X$. Auf E_o erklärt man z.B. $f(x) := \chi_{E_o}(x)$. Damit ist alles gezeigt.

1.6 Der allgemeine Integralbegriff - Maßintegrale

1.6.1 Das Integral über Regelfunktionen und das Riemann-Integral

Definition 1.6.1 (Räume auf $[a, b]$).

Bei $-\infty < a < b < \infty$ bezeichne $B[a, b]$ die Menge der auf $[a, b]$ definierten, beschränkten und reellwertigen Funktionen.

Auf dem linearen Vektorraum $B[a, b]$ sei die Norm $\|f\|_{\mathbb{B}} = \sup_{x \in [a, b]} |f(x)|$ erklärt.

Mit $\mathbb{B}[a, b]$ bezeichnen wir den Banachraum: $\mathbb{B}[a, b] := (B[a, b], \|\cdot\|_{\mathbb{B}})$

Wir benutzen die folgenden Bezeichnungen:

Notation 1.6.2. Unter einer Zerlegung $\mathcal{Z}_{[a, b]}$ von $[a, b]$ verstehen wir die Punktmenge $\mathcal{Z}_{[a, b]} := \{x_j\}_{j=0}^{N(\mathcal{Z})}$ mit $x_0 = a < x_1 < \dots < x_{N-1} < x_N = b$, $N = N(\mathcal{Z}_{[a, b]}) \in \mathbb{N}$

$|\mathcal{Z}_{[a, b]}| := \max_{j=0, \dots, (N-1)} (x_{j+1} - x_j)$ bezeichnet man die Feinheit der Zerlegung $\mathcal{Z}_{[a, b]}$. Die Menge aller Zerlegungen von $[a, b]$ werde mit $\mathfrak{Z}_{[a, b]}$ bezeichnet: $\mathcal{Z}_{[a, b]} \in \mathfrak{Z}_{[a, b]}$.

Eine Funktion $t : [a, b] \rightarrow \mathbb{E}^1$ heisst eine (klassische) Treppenfunktion, wenn es zu t eine Zerlegung $\mathcal{Z}_{[a, b]} \in \mathfrak{Z}_{[a, b]}$ von $[a, b]$ gibt, so dass für $j = 0, \dots, N(\mathcal{Z}_{[a, b]}) - 1$ die Einschränkung: $t|_{(x_j, x_{j+1})} = c_j$ jeweils konstant ist.

Den linearen Vektorraum aller Treppenfunktionen auf $[a, b]$ bezeichnet man mit $T[a, b]$. (vgl. dazu auch die allgemeine Treppenfunktionen in Satz 1.4.9) Den linearen Vektorraum aller Riemann-integrierbaren Funktionen bezeichnet man mit $R[a, b]$.

Bemerkung 1.6.1. Eine (klassische) Treppenfunktion $t \in T[a, b]$ ist immer auf den offenen Intervallen (x_j, x_{j+1}) konstant. Die Werte in den Teilpunkten der zugehörigen Zerlegung $\mathcal{Z}_{[a, b]} = \{x_j\}_{j=0}^{N(\mathcal{Z})}$ unterliegen keiner Restriktion.

Bemerkung 1.6.2. Der Abschluss von $T[a, b]$ in $\mathbb{B}[a, b]$ liefert als Unter-Banachraum von $\mathbb{B}[a, b]$ den Raum der Regelfunktionen $\mathbb{R}\mathbb{G}[a, b]$. Die Elemente von $\mathbb{R}\mathbb{G}[a, b]$ sind Regelfunktionen $r : [a, b] \rightarrow \mathbb{E}^1$. Für $r \in \mathbb{R}\mathbb{G}[a, b]$ gelten folgende Eigenschaften:

(i) $\forall x \in (a, b)$ existieren die Grenzwerte $r(x+0)$ und $r(x-0)$.

(ii) In den Randpunktes des Intervalles existieren die Grenzwerte $r(a+0)$ und $r(b-0)$.

(iii) Jede Regelfunktion ist Riemann-integrierbar über $[a, b]$, d.h. $r \in R[a, b]$, dabei hat man auch die Eigenschaft, dass das Riemann-Integral von r als Grenzwert von Riemann-Integralen einer Folge von (klassische) Treppenfunktionen berechnet werden kann, $\{t_k\}_{k=1}^{\infty} \xrightarrow{\mathbb{B}[a, b]}$

$$r \quad \Rightarrow \quad \left\{ \int_a^b t_k(x) dx \right\}_{k=1}^{\infty} \xrightarrow{\mathbb{E}^1} \int_a^b r(x) dx !$$

Bemerkung 1.6.3. Schließt man $R[a, b]$ in $\mathbb{B}[a, b]$, so erhält man den Unter-Banachraum $\mathbb{R}[a, b]$ von $\mathbb{B}[a, b]$. Im Sinne echter Inklusion gilt hier:

$$\mathbb{R}G[a, b] \subset \mathbb{R}[a, b] \subset \mathbb{B}[a, b].$$

Beispiel 1.6.1. (a) Die Funktion $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{E}^1$ mit $0 \in (a, b)$ und

$$f(x) := \begin{cases} \sin(\frac{1}{x}) & x \neq 0 \\ 0 & x = 0 \end{cases} \text{ bei}$$

gehört zu $\mathbb{R}[a, b]$, aber nicht zu $\mathbb{R}G[a, b]$.

(b) Die Funktion $g : [a, b] \rightarrow \mathbb{E}^1$ mit und

$$g(x) := \begin{cases} 1 & x \in [a, b] \cap \mathbb{Q} \\ 0 & x \in [a, b] \cap \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q} \end{cases} \text{ bei}$$

gehört zu $\mathbb{B}[a, b]$, aber nicht zu $\mathbb{R}[a, b]$.

1.6.2 Integration messbarer Funktionen

Sei f messbare Funktion auf X (bzw. $E \in \mathfrak{A}$), f sei reellwertig.

Definition 1.6.3 ((disjunkte) Treppenfunktion).

Mit $t : [X, \mathfrak{A}, \mu] \rightarrow \{\mathbb{R}^1, \mathfrak{B}^1\}$ (bzw. $\{\mathbb{R}^1, \mathfrak{A}_{\mu_L}\}$) bezeichnen wir die Funktion:

$$t(x) := \sum_{j=1}^{N(t)} \alpha_j \chi_{E_j}(x)$$

bei $\alpha_j \in \mathbb{R} \quad \forall j$ und $\{E_j\}_{j=1}^{N(t)} \subset \mathfrak{A}(X)$ paarweise disjunkt und $\bigcup_{j=1}^{N(t)} E_j = X$.

Wir nennen t eine „disjunkte“ Treppenfunktion.

Die (Menge) Familie der „disjunkten“ Treppenfunktionen bezeichnen wir mit $T(X)$ (bzw. $T(E)$).

Bemerkung 1.6.4. Jede beliebige reellwertige allgemeine Treppenfunktion kann offensichtlich als „disjunkte“ Treppenfunktion dargestellt werden.

Definition 1.6.4 (Definition integrierbare Treppenfunktionen (IT1) (μ -Integrierbarkeit)). Wir bezeichnen die Menge aller Treppenfunktionen wieder mit $T(X)$. Eine Funktion $t \in T(X)$ heißt μ -integrierbar (μ -summierbar), falls t die Eigenschaft hat, dass $\forall j = 1, \dots, N(t)$ gilt: bei $\alpha_j \neq 0$ sei $\mu(E_j) < \infty$.

(Man kann sogar $\alpha_j = \infty$ einbeziehen, setzt hier aber $\mu(E_j) = 0$ voraus, d.h. $\infty \cdot 0 = 0$).

Wir erklären

$$\int_X t(x) d\mu(x) := \sum_{j=1}^{N(t)} \alpha_j \mu(E_j)$$

Bei $E \in \mathfrak{A}$ erklären wir:

$$\int_E t(x) d\mu(x) := \int_X t(x) \chi_E(x) d\mu(x) \quad ,$$

hier muss bei $\int_E t(x) d\mu(x)$ die Funktion $t(x) \chi_E(x)$ als Treppenfunktion integrierbar über X sein.

Bemerkung 1.6.5.

Das Integral $\int_X t(x) d\mu(x)$ ist unabhängig von der Darstellung von t als allgemeine (disjunkte) Treppenfunktion. Ändern wir t zu t_1 auf einer Menge vom Maße Null, so gilt offenbar:

$$\int_X t(x) d\mu(x) = \int_X t_1(x) d\mu(x)$$

Satz 1.6.1 (Integrierbare Treppenfunktionen (IT1)).

Bezeichnet $T_\mu(X)$ die Gesamtheit der im Sinne der Definition integrierbaren (disjunkten) Treppenfunktionen, so ist $T_\mu(X)$ ein linearer Vektorraum. Das μ -Integral ist eine Linearform auf $T_\mu(X)$, d.h. $\forall t, v \in T_\mu(X)$ und $\forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}$ gilt:

$$\int_X (\alpha t + \beta v)(x) d\mu(x) = \alpha \int_X t(x) d\mu(x) + \beta \int_X v(x) d\mu(x).$$

Entsprechendes gilt für $E \in \mathfrak{A}$ und $T_\mu(E)$.

Satz 1.6.2 (Intbare Treppenfktn. (IT2)). $[X, \mathfrak{A}, \mu]$ sei Maßraum.

(i) $t \in T_\mu(x) \Rightarrow |t| \in T_\mu(x)$ und

$$\left| \int_X t(x) d\mu(x) \right| \leq \int_X |t(x)| d\mu(x)$$

(ii) Sind t und v aus $T_\mu(X)$ mit $t \leq v$ (f.ü. auf X), so gilt

$$\int_X t(x) d\mu(x) \leq \int_X v(x) d\mu(x) \quad (\text{Monotonie})$$

Gilt $t(x) \geq 0$ (f.ü. auf X) und $t \in T_\mu(X) \Rightarrow 0 \leq \int_X t(x) d\mu(x)$

(iii) Für $t \in T_\mu(x)$ und $\forall E \in \mathfrak{A}$ gilt:

$$\int_X t(x) d\mu(x) = \int_E t(x) d\mu(x) + \int_{E^c} t(x) d\mu(x)$$

Beweis. zu i) t ist messbar $\Rightarrow |t|$ ist messbar

$$t \in T_\mu(X) : t(x) := \sum_{j=1}^{N(t)} \alpha_j \chi_{E_j}(x) \text{ dann ist } |t|(x) := \sum_{j=1}^{N(t)} |\alpha_j| \chi_{E_j}(x).$$

Bei $\alpha_j \neq 0$ gilt $|\alpha_j| \neq 0$ also $\mu(E_j) < \infty$, also $|t| \in T_\mu(X)$

Zeige Ungl.:

$$\begin{aligned} \left| \int_X t(x) d\mu(x) \right| &= \left| \int_X \left(\sum_{j=1}^{N(t)} \alpha_j \chi_{E_j}(x) \right) d\mu(x) \right| = \left| \sum_{j=1}^{N(t)} \alpha_j \mu(E_j) \right| \\ &\leq \sum_{j=1}^{N(t)} |\alpha_j| \mu(E_j) = \int_X \sum_{j=1}^{N(t)} |\alpha_j| \chi_{E_j}(x) d\mu(x) \\ &= \int_X |t| d\mu(x) \end{aligned}$$

zu ii) Setze formal $\mathcal{L}_t = \bigcup_{j=1}^{N(t)} E_j$ und $\mathcal{L}_v = \bigcup_{k=1}^{M(v)} E_k$

Bilde neues System: $\mathcal{L}_{t,v} := \mathcal{L}_t \cap \mathcal{L}_v$. Damit wird erreicht, dass t und v das gleiche Mengengenerzendensystem bilden (bis auf Äquivalenz). Das heißt:

$$\begin{aligned} \int_X t(x) d\mu(x) &= \sum_{j=1}^{N(t)} \alpha_j \mu(E_j) = \sum_{l=1}^{L(t,v)} \alpha_l \mu(E_l) \\ &\stackrel{\{E_l\}^{\text{fest}}}{\leq} \sum_{l=1} \beta_l \mu(E_l) = \int_X v(x) d\mu(x) \end{aligned}$$

zu iii) evident □

Folgerung 1.6.3. Es gilt sogar: $t \in T_\mu(X) \Leftrightarrow |t| \in T_\mu(X)$

Beispiel 1.6.2.

Sei $X = [0, 1]$: $t(x) = 0 \cdot \chi_{E_1}(x) + 1 \cdot \chi_{E_2}(x)$ mit $E_1 := \{x \in [0, 1] \text{ mit } x \in \mathbb{Q}\}$, $E_2 = E_1^c$

$$\mu(E_1) = 0, \mu(E_2) = 1 \Rightarrow (\mu) \int_0^1 t(x) dx = \int_{[0,1]} t(x) d\mu_L(x) = 1$$

Definition 1.6.5 (Definition „Integration messbarer Funktionen“ (IMF)).

$[X, \mathfrak{A}, \mu]$ sei Maßraum. f eine messbare Funktion. f heißt über X μ -integrierbar, falls eine Folge $\{t_k(x)\}_{k=1}^\infty \subset T_\mu(X)$ existiert, so dass $\forall \varepsilon > 0$ ein $k_0(\varepsilon)$ existiert, mit:

$$\int_X |t_k - t_l| d\mu(x) < \varepsilon \quad \forall k, l > k_0(\varepsilon), \text{ sowie } \{t_k\}_{k=1}^\infty \xrightarrow[\mu]{} f.$$

$$\text{Man erklärt:} \quad \int_X f(x) d\mu(x) = \lim_{k \rightarrow \infty} \int_X t_k(x) d\mu(x) \quad (*)$$

Die Gesamtheit der über X integrierbaren Funktionen bezeichnen wir mit $V(X, \mu)$.

Bemerkung 1.6.6 (Intb.messb.Fktn. (IMF-1)).

Die obige Definition ist sachgemäß, denn der Grenzwert in (*) existiert:

$$\left| \int_X (t_k - t_l) d\mu(x) \right| \leq \int_X |t_k - t_l| d\mu(x) < \varepsilon, \quad \forall k, l > k_0(\varepsilon)$$

Das heißt $\{\int_X t_k(x) d\mu(x)\}_{k=1}^\infty$ ist eine Cauchy-Folge im \mathbb{E}^1 , also konvergent. Der Grenzwert ist

zudem unabhängig von der speziellen Wahl der Folge $\{t_k\}_{k=1}^\infty \xrightarrow[\mu]{} f$, denn seien $\{t_k\}_{k=1}^\infty \rightarrow f$

und $\{\tilde{t}_l\}_{l=1}^\infty \rightarrow f$, $\{t_k\}_{k=1}^\infty, \{\tilde{t}_l\}_{l=1}^\infty \subset T_\mu(X)$.

Mische die Folgen $\{t_k\}_{k=1}^\infty$ und $\{\tilde{t}_l\}_{l=1}^\infty$ zu einer neuen Cauchy-Folge. ◦ Dies ist möglich, weil:

$$\mu(E(|t_k - \tilde{t}_l| \geq \varepsilon)) \stackrel{\text{Monotonie von } \mu}{\leq} \mu(E(|f - t_k| \geq \frac{\varepsilon}{2}) \cup E(|\tilde{t}_l - f| \geq \frac{\varepsilon}{2})) \circ$$

Rest der Argumentation:

$$\{t_p\}_{p=1}^\infty \subset \{t_j\}_{j=1}^\infty \text{ sowie } \{t_p\}_{p=1}^\infty \subset \{\tilde{t}_m\}_{m=1}^\infty \text{ (Gemischte Folge)}$$

Der Grenzwert einer konvergenten Folge ist auch Grenzwert jeder Teilfolge und eineindeutig.

Bemerkung 1.6.7 (Äquivalenz (IMF-2)).

Bei $f \sim_X g$ und g messbar sowie $f \in V(X, \mu)$, gilt:

$$g \in V(X, \mu) \text{ und } \int_X f(x) d\mu(x) = \int_X g(x) d\mu(x)$$

Beweis. Die Menge vom Maße Null für approx.-Folgen fest halten. □

Bemerkung 1.6.8 (Lokalität (IMF-3)).

Gilt $E \in \mathfrak{A}$, dann nennen wir f über E μ -integrierbar, wenn die Funktion $f(x)\chi_E(x)$ μ -integrierbar über X ist.

Das heißt: $f \in V(E, \mu) \Leftrightarrow f \cdot \chi_E \in V(X, \mu)$

$$\int_E f(x) d\mu(x) := \int_X f(x)\chi_E(x) d\mu(x).$$

In den nun folgenden Sätzen kann immer auch $V(E, \mu)$ geschrieben werden (im obigen Sinne).

Satz 1.6.4 (Integrierbare messb. Funktionen (IMF1)).

$V(X, \mu)$ ist ein linearer Vektorraum und das μ -Integral ist eine Linearform auf $V(X, \mu)$, d.h. es gilt $\forall f, g \in V(X, \mu)$ und $\forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}$:

$$\int_X (\alpha f + \beta g) d\mu(x) = \alpha \int_X f d\mu(x) + \beta \int_X g d\mu(x)$$

Beweis. Satz 1.6.1 bei entsprechender Wahl der approx. Treppenfunktionen. Schließlich Grenzübergang. □

Satz 1.6.5 (Integrierbare messb. Funktionen (IMF2)).

$[X, \mathfrak{A}, \mu]$ sei Maßraum.

i) Gilt $f \in V(X, \mu) \Rightarrow |f| \in V(X, \mu)$ und $|\int_X f(x) d\mu(x)| \leq \int_X |f(x)| d\mu(x)$

Verschärfung:

i*) $f \in V(X, \mu) \Leftrightarrow |f| \in V(X, \mu)$

ii) Sind $f, g \in V(X, \mu)$ mit $f \leq g$ in X (bzw. f.ü. in X) dann gilt:

$$\int_X f(x) d\mu(x) \leq \int_X g(x) d\mu(x) \text{ (Monotonie).}$$

Gilt $g(x) \geq 0$ (wie oben), dann gilt $0 \leq \int_X g(x) d\mu(x)$ (Positivität).

iii) $f \in V(X, \mu)$ und $\int_X |f(x)| d\mu(x) = 0$ bei $\mu(X) \neq 0 \Rightarrow f(x) = 0$ (f.ü. auf X).

Beweis. i*) f messbar $\Rightarrow f^+, f^-$ messbar $\Rightarrow f^+ + f^- = |f|$ und $f_+, f_- \leq |f|$

i) Folgt sofort aus $\int_X ||t_k| - |t_l|| d\mu(x) \leq \int_X |t_k - t_l| d\mu(x) < \varepsilon$

$\{ |t_k| \}_{k=1}^\infty \xrightarrow{\mu} |f|$ und mit oben für $k, l \geq k_0(\varepsilon)$. $|f| \in V(X, \mu)$.

Mit i*) ist $f_+(x) = \frac{1}{2}(|f| + f)$, $f_-(x) = \frac{1}{2}(|f| - f)$. Rest für i*) (Monotonie).

ii) Einfach Treppenfunktion $\{t_k\}_{k=1}^\infty \xrightarrow{\mu} f$, $\{v_k\}_{k=1}^\infty \rightarrow g$.

$$\mathcal{L}_{t_k, v_k} := \mathcal{L}_{t_k} \cap \mathcal{L}_{v_k}, \forall k$$

iii) o.E.d.A.

$f(x) \geq 0$ bei $\mu(E(f > 0)) = 0$ wie zur Monotonie: $\mu(E(f = 0)) = \mu(X)$

□

Bemerkung 1.6.9 (Schreibweise (IMF-4)). Bei X als Integrationsgebiet schreibt man einfach:

$$\int_X f(x) d\mu(x) = \int f(x) d\mu(x) \quad \forall f \in V(X, \mu)$$

Ebenso verfährt man bei $E \in \mathfrak{A}$ mit $\mu(X \setminus E) = 0$ (Mengen-vollständigen Maßes).

Satz 1.6.6 (Weitere Eigenschaften des μ -Integrals (IMF3)).

i) $f \in V(X, \mu)$ und $f > 0, \forall x \in X$.

Gilt dann $\int_E f(x) d\mu(x) = 0$, so folgt: $\mu(E) = 0, E \in \mathfrak{A}$.

ii) $f \in V(X, \mu)$ und $X = \bigcup_{j=1}^{\infty} E_j, \{E_j\}_{j=1}^{\infty}$ paarweise disjunkt und $E_j \in \mathfrak{A}, \forall j \in \mathbb{N}$, dann gilt:

$$\int_X f(x) d\mu(x) = \sum_{j=1}^{\infty} \int_{E_j} f(x) d\mu(x) \quad (\sigma\text{-Additivität}).$$

Hier ist $\sum_{j=1}^{\infty} \int_{E_j} f(x) d\mu(x)$ absolut konvergent.

Bemerkung 1.6.10 (Majoranten (IMF-5)).

Die absolute Konvergenz der rechten Seite in ii) Satz 1.6.6 gibt auch die Idee einer Integraldefinition über absolut konvergente Majoranten.

Folgerung 1.6.7 (Grenzwerte des μ -Integrals (IMF4)).

Sei $f \in V(X, \mu)$ und $\{E_j\}_{j=1}^{\infty}$ isoton bzw. antiton, dann gilt:

Bei $X = \bigcup_{j=1}^{\infty} E_j \Rightarrow \int_X f(x) d\mu(x) = \lim_{j \rightarrow \infty} \int_{E_j} f(x) d\mu(x)$ ($\{E_j\}_{j=1}^{\infty}$ isoton), sowie bei $\exists E_k : \mu(E_k) < \infty$:

$$\lim_{j \rightarrow \infty} \int_{E_j} f(x) d\mu(x) = \int_{\lim_{j \rightarrow \infty} E_j} f(x) d\mu(x), \text{ bei } \{E_j\}_{j=1}^{\infty} \text{ antiton.}$$

Bemerkung 1.6.11 (Komplexwertige Fktn. (IMF-6)).

Eine messbare komplexwertige Funktion f heißt μ -integrierbar, wenn

$\text{Re}(f), \text{Im}(f) \in V(X, \mu)$. Wir setzen:

$$\int_X f d\mu(x) = \int_X \text{Re } f(x) d\mu(x) + i \int_X \text{Im } f(x) d\mu(x)$$

Wir schreiben hier $f \in V_{\mathbb{C}}(X, \mu)$. $V_{\mathbb{C}}(X, \mu)$ ist wieder ein linearer Vektorraum. Alle obigen Sätze behalten hier ihre Gültigkeit.

Satz 1.6.8 (Integrierbare messb. Funktionen (IMF5)).

f sei messbar und $g \in V_{\mathbb{C}}(X, \mu)$, dann gilt $f \in V_{\mathbb{C}}(X, \mu)$, wenn $|f| \leq |g|$ f.ü. in X . Hier nennt man die Funktion g absolute Majorantenfunktion zu f .

1. Zwischenbeobachtung (Radon-Nikodym)

Definition 1.6.6 (Absolute Stetigkeit).

$[X, \mathfrak{A}, \mu]$ sei Maßraum, ν eine additive Mengenfunktion auf $\{X, \mathfrak{A}\}$. ν nennen wir absolut stetig bzgl. μ , wenn $\forall \varepsilon > 0 \quad \exists \delta(\varepsilon) : \forall E \in \mathfrak{A}$ mit $\mu(E) < \delta(\varepsilon)$ gilt: $|\nu(E)| < \varepsilon$.

Satz 1.6.9 (Radon-Nikodym-Idee (IMF6)).

Sei $f \in V_{\mathbb{C}}(X, \mu)$. Dann wird durch $\nu(E) := \int_E f(x) d\mu(x)$ eine absolut stetige (σ -additive) Mengenfunktion erklärt. Man nennt in diesem Falle $\nu(E)$ auch das unbestimmte Integral von f über die messbare Menge $E \in \mathfrak{A}$.

Bei $f \in V_{\mathbb{C}}(X, \mu)$ und $f \geq 0$ fast überall auf X ist ν ein Maß auf dem messbaren Raum $\{X, \mathfrak{A}\}$.

Beweis. Sei $A \in \mathfrak{A}$ mit $\mu(A) > 0$. Annahme: $\exists B \in \mathfrak{A}, B \subset A$ und $\mu(B) > 0$, wobei $|f(x)| = \infty \quad \forall x \in B$, dann würde offensichtlich f nicht zu $V_{\mathbb{C}}(X, \mu)$ gehören, denn $\int_B f(x) d\mu(x)$ würde nicht existieren. Das heißt (da A, B beliebig) f ist wesentlich beschränkt. Genauer:

$$\inf_{x \in N \in \mathfrak{A}: \mu(N)=0} \left(\sup_{x \in N^c} |f(x)| \right) = \|f\|_{\infty} = c < \infty.$$

$\|\cdot\|_{\infty}$ ist eine Halbnormdefinition, d.h. $\|f\|_{\infty} = 0 \Rightarrow$ eindeutig $f \equiv 0$.

Nun sei $\mu(E) < \delta$ (beliebig). Dann gilt:

$$|\nu(E)| = \left| \int_E f(x) d\mu(x) \right| \leq \int_E |f(x)| d\mu(x) \leq c \cdot \overbrace{\int_E \chi_E(x) d\mu(x)}^{\mu(E)} < c \cdot \delta =: \varepsilon$$

□

Bemerkung 1.6.12 (V-unendlich (IMF-7)).

Bei $\inf_{x \in N, \mu(N)=0} \sup_{x \in N^c} |f(x)| = c < \infty$ schreiben wir: $f \in V_{\infty, \mathbb{C}}(X, \mu)$.

Gilt $f \in V_{\infty, \mathbb{C}}(X, \mu)$ und $\mu(X) < \infty \Rightarrow f \in V_{\mathbb{C}}(X, \mu)$.

2. Zwischenbeobachtung:

Bemerkung 1.6.13 (Halbnorm (IMF-8)).

Bei $f, g \in V_{\mathbb{C}}(X, \mu)$ erklärt der Ausdruck $\int |f - g| d\mu(x) = \rho_{PS}(f, g)$ eine Abstandsfunktion. ρ_{PS} heißt Halb- (oder Pseudo-)Metrik. Hier folgt aus $\rho_{PS}(f, g) = 0$ wieder nicht zwingend $f = g, \forall x \in X$.

1.6.3 Integration reell-(komplex-)wertiger Funktionen mittels zulässiger Zerlegungen

Bekannt sind Riemannsche Zerlegung $\mathcal{Z}_{[a,b]}$ und die Zerlegung von disjunkten Treppenfunktionen $\mathcal{Z}_t, \forall t \in T_{\mu}(X)$.

Nun sei $f: D(f) = E \in \mathfrak{A}$ mit $f: [E, \mathfrak{A}_E, \mu] \rightarrow [\mathbb{R}^1, \mathfrak{B}^1]$ (bzw. $[\mathbb{C}^1, \mathfrak{B}^{2*}]$) (\heartsuit) eine nicht notwendig messbare Funktion.

(Messbarkeit nicht vorausgesetzt; auch \mathfrak{A}_{μ_L} als Algebra erlaubt).

Definition 1.6.7 („Zerlegung von E “ in $[X, \mathfrak{A}, \mu]$).

Sei $E \in \mathfrak{A}$. Das Mengensystem $\{E_j\}_{j=1}^{\infty}$ paarweise disjunkter Mengen $E_j \in \mathfrak{A}$ mit $\bigcup_{j=1}^{\infty} E_j = E$ nennen wir eine Zerlegung von E .

Ist $\{E_j\}_{j=1}^N$ paarweise disjunkt mit $\bigcup_{j=1}^N E_j = E$, so ergänzen wir diese endliche Menge zur Folge durch: $E_j = E_j, \forall j = 1, \dots, N$ und $E_j = \emptyset, \forall j > N$. Schreibweise: $\mathcal{Z}_E = \{E_j\}_{j=1}^{\infty}$.

Notation 1.6.8. Es seien nun $\mathcal{Z}_E, \mathcal{Z}'_E$ Zerlegungen von $E \in \mathfrak{A}$. \mathcal{Z}'_E nennen wir eine Verfeinerung von \mathcal{Z}_E , wenn $\forall E'_j \in \mathcal{Z}'_E \quad \exists E_k \in \mathcal{Z}_E$ mit $E'_j \subset E_k$. Schreibweise $\mathcal{Z}_E \preceq \mathcal{Z}'_E$, Halbordnung.

(Zermelo-Lemma: $\exists \min \mathcal{Z}_E^o = \{E\} \cup \{\emptyset\}_{j=1}^\infty$).

Definition 1.6.9 (bzgl. f zulässige Zerlegung von E).

Wir nennen \mathcal{Z}_E bzgl. f zulässige Zerlegung von E , wenn:

$$i) \quad \forall j \in \mathbb{N} \text{ gilt } \sup_{x \in E_j} |f(x)| \mu(E_j) < \infty \text{ (setzen o.E.d.A. } \sup_{x \in E_j} |f(x)| := 0 \text{ bei } E_j = \emptyset \text{) und}$$

$$ii) \quad \sum_{j=1}^\infty \sup_{x \in E_j} |f(x)| \mu(E_j) < \infty.$$

Die Menge der zulässigen Zerlegungen bezeichnen wir mit $\mathfrak{Z}(E, f)$ bei f nach \heartsuit .

Bemerkung 1.6.14 (IZ1). Im Vergleich mit $t \in T_\mu(E)$ haben wir mit i):

$$\mu(E_j) = \infty \Rightarrow \sup_{x \in E_j} |f(x)| = 0, \text{ sowie formal:}$$

$$\sup_{x \in E_j} |f(x)| = \infty \Rightarrow \mu(E_j) = 0.$$

ii) sichert die absolute Konvergenz.

Definition 1.6.10 (Intb.Fkt.Zerl). f sei nach \heartsuit . Wir nennen f über E (über X) μ -integrierbar, wenn eine Zahl $I \in \mathbb{R}$ (bzw. \mathbb{C}) existiert, mit $|I| < \infty$, so dass es $\forall \varepsilon > 0$ eine bzgl. f zulässige Zerlegung $\mathcal{Z}_E \in \mathfrak{Z}(E, f)$ gibt, welche für beliebige Wahl von $\xi = \{\xi_j\}_{j=1}^\infty$ (als Folge von Zwischenwerten) bei $\xi_j \in E_j$. $\mathcal{Z}_E = \{E_j\}_{j=1}^\infty$ mit der (Lebesgue-)Summe

$$\sigma_f(\mathcal{Z}_E, \xi) := \sum_{j=1}^\infty f(\xi_j) \mu(E_j) \text{ liefert, dass } |I - \sigma_f(\mathcal{Z}_E, \xi)| < \varepsilon \text{ gilt.}$$

Wir schreiben $(\circ) I = \int_E f(x) d\mu(x)$ mit $f \in \dot{V}_{\mathbb{C}}(E, \mu)$.

Bemerkung 1.6.15 (IZA1). Hier ist $\sigma_f(\mathcal{Z}_E, \xi)$ absolut konvergent, weil $\mathcal{Z}_E \in \mathfrak{Z}(E, f)$ gilt. Bei $\mu(X) = \mu(E)$, man spricht hier wie in Bem. 1.6.9 von X im Maße ausschöpfenden Mengen, kann der Integrationsbereich weggelassen werden: $\mu(X \setminus E) = 0$

Bemerkung 1.6.16 (IZA2). Gilt $\mu(E) = 0$, dann ist jede Zerlegung \mathcal{Z}_E von E bzgl. jeder Funktion f nach (\heartsuit) zulässig, d.h. $\mathcal{Z}_E \in \mathfrak{Z}(E, f)$. Jede Funktion nach (\heartsuit) ist damit über $E \in \mathfrak{A}$ integrierbar mit $\int_E f(x) d\mu(x) = 0$.

Bemerkung 1.6.17 (IZA3). Bei $E \in \mathfrak{B}^n$ (bzw. $E \in \mathfrak{A}_{\mu_L}$) sowie $\mu = \mu_L$ nennen wir die Funktion $f \in \dot{V}_{\mathbb{C}}(E, \mu_L)$ über E Lebesgue-integrierbare Funktion. Als abkürzende Schreibweise verwenden wir hier: $\int_E f(x) d\mu_L(x)$. Dies ist sinnvoll, weil z.B. bei E kompakt in \mathbb{E}^n jede Riemann-integrierbare Funktion auch Lebesgue-integrierbar ist. (Integrale stimmen überein!). Beispiel: $E = [a, b]$.

Wir übertragen die Idee der Ober- und Untersummen vom Riemann-Integral auf zunächst reellwertige Funktionen f (bei $f = \operatorname{Re}(f) + i\operatorname{Im}(f)$ separat für $\operatorname{Re}(f)$ und $\operatorname{Im}(f)$):

Definition 1.6.11 (Ober- und Untersummenzerlegung).

Es sei $\mathcal{Z}_E \in \mathfrak{Z}(E, f)$. Wir setzen für f reellwertig:

$$S_f(\mathcal{Z}_E) := \sum_{j=1}^{\infty} \left(\sup_{x \in E_j} f(x) \right) \mu(E_j)$$

als Ober- und

$$s_f(\mathcal{Z}_E) := \sum_{j=1}^{\infty} \left(\inf_{x \in E_j} f(x) \right) \mu(E_j)$$

als Untersumme von f bei \mathcal{Z}_E .

Für (komplexwertige) Funktionen f setzen wir

$$SW_f(\mathcal{Z}_E) := \sum_{j=1}^{\infty} \sup_{x, x' \in E_j} |f(x) - f(x')| \mu(E_j)$$

als Schwankungssumme von f bei \mathcal{Z}_E . Den Ausdruck

$$\sup_{x, x' \in E_j} |f(x) - f(x')| =: (\operatorname{schw} f)(E_j)$$

nennt man die Schwankung von f auf E_j .

(Bei f reellwertig gilt: $SW_f(\mathcal{Z}_E) = S_f(\mathcal{Z}_E) - s_f(\mathcal{Z}_E)$).

Satz 1.6.10 (Integrierbarkeit Fktn. Z1).

Die Ausdrücke S_f, s_f, SW_f sind monoton in dem Sinne, dass $\forall \mathcal{Z}_E, \mathcal{Z}'_E \in \mathfrak{Z}(E, f)$ mit $\mathcal{Z}_E \preceq \mathcal{Z}'_E$ gilt: $S_f(\mathcal{Z}_E) \geq S_f(\mathcal{Z}'_E), s_f(\mathcal{Z}_E) \leq s_f(\mathcal{Z}'_E)$ sowie $SW_f(\mathcal{Z}_E) \geq SW_f(\mathcal{Z}'_E)$.

Es gilt $f \in \dot{V}_{\mathbb{C}}(E, \mu) \Leftrightarrow \forall \varepsilon > 0 \exists \mathcal{Z}_E^\varepsilon \in \mathfrak{Z}(E, \mu)$ mit $SW_f(\mathcal{Z}_E^\varepsilon) < \varepsilon$. Bei f reellwertig: $S_f(\mathcal{Z}_E^\varepsilon) - s_f(\mathcal{Z}_E^\varepsilon) < \varepsilon : I := \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} s_f(\mathcal{Z}_E^\varepsilon)$. Bei f komplexwertig mit Real- und Imaginärteil.

Beweis. Nutzung des „großen Umordnungssatzes“, weil $\mathcal{Z}_E \in \mathfrak{Z}(E, f)$ und Eigenschaften von \sup und \inf . □

Satz 1.6.11 (Integrierbarkeit Fktn. Z2).

$[X, \mathfrak{A}, \mu]$ sei Maßraum. f nach \heartsuit , $E \in \mathfrak{A}$ mit $E = \bigcup_{j=1}^{\infty} E_j$, $\{E_j\}_{j \geq 1} \subset \mathfrak{A}$ paarweise disjunkt.

Gilt dann $f \in \dot{V}_{\mathbb{C}}(E_j, \mu)$, $\forall j = 1, \dots$ und ist $\mathfrak{Z}(E, f) \neq \emptyset \Rightarrow f \in \dot{V}_{\mathbb{C}}(E, \mu)$ und $\int_E f(x) d\mu(x) =$

$$\sum_{j=1}^{\infty} \int_{E_j} f(x) d\mu(x) \quad (\#) \quad (\sigma\text{-additiv}).$$

Beweis. $\exists \mathcal{Z}_E \in \mathfrak{Z}(E, f)$. Rechte Seite in (#) ist damit absolut konvergent. Wählen nun $\mathcal{Z}_{E_j} \in \mathfrak{Z}(E_j, f)$, sodass $SW_f(\mathcal{Z}_{E_j}) < \frac{\varepsilon}{2^j}$. Dann gilt $\mathcal{Z}_E \cap \left(\bigcup_{j=1}^{\infty} \mathcal{Z}_{E_j} \right) =: \mathcal{Z}'_E$ (Verfeinerung von \mathcal{Z}_E !). Mit der Monotonie von $SW_f(\cdot)$ gilt damit $SW_f(\mathcal{Z}'_E) < \varepsilon$.

Hier war $\varepsilon > 0$ beliebig. Die Einzigkeit des Grenzwert liefert (#). □

Bemerkung 1.6.18 (IZA4). Bei $f \in \dot{V}_{\mathbb{C}}(E, \mu)$ (bzw. $\dot{V}_{\mathbb{C}}(X, \mu)$) behalten die Sätze aus unseren Beobachtungen in Abschnitt 1.6.2 entsprechende Gültigkeit. Gleiches gilt für Bemerkungen und Folgerungen. Wir haben weiterhin z.B. die Eigenschaft:

$$i*) f \in \dot{V}_{\mathbb{C}}(X, \mu) \Leftrightarrow |f| \in \dot{V}_{\mathbb{C}}(X, \mu)$$

1.6.4 Vergleich der Integralbegriffe

Bemerkung 1.6.19 (Vorbemerkung (IV1)).

Ist $[X, \mathfrak{A}, \mu]$ ein vollständiger Maßraum und f nach \heartsuit erklärt auf $D(f) = E$, sowie $A \in \mathfrak{A}$, $E \subset A$ und $\mu(A) = 0$, dann folgt: f ist messbar, denn weil $E \subset A$, $\mu(A) = 0 \Rightarrow E \in \mathfrak{A}$ und Def. der Messbarkeit.

f sei nun reellwertig:

I) vgl. Abschnitt 1.6.2: $\{t_k\}_{k=1}^{\infty} \subset T_{\mu}(X)$, $\{t_k\}_{k=1}^{\infty} \xrightarrow{\mu} f$ (messbar), $\{t_k\}_{k=1}^{\infty}$ waren eine Cauchy-Folge in Halbmetrik

$$\rho_{PS}(t_k, t_l) := \int_X |t_k - t_l| d\mu(x), \text{ d.h. } \forall \varepsilon > 0 \quad \exists k_0(\varepsilon), k, l > k_0(\varepsilon) : \rho_{PS}(t_k, t_l) < \varepsilon,$$

$$\int_X f d\mu(x) = \lim_{k \rightarrow \infty} \int_X t_k d\mu(x)$$

II) vgl. Abschnitt 1.6.3 und Satz 1.6.10

Für messbare f muss das Integral nach (I) gleich dem nach (II) sein, sowie $V_{\mathbb{C}}(X, \mu) = \dot{V}_{\mathbb{C}}(X, \mu)$ gelten.

Beginnen mit Trivialfall:

Satz 1.6.12 (Integrierbarkeit (IVT)).

f sei messbar und beschränkt sowie $\mu(X) < \infty$.

Behauptung: Integrale nach (I) und (II) existieren und stimmen überein.

Beweis. Idee: Baue Treppenfunktion, Ober- und Untersummen in einem Schritt. f ist beschränkt, d.h. $\exists m = \inf_{x \in X} f(x)$ und $M = \sup_{x \in X} f(x)$ sowie $\hat{M} = \max(|m|, |M|) < \infty$. Wir erklären nun

$$E_j := E(f(x) \in [m + h_k \cdot (j-1), m + h_k \cdot j]) \quad \forall j = 1, \dots, k$$

mit $h_k := \frac{M-m}{k}$. $E_{k+1} = E(f(x) = M)$, $\forall k = 1, 2, \dots$

Dann definieren wir $t_k(x) := \sum_{j=1}^{k+1} (m + (j-1) \cdot h_k) \cdot \chi_{E_j}(x)$.

Offensichtlich gilt: $\{t_k\}_{k=1}^{\infty} \xrightarrow{\mu} f$ und alles aus (I). Setzen wir nun: $\mathcal{L}_x^k = \{E_j\}_{j=1}^{k+1}$ und schätzen ab:

$$S_f(\mathcal{L}_x^k) - s_f(\mathcal{L}_x^k) = \sum_{j=1}^k (\sup_{x \in E_j} f(x) - \inf_{x \in E_j} f(x)) \mu(E_j) \leq \frac{M-m}{k} \mu(X) < \varepsilon \quad \forall k > k_0(\varepsilon).$$

Alle \mathcal{L}_x^k sind zulässig, weil $\hat{M} \mu(X) < \infty$ □

Folgerung 1.6.13 ((IVS)).

Ist $E \subset \mathbb{E}^n$ und E kompakt, f stetig auf $E = D(f)$. Dann gilt: f ist messbar und $f \in V_{\mathbb{C}}(E, \mu_L) \Rightarrow f \in \dot{V}_{\mathbb{C}}(E, \mu_L)$. (Beachte $\mu_L(E) < \infty$).

Satz 1.6.14 (Integrierbarkeit (IVZM)).

Ist $\mathfrak{Z}(X, f) \neq \emptyset$ und f messbar, so folgt $f \in \dot{V}_{\mathbb{C}}(X, \mu)$.

Beweis. $\exists \mathcal{Z}_X \in \mathfrak{Z}(X, f)$, sei $\mathcal{Z}_E = \{E_j\}_{j \geq 1}$. Auf E_j mit $0 < \mu(E_j) < \infty$ ist f beschränkt. Satz 1.6.12 (IVT) liefert damit (auf $\operatorname{Re}(f)$ und $\operatorname{Im}(f)$ angewandt):

$\exists \mathcal{Z}_{E_j} \in \mathfrak{Z}(E_j, f)$ mit $\mathcal{Z}_{E_j} = \{E_j^l\}_{l=1}^{\infty}$, so dass $SW_f(\mathcal{Z}_{E_j}) < \frac{\varepsilon}{2^j}$ für alle j wie oben. Bei $\mu(E_j) = 0$ und auch bei $\mu(E_j) = \infty$ kann $SW_f(\mathcal{Z}_{E_j}) = 0$ gesetzt werden.

Nun nehme man alle Zerlegungen \mathcal{Z}_{E_j} wie oben und $E_j = \mathcal{Z}_{E_j}$ für $\mu(E_j) = 0, \infty$. Dann gilt:

$$\mathcal{Z}'_X = \bigcup_{j=1}^{\infty} \mathcal{Z}_{E_j} \succcurlyeq \mathcal{Z}_X, \text{ d.h. für } SW_f(\mathcal{Z}'_X) < \varepsilon. \quad \square$$

Satz 1.6.15 (Integrierbarkeit (IVM)).

Ist f nach \heartsuit und messbar, so gilt $f \in V_{\mathbb{C}}(X; \mu)$ nach (I) $\Leftrightarrow f \in \dot{V}_{\mathbb{C}}(X, \mu)$ nach (II). Dabei stimmen die μ -Integrale überein.

Beweis. Wir zeigen die Äquivalenz für reellwertige Funktionen und hier zunächst (i) \Rightarrow (ii).

Sei $f \in V(X, \mu)$ und $\{t_k\}_{k=1}^{\infty} \subset T_{\mu}(X)$ eine Folge von Treppenfunktionen mit $\{t_k\}_{k=1}^{\infty} \xrightarrow{\mu} f$.

Des Weiteren existiert eine Teilfolge $\{t_k\}_{k=1}^{\infty}$ mit $\{t_l\}_{l=1}^{\infty} \xrightarrow{f.\ddot{u}} f$. Anwendung der Konvergenzresultate liefert jetzt

$$\int_X f d\mu(x) \stackrel{f.\ddot{u}}{=} \int_X \left(\lim_{l \rightarrow \infty} t_l \right) d\mu(x) = \lim_{l \rightarrow \infty} \int_X t_l(x) d\mu(x),$$

sowie

$$\int_X |f - t_l| d\mu(x) \leq \varepsilon \quad \forall l > l_1(\varepsilon).$$

Weiterhin konvergiert $\{t_l\}_{l=1}^{\infty} \xrightarrow{\mu} f$ immer noch auch als Teilfolge im Maße, d.h. für alle $\eta > 0$ und $\delta > 0$ existiert ein $l_0(\eta, \delta)$ so, dass

$$\mu(E(|t_l - f| \geq \eta)) < \delta, \quad \forall l > l_0(\eta, \delta).$$

Sei nun $l > \max(l_0(\eta, \delta), l_1)$ fest gewählt und damit

$$E_0 = E(|t_l - f| \geq \eta) \in \mathfrak{A}$$

mit $\mu(E_0) < \delta$.

Ohne Einschränkung der Allgemeinheit sei nun $0 < \mu(E_0)$. Mit $t_l(x) = \sum_{j=1}^{N(l)} \alpha_j \chi_{E_j}(x)$ erhalten wir zunächst für alle $x \in X \setminus E_0 = E_0^C$ (vermittels $|f| \leq |f - t_l| + |t_l|$):

$$\sum_{j=1}^{N(l)} \sup_{x \in E_j \cap E_0^C} |f(x)| \mu(E_j \cap E_0^C) \leq \sum_{j=1}^{N(l)} (\eta + |\alpha_j|) \mu(E_j)$$

sowie für $x \in E_0$

$$\int_{E_0} |f - t_l| d\mu(x) \leq \int_X |f - t_l| d\mu(x) < \infty$$

mit $\mu(E_0) < \delta$. Also $|f - t_l|$ ist auf E_0 wesentlich beschränkt. Mit anderen Worten:

Es existiert ein $\tilde{N} \in \mathfrak{A}$ mit $\tilde{N} \subset E_0$, $\mu(\tilde{N}) = 0$ und

$$0 \leq |f - t_l| \leq c_0 < \infty \quad \forall x \in E_0 \setminus \tilde{N}$$

sowie

$$|t_l| \leq c_1 < \infty \quad \forall x \in E_0 \setminus \tilde{N}.$$

Aus $|f| \leq |f - t_l| + |t_l|$ folgt jetzt

$$\sup_{x \in E_0 \setminus \tilde{N}} |f(x)| \leq \sup_{x \in E_0 \setminus \tilde{N}} |f(x) - t_l(x)| + \sup_{x \in E_0 \setminus \tilde{N}} |t_l(x)| \leq c_0 + c_1 < \infty$$

und damit

$$\sup_{x \in E_0 \setminus \tilde{N}} |f(x)| \cdot \mu(E_0 \setminus \tilde{N}) < (c_0 + c_1) \cdot \delta < \infty.$$

Unter Beachtung von $\mu(N) = 0$ haben wir somit die zulässige Zerlegung

$$\mathcal{L}_X = \{\{E_j \cap E_0^C\}_{j=1}^{N(l)}, E_0 \setminus \tilde{N}, \tilde{N}\} \in \mathfrak{Z}(X, \mu)$$
 erhalten.

Damit folgt nach Satz 1.6.14 (IVZM): $f \in \dot{V}(X, \mu)$.

Um zu zeigen, dass auch $(ii) \Rightarrow (i)$ gilt, wählen wir eine Folge von zulässigen Zerlegungen

$$\{\mathcal{L}_X^k := \mathcal{L}_X^{\varepsilon_k}\}_{k=1}^\infty \subset \mathfrak{Z}(X, f) \text{ mit } \mathcal{L}_X^k \preceq \mathcal{L}_X^{\varepsilon_{k+1}}, \forall k \in \mathbb{N} \text{ und}$$

$$S_f(\mathcal{L}_X^{\varepsilon_k}) - s_f(\mathcal{L}_X^{\varepsilon_k}) < \varepsilon_k,$$

wobei $\{\varepsilon_k\}_{k=1}^\infty$ ein monoton fallende Nullfolge sei. Es genügt, im Folgenden nichtnegative Funktionen $f \geq 0$ zu betrachten. Da $\{E_j^k\}_{j=1}^\infty = \mathcal{L}_X^{\varepsilon_k}$ eine zulässige Zerlegung ist, gilt

$$\sum_{j=1}^\infty (\sup_{x \in E_j^k} f(x)) \mu(E_j^k) = \sum_{j=1}^\infty \sup_{x \in E_j^k} |f(x)| \mu(E_j^k) < \infty,$$

d.h. die Reihe ist absolut konvergent. $\{t_l(x)\}_{l=k}^\infty$ sei eine noch zu konstruierende Folge von Treppenfunktionen. Wir setzen nun voraus, dass wir ein k fest gewählt haben und bezeichnen mit I_∞ die Menge aller Indizes j für die $\mu(E_j^k) = \infty$ gilt. Da in diesem Falle $\sup_{x \in E_j^k} |f(x)| = 0$ ist, setzen wir $t_k(x) := 0$ für alle $x \in E_\infty := \bigcup_{j \in I_\infty} E_j^k$.

Ist $\sup_{x \in E_j^k} |f(x)| = 0$ und $0 < \mu(E_j^k) < \infty$ so schreiben wir $j \in I_0$ und setzen $t_k(x) := 0$ für alle $x \in E_0 := \bigcup_{j \in I_0} E_j^k$.

Weiter sei I_0^μ die Menge aller j , für die $\mu(E_j) = 0$ ist und für die folglich auch die Treppenfunktion $t_k(x)$ keinen Eintrag im Integral liefert. Wir setzen hier $t_k(x) := 0$ für alle $x \in E_0^\mu = \bigcup_{j \in I_0^\mu} E_j^k$. Zusammengefasst erhalten wir

$$t_k(x) = 0 \quad \forall x \in E^* = E_\infty \cup E_0 \cup E_0^\mu,$$

wobei zunächst für eine feste Zerlegung \mathcal{Z}_X^k auch die Menge E^* fest ist. Im Sinne von Verfeinerungen können wir sogar E^* für alle $l \geq k$ fest gewählt lassen und hier $t_k(x) := 0 \forall x \in E^*$ setzen.

Wir werden im Folgenden die Menge J genauer untersuchen:

$$J := \mathbb{N} \setminus (I_0 \cup I_\infty \cup I_0^\mu) \subset \{j \in \mathbb{N} : 0 < \mu(E_j) < \infty\}$$

Wir nehmen zunächst an, dass J eine endliche Menge sei. Folglich ist auch

$$S_f(\mathcal{Z}_X^k) = \sum_{j \in J} \sup_{x \in E_j^k} |f(x)| \mu(E_j^k) < \infty, \quad \text{das heißt:}$$

$$0 < \mu(X \setminus E^*) = \mu(E_R := \bigcup_{j \in J} E_j^k) < \infty, \quad ,$$

wobei wir auch die Menge E_R für alle $l \geq k$ fest halten. Der Satz 1.6.12 (IVT) mit $X = E_R$ sichert die Existenz einer punktweise monoton wachsenden Folge $\{\tilde{t}_l\}_{l=k}^\infty$ mit $D(\tilde{t}_l) = E_R$, so dass $\{\tilde{t}_l\}_{l=k}^\infty \xrightarrow{\mu|_{E_R}} f$, welche also im Maße auf E_R gegen die Einschränkung von f auf E_R konvergiert. *Gegebenenfalls muss man dafür die Zerlegung $\mathcal{Z}_X^k := \mathcal{Z}_X^k$ im Sinne einer geeigneten Verfeinerung für E_R neu erklären, was hier immer möglich ist!!*

Damit erhalten wir für alle $l \geq k$ und beliebiges $\eta > 0$ mit

$$t_l(x) := \begin{cases} \tilde{t}_l(x) & \text{für } x \in E_R \\ 0 & \text{für } x \in E^* \end{cases} :$$

$$\begin{aligned} 2\eta &> \int_X |f(x) - t_k(x)| d\mu(x) + \int_X |t_l(x) - f(x)| d\mu(x) \\ &\geq \int_X |t_l(x) - t_k(x)| d\mu(x). \end{aligned}$$

Da $\eta > 0$ beliebig war, folgt aus obiger Ungleichung, dass die Folge der Treppenfunktionen $\{t_l\}_{l=k}^\infty$ eine ρ_{ps} - (\mathbb{L}_1) -Cauchy-Folge ist. Offensichtlich gilt daneben:

$$\{\tilde{t}_l\}_{l=k}^\infty \xrightarrow{\mu} f$$

Damit ist f im Sinne von (I) integrierbar.

Wir nehmen nun an, dass J nun eine unendliche (abzählbare) Indexmenge sei und unterdrücken nachfolgend den Index k .

Es reicht hier aus, nur den Fall $\mu(\bigcup_{j \in J} E_j) = \infty$ zu betrachten, da die Untersuchung des Falles $\mu(\bigcup_{j \in J} E_j) < \infty$ analog zu der obigen Situation (der endlichen Indexmenge J) durchgeführt werden kann.

Des Weiteren können wir voraussetzen, dass

$$\inf_{j \in J} \left(\sup_{x \in E_j} |f(x_j)| \right) = 0$$

gilt. Denn bei

$$\inf_{j \in J} \left(\sup_{x \in E_j} |f(x_j)| \right) \geq c > 0,$$

müsste, weil die Zerlegung zulässig war, im Widerspruch zur Voraussetzung $\mu(\bigcup_{j \in J} E_j) < \infty$ gelten.

Wir ordnen zunächst die Folge $\{\sup_{x \in E_{j_m}} |f(x)|\}_{j \in J}$ in eine monoton fallende Folge $\{\sup_{x \in E_{j_m}} |f(x)|\}_{m=1}^\infty$ um.

Dann existieren für die so gewählte Folge $\{\sup_{x \in E_{j_m}} |f(x)|\}_{m=1}^\infty$ auch die folgenden Grenzwerte:

$$\lim_{m \rightarrow \infty} \left(\sup_{x \in E_{j_m}} |f(x)| \mu(E_{j_m}) \right) \geq \lim_{m \rightarrow \infty} \left(\inf_{x \in E_{j_m}} |f(x)| \mu(E_{j_m}) \right) = 0,$$

denn wäre hier $\lim_{m \rightarrow \infty} (\sup_{x \in E_{j_m}} |f(x)| \mu(E_{j_m})) \geq c > 0$ bzw.

$\lim_{m \rightarrow \infty} (\inf_{x \in E_{j_m}} |f(x)| \mu(E_{j_m})) \geq c > 0$, hätten wir einen Widerspruch zur absoluten Konvergenz.

Mit dem Ziel der Einbindung der Konvergenz der Folge der Treppenfunktionen im Maße gegen f sei nun wieder $\eta > 0$ beliebig vorgegeben.

Dank der obigen Grenzwerte und unserer Umordnung finden wir ein $m_0(\varepsilon_k, \eta)$ mit

$\sup_{x \in E_{j_m}} |f(x)| < \eta$ und

$$\sum_{m=m_0(\varepsilon_k)+1}^\infty \left(\sup_{x \in E_{j_m}} |f(x)| - \inf_{x \in E_{j_m}} |f(x)| \right) \mu(E_{j_m}) \leq \sum_{m=m_0(\varepsilon_k, \eta)+1}^\infty \sup_{x \in E_{j_m}} |f(x)| \mu(E_{j_m}) < \varepsilon_k.$$

Wir setzen für diese j_m mit $m > m_0(\varepsilon_k, \eta)$

$$t_k(x) := 0, \quad \forall x \in E_{j_m}$$

und beachten, dass $\sum_{m=1}^{m_0(\varepsilon_k, \eta)} \mu(E_{j_m}) < \infty$ ist. Jetzt kann man diesen Fall wie den der endlichen Indexmenge J behandeln, mit $\bigcup_{m=1}^{m_0(\varepsilon_k, \eta)} E_{j_m} = E_R$ und $\{\varepsilon_l\}_{l=k}^\infty$.

Nachdem wir noch X durch $X_1 := X \setminus \bigcup_{m=m_0(\varepsilon_k)+1}^\infty E_{j_m}$ ersetzen, erhalten wir zunächst die gesuchten Treppenfunktion $t_k(x)$ und analog die $\{t_l(x)\}_{l=k}^\infty$ mit den geforderten Konvergenzeigenschaften. Schließlich liefert die Eindeutigkeit des Grenzwertes

$$\int_X f(x) d\mu(x) = \lim_{l \rightarrow \infty} \int_X t_l(x) d\mu(x).$$

□

Bemerkung 1.6.20 ((IV2):).

Als weitere Ergebnisse erhalten wir:

i) *Ist f messbar und $g \in \dot{V}(X, \mu)$ mit $|f(x)| \leq g(x), \forall x \in X$, dann gilt $f \in V_{\mathbb{C}}(X, \mu)$.*

ii) *Ist $[X, \mathfrak{A}, \mu]$ ein vollständiger Maßraum, dann gilt*

$$f \in \dot{V}_{\mathbb{C}}(X, \mu) \Leftrightarrow f \text{ messbar und } \mathfrak{Z}(X, f) \neq \emptyset.$$

iii) *$f \in \dot{V}_{\mathbb{C}}(X, \mu)$ und g messbar und beschränkt $\Rightarrow f \cdot g \in \dot{V}_{\mathbb{C}}(X, \mu)$*

1.7 Konvergenzsätze

Problem: Gilt $\int \lim_{j \rightarrow \infty} f_j(x) d\mu(x) = \lim_{j \rightarrow \infty} \int f_j(x) d\mu(x)$? (Vertauschen Integral und GW!)

Benutzen weiter \heartsuit aus Abschnitt 1.6.3:

Definition 1.7.1 („ L_1 -Konvergenz“). (vgl. Bem. 1.6.13 „Halbnorm“)

$[X, \mathfrak{A}, \mu]$ sei Maßraum und $\{f_j\}_{j=1}^\infty \subset \dot{V}_{\mathbb{C}}(X, \mu)$, $f \in \dot{V}_{\mathbb{C}}(X, \mu) \stackrel{Abk}{=} \dot{V}(X, \mu)$.

Gilt $\lim_{j \rightarrow \infty} \int |f_j(x) - f(x)| d\mu(x) = \lim_{j \rightarrow \infty} \rho_{PS}(f_j, f) = 0$, dann schreiben wir:

$\{f_j\}_{j=1}^\infty \xrightarrow{L_1} f$ und sagen $\{f_j\}_{j=1}^\infty$ konvergiert im L_1 -Sinne gegen f .

Bemerkung 1.7.1 (Vorbemerkung (KSV):). Sind die $\{f_j\}_{j=1}^\infty$ messbar, f messbar, dann gilt:

$\{f_j\}_{j=1}^\infty \xrightarrow{L_1} f$ zieht $\{f_j\}_{j=1}^\infty \xrightarrow{\mu} f$ nach sich (aus $\xrightarrow{L_1}$ folgt $\xrightarrow{\mu}$).

Definition 1.7.2 („ L_1 -Cauchy-Folge“). Ist $\{f_j\}_{j=1}^\infty \subset \dot{V}(X, \mu)$ und gilt $\forall \varepsilon > 0 : \exists j_0(\varepsilon) : \rho_{PS}(f_i, f_k) < \varepsilon$, $\forall j, k > j_0(\varepsilon)$ so nennen wir $\{f_j\}_{j=1}^\infty$ L_1 -Cauchy-Folge.

Satz 1.7.1 (Konvergenz-Satz 1 (KS1)).

(Isotone Mengenfolge mit gleichmäßig beschränkten Integralen).

Es sei $X = \bigcup_{j=1}^\infty E_j$, $\{E_j\}_{j=1}^\infty$ isoton, $\{E_j\}_{j=1}^\infty \subset \mathfrak{A}$, f nach \heartsuit habe die Eigenschaft $f \geq 0$, $\forall x \in X$ (f.ü. auf X):

$f \in \dot{V}(X, \mu) \Leftrightarrow f \in \dot{V}(E_j, \mu) \forall j \in \mathbb{N}$ und $\mathfrak{Z}(X, f) \neq \emptyset$ sowie: $\int f(x) d\mu(x) = \lim_{j \rightarrow \infty} \int f(x) d\mu(x)$.

Beweis. „ \Rightarrow “ folgt wie in Folg. 1.6.7

„ \Leftarrow “ z.Z.: $\forall \varepsilon > 0 \exists \mathcal{Z}_X : SW_f(\mathcal{Z}_X) < \varepsilon$

(Ideen aus Sätzen 1.6.10 und 1.6.11 zur Integrierbarkeit Fktn. Zerl.)

Baue die E_j um: $A_1 = E_1$, $A_j = E_j \setminus \bigcup_{k=1}^{j-1} E_k$, $j = 2, 3, \dots$ $\{A_j\}_{j=1}^\infty$ paarweise disjunkt, $\bigcup_{j=1}^\infty A_j = X$

Weil $f \in \dot{V}(E_j, \mu) \Rightarrow \exists \mathcal{Z}_{E_j}$ mit $SW_f(\mathcal{Z}_{E_j}) < \frac{\varepsilon}{2^j}$

$\mathcal{Z}_{A_j} := A_j \cap \mathcal{Z}_{E_j}$ hat gleiche Eigenschaft. (Monotonie). Zudem ist (vgl. Vor.): $\sum_{j=1}^\infty \int f d\mu(x) \leq c$

Nun $\mathcal{Z}_X := \bigcup_{j=1}^\infty \mathcal{Z}_{A_j}$. \mathcal{Z}_X ist zulässige Zerlegung, denn mit $\mathcal{Z}_{A_j} = \{A_j^l\}_{j=l}^\infty$ gilt:

$$\sum_{j,l=1}^\infty (\sup_{x \in A_j^l} f(x)) \mu(A_j^l) = \sum_{j,l=1}^\infty (\inf_{x \in A_j^l} f(x) + \text{schw}(f)(A_j^l)) \mu(A_j^l) \leq \sum_{j=1}^\infty \int f d\mu(x) + \sum_{j=1}^\infty SW_f(\mathcal{Z}_{A_j}) < c + \varepsilon. \quad \square$$

Satz 1.7.2 (Konvergenz-Satz 2 (KS2) (Beppo Levi) monotone Konvergenz).

$[X, \mathfrak{A}, \mu]$ sei Maßraum, $\{f_j\}_{j=1}^\infty$ nach (\heartsuit) und $f_j \in \dot{V}(X, \mu) \forall j \in \mathbb{N}$. $\{f_j\}_{j=1}^\infty$ sei eine monoton wachsende Folge messbarer Funktionen mit $\sup_{j \in \mathbb{N}} \int f_j d\mu(x) \leq c \leq \infty$.

Die f_j seien nichtnegativ: $0 \leq f_j(x)$, $\forall x \in X$ sowie $f(x) = \lim_{j \rightarrow \infty} f_j(x) \forall x \in X$.

Dann gilt: $f \in \dot{V}(X, \mu)$ und $\lim_{j \rightarrow \infty} \int f_j(x) d\mu(x) = \int f(x) d\mu(x)$.

Bemerkung 1.7.2 (KS1:).

Satz 1.7.2(KS2) kann auch mit $E \in \mathfrak{A}$ anstelle von X formuliert werden.

Beweis.

Die $\{\int f_j d\mu(x)\}_{j=1}^\infty$ sind eine monotone (wachsende) beschränkte Folge, d.h.

$\exists \lim_{j \rightarrow \infty} \int f_j d\mu(x) \leq c$. Wir arbeiten nun mit messbaren Mengen: $\forall \varepsilon > 0$ erklären wir

$$E_j^\varepsilon := E(f \leq f_j(1 + \varepsilon))$$

Dann gilt (weil $\{f_j\}_{j=1}^\infty$ monoton wachsend): $\{E_j^\varepsilon\}_{j=1}^\infty$ sind isotone Mengenfølge.

Mit punktweiser Konvergenz erhalten wir: $\lim_{j \rightarrow \infty} E_j^\varepsilon = \bigcup_{j=1}^\infty E_j^\varepsilon = X$.

$\forall j \in \mathbb{N}$ gilt auf E_j^ε : $0 \leq f(x) \leq (1 + \varepsilon)f_j(x)$, d.h. (weil f messbar:) $f \in \dot{V}(E_j^\varepsilon, \mu)$.

Damit gilt: $0 \leq \int_{E_j^\varepsilon} f(x) d\mu(x) \leq (1 + \varepsilon) \int_{E_j^\varepsilon} f_j(x) d\mu(x) \leq (1 + \varepsilon) \int_X f_j(x) d\mu(x)$

Da $\varepsilon > 0$ beliebig $\Rightarrow \int f(x) d\mu(x) \leq \lim_{j \rightarrow \infty} \int f_j(x) d\mu(x)$

Weil die $\{f_j\}_{j=1}^\infty$ monoton wachsend und $f \in \dot{V}(X, \mu)$ gilt: $\lim_{j \rightarrow \infty} \int f_j(x) d\mu(x) \leq \int f(x) d\mu(x)$ □

Bemerkung 1.7.3 (KS2:).

Für den Satz 1.7.2 von Beppo-Levi reicht die Forderung der Monotonie f.ü. aus.

Bemerkung 1.7.4 (KS3:).

Ist $\{f_j\}_{j=1}^\infty$ sei eine monoton wachsende Folge nichtnegativer messbarer Funktionen

mit $f_j \in V(X, \mu) \forall j \in \mathbb{N}$ sowie: $\sup_{j \in \mathbb{N}} \int f_j(x) d\mu(x) \leq c < \infty$,

so existiert der Grenzwert $\lim_{j \rightarrow \infty} \int f_j(x) d\mu(x)$ in Satz 1.7.2(KS2). Dabei ist die Grenzfunktion

$f = \lim_{j \rightarrow \infty} f_j(x)$ hier messbar und wesentlich beschränkt, d.h.: $\lim_{j \rightarrow \infty} f_j(x) = f(x) < \infty$ f.ü. in X .

(o) Problem ist möglicherweise einzig der Fall bestimmter Divergenz:

Sei $E^\infty := E(\lim_{j \rightarrow \infty} f_j(x) = \infty) = \bigcap_{j=1}^\infty \bigcup_{l=1}^\infty E(f_l > j)$.

Annahme: $\mu(E^\infty) > 0$

$\Rightarrow \mu(E^\infty) \stackrel{\text{Mon. von } \mu}{\leq} \mu(\bigcup_{l=1}^\infty E(f_l > j)) \stackrel{\text{Folge mon. wachs. Funktionen}}{=} \lim_{l \rightarrow \infty} \mu(E(f_l > j)), j \text{ beliebig.}$

Es war: $\lim_{j \rightarrow \infty} \int f_l(x) d\mu(x) \geq \lim_{l \rightarrow \infty} \int_{E(f_l > j)} f_l(x) d\mu(x) \geq \lim_{l \rightarrow \infty} (j \cdot \mu(E(f_l > j))) \geq j \cdot \mu(E^\infty)$

Da j beliebig ist dies bei $\mu(E^\infty) > 0$ WIDERSPRUCH zur gleichmäßigen Beschränktheit.

Bemerkung 1.7.5 (KS4:). Satz 1.7.2(KS2) gilt sinngemäß auch für monoton fallende messbare und nichtnegative Funktionen.

Beweis. $\{f_j\}_{j=1}^\infty$ monoton fallende Folge messbarer, μ -integrierbarer Funktionen.

$f_1 \geq f_2 \geq \dots \geq f \geq 0$. f_1 ist Majorantenfunktion zu f , $f \in \dot{V}(X, \mu)$.

Die monoton wachsende Folge $\{f_1 - f_j\}_{j=1}^\infty \xrightarrow{j \rightarrow \infty} f_1 - f$.

Rest folgt mit Satz 1.7.2 (KS2) ($\lim_{j \rightarrow \infty} \int f_j(x) d\mu(x) = \int f(x) d\mu(x)$) □

Satz 1.7.3 (Konvergenz-Satz 3 (KS3) von Lebesgue über majorisierte Konvergenz). $[X, \mathfrak{A}, \mu]$ sei Maßraum: $f_j, j \in \mathbb{N}$, f seien nach \heartsuit und $\{f_j\}_{j=1}^\infty$ sei Folge messbarer Funktionen mit ptkw.

$\lim_{j \rightarrow \infty} f_j(x) = f(x)$. Existiert eine Majorantenfunktion g nach \heartsuit mit $g \in \dot{V}(X, \mu)$ und

$$|f_j(x)| < g(x) \quad \forall x \in X, \forall j \in \mathbb{N} \quad (*),$$

dann gilt $f_j \in V(X, \mu) \quad \forall j \in \mathbb{N}$, $f \in V(X, \mu)$ und $\lim_{j \rightarrow \infty} \int f_j(x) d\mu(x) = \int f(x) d\mu(x)$.

Bemerkung 1.7.6 (KS5:). Der Satz 1.7.3(KS3) kann auch bei f.ü.-, μ - und L_1 -Konvergenz gezeigt werden. (*) muss hier f.ü. gelten.

Beweis. [Satz 1.7.3 (KS3)] Arbeiten mit $\lim_{j \rightarrow \infty} f_j(x) = f(x) \quad \forall x \in X$.

Zunächst folgt aus (*) (vgl. Bem. 1.6.20 (IV2)(i)) $f_j, f \in V(X, \mu), j \in \mathbb{N}$ und f ist messbar als Grenzwert messbarer Funktionen.

Definieren Folge: $\{\varphi_j\}_{j=1}^\infty$ als monoton fallende Folge messbarer Funktionen durch:

$$\varphi_j(x) := \sup_{k \geq j} (|f(x) - f_k(x)|) \quad \forall j \in \mathbb{N} \text{ mit dem Grenzwert } \varphi_j : \lim_{j \rightarrow \infty} \varphi_j(x) = 0 \quad \forall x \in X.$$

Die Funktionen φ_j werden majorisiert durch:

$$\varphi_j(x) \leq \sup_{k \geq j} |f_k(x)| + |f(x)| < 2g(x), \text{ d.h. } \{\varphi_j\}_{j=1}^\infty \subset V(X, \mu). \text{ (vgl. wieder Bem. 1.6.20 (IV2)(i))}$$

Machen nun aus monoton fallender monoton wachsende Folge (ZIEL: SATZ 1.7.2).

Setzen: $\psi_j(x) := \varphi_1(x) - \varphi_j(x) \geq 0$, $\{\psi_j\}_{j=1}^\infty$ monoton wachsend mit $\psi_j(x) \leq \varphi_1(x) \quad \forall j \in \mathbb{N}$ bei $\{\psi_j\}_{j=1}^\infty \in V(X, \mu)$.

Nun Grenzwertbildung:

$$\begin{aligned} \lim_{j \rightarrow \infty} \int \psi_j(x) d\mu(x) &= \int \varphi_1(x) d\mu(x) - \lim_{j \rightarrow \infty} \int \varphi_j(x) d\mu(x) \stackrel{\lim_{j \rightarrow \infty} \psi_j(x) = \varphi_1(x)}{=} \int \varphi_1(x) d\mu(x) \\ \Rightarrow \lim_{j \rightarrow \infty} \int \varphi_j(x) d\mu(x) &= 0 \leq \lim_{j \rightarrow \infty} \int |f - f_j| d\mu(x) \leq \lim_{j \rightarrow \infty} \int \varphi_j(x) d\mu(x) = 0 \end{aligned}$$

Das heißt:

$$|\int f(x) d\mu(x) - \lim_{j \rightarrow \infty} \int f_j(x) d\mu(x)| \leq \lim_{j \rightarrow \infty} \int |f(x) - f_j(x)| d\mu(x) = 0. \quad \square$$

Satz 1.7.4 (Konvergenz-Satz 4 (KS4) (Fatousches Lemma)).

$[X, \mathfrak{A}, \mu]$ sei Maßraum, $\{f_j\}_{j=1}^\infty \subset V(X, \mu)$. $\{f_j\}_{j=1}^\infty$ sei (punktw.) konvergente Folge messbarer nichtnegativer Funktionen mit:

$$\int f_j(x) d\mu(x) \leq c < \infty \quad \forall j \in \mathbb{N}.$$

Dann gehört $f = \lim_{j \rightarrow \infty} f_j$ zu $V(X, \mu)$ und $\int f d\mu(x) \leq c$.

Bemerkung 1.7.7 (KS6:). ZWEITE FORMULIERUNG DES FATOUSCHEN LEMMAS:

Ist $\{f_j\}_{j=1}^\infty$ nicht konvergent mit $\lim_{j \rightarrow \infty} \int f_j(x) d\mu(x) \leq c < \infty$

\Rightarrow (vgl. Satz 1.4.7) $f := \lim_{j \rightarrow \infty} f_j(x) \in V(X, \mu)$ mit $\int f(x) d\mu(x) \leq c$.

Beweis. (Satz: 1.7.4) Setzen $\varphi_j(x) := \inf_{k \geq j} \{f_k(x)\}$.

Dann gilt $0 \leq \varphi_1 \leq \varphi_2 \leq \dots \leq f = \lim_{j \rightarrow \infty} \varphi_j(x)$.

Weiterhin gilt:

$$\int \varphi_j(x) d\mu(x) \leq \int f_j(x) d\mu(x) \leq c$$

\Rightarrow (mit Satz 1.7.2 (KS2)) Die Behauptung. □

Beispiel 1.7.1 (Nutzung der Konvergenzsätze). Sei $f_j(x) = (\sin(x))^j$, $D(f_j) = [a, b] = E$ mit $[0, 3\pi] \subset [a, b]$.

Sei $[\mathbb{R}^1, \mathfrak{A}_{\mu_L}, \mu_L]$ Maßraum, $\mu(E) < \infty$. Grenzfunktion:

$$f(x) := \begin{cases} 0 & \forall x \in E \text{ mit } x \neq \frac{\pi}{2} + l\pi \\ 1 & \forall x \in E \text{ mit } x = \frac{\pi}{2} + 2l\pi \\ \exists & \forall x \in E \text{ mit } x = \frac{\pi}{2} + (2l+1)\pi \end{cases}$$

Die f_j sind messbar als stetige Funktionen mit $\lim_{j \rightarrow \infty} f_j(x) = f(x)$ f.ü. in E .

Satz (KS4) liefert:

$$\int_E |f_j| d\mu_L(x) \leq \mu_L(E) \Rightarrow \int_E f(x) d\mu(x) = \lim_{j \rightarrow \infty} \int_E f_j(x) d\mu(x) = 0$$

Bemerkung 1.7.8 (KS7:).

Bei der Erklärung von sogenannten Bochner-Integralen in allgemeinen Banachräumen nutzt man Treppenfunktionen und die Konvergenzsätze aus unserem Abschnitt 1.7.

1.8 Integration in Produkträumen

Ziel:

Wann ist die Integrationsreihenfolge vertauschbar und wie erklärt man „iterierte“ Integration?

Beispiel 1.8.1.

$\bar{G} = D(f)$ „Normalbereich“, G beschränktes Gebiet (einfach zusammenhängend), $G \in \mathbb{E}^2$

$$\int_{\bar{G}} f(x_1, x_2) d\bar{G} = \int_a^b \int_{\varphi(x_1)}^{\psi(x_1)} f(x_1, x_2) dx_2 dx_1 = \int_a^b \int_{\varphi(x_2)}^{\psi(x_2)} f(x) dx_1 dx_2 \quad ; \quad d\bar{G} \approx d\mu_L(\underline{x}) \text{ in } \mathfrak{A}_{\mu_L}(\mathbb{R}^2)$$

Vorgegeben seien $[X, \mathfrak{A}, \mu]$ und $[Y, \mathfrak{C}, \nu]$ als Maßräume mit σ -endlichen Maßen. (♦)

Bekannt: $X \times Y$ und $A \times B := \{(x, y) \text{ mit } x \in A \subset X \text{ und } y \in B \subset Y\}$

Definition 1.8.1 (Produktalgebra und Schnitte).

i) Mit $\mathfrak{A}\mathfrak{C}$ (oder $\mathfrak{A} \times \mathfrak{C}$) bezeichnen wir die von dem Mengensystem

$$\mathfrak{M} := \{A \times B : A \in \mathfrak{A} \wedge B \in \mathfrak{C}\} \text{ erzeugte } \sigma\text{-Algebra. } \mathfrak{A}\mathfrak{C} = \sigma(\mathfrak{M})$$

ii) $\forall G \in \mathfrak{P}(X \times Y)$ und $x \in X$, bei $G_x := \{y \in Y : (x, y) \in G\} \subset Y$ sowie bei $y \in Y$

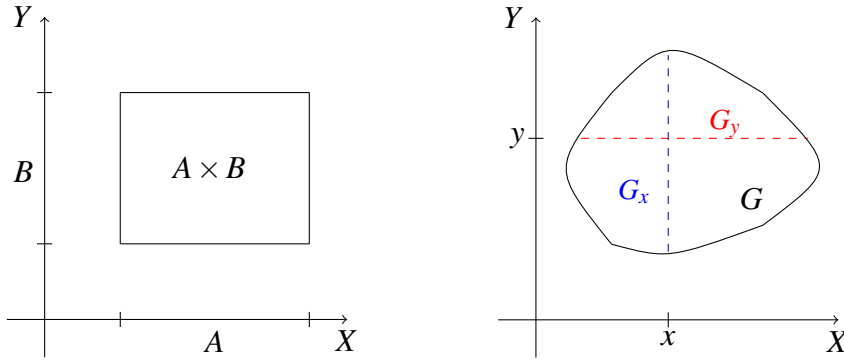
$$G_y := \{x \in X : (x, y) \in G\} \subset X \text{ bezeichnen wir die } x\text{- bzw. } y\text{-Schnitte von } G: G_x \text{ bzw. } G_y.$$

iii) Für Funktionen f (reellwertig) auf $X \times Y$ nennen wir:

$$f^{(x)}(y) = f(x, y), \quad \forall x \in X \text{ und}$$

$$f^{(y)}(x) = f(x, y), \quad \forall y \in Y \text{ } x\text{- bzw. } y\text{-Schnitt der Funktion } f.$$

(Skizze)



Bemerkung 1.8.1 ((PRO1)). $\{X \times Y, \mathfrak{A}\mathfrak{C}\}$ ist ein messbarer Raum.

Satz 1.8.1 (Produkt-Algebra).

- i) Es sei $G \in \mathfrak{A}\mathfrak{C}$. Dann gilt $\forall x \in X : G_x \in \mathfrak{C}$ und $\forall y \in Y : G_y \in \mathfrak{A}$.
- ii) Ist $f \in (\mathfrak{B}^1\text{-}\mathfrak{A}\mathfrak{C})$ messbar auf G (bzw. $X \times Y$), dann sind auch die Schnitte: $f^{(x)}(y)$ und $f^{(y)}(x)$ messbar über $D(f^{(x)}) = G_x$ und $D(f^{(y)}) = G_y$.
Bei $G = X \times Y$ gilt dies jeweils $\forall x \in X$ bzw. $\forall y \in Y$.

Beweis. Zeigen zunächst:

Das Mengensystem: $\mathfrak{M}^1 := \{\Omega \subset X \times Y : \Omega_y \in \mathfrak{A} \text{ und } \Omega_x \in \mathfrak{C}\}$ ist σ -Algebra.

Dazu betrachten wir $\Omega^c \subset X \times Y$, mit $\Omega \in \mathfrak{M}^1, \forall y \in Y. (\Omega^c)_y = (\Omega_y)^c \in \mathfrak{A} (\Omega_y \in \mathfrak{A})$.

$\forall x \in X : (\Omega^c)_x = (\Omega_x)^c \in \mathfrak{C}$

Nun seien $\{\Omega^j\}_{j=1}^\infty \subset \mathfrak{M}^1$. Unter Beachtung der Schnitt-Definition erhalten wir:

$$\left. \begin{array}{l} \forall y \in Y : \left(\bigcup_{j=1}^\infty \Omega^j \right)_y = \bigcup_{j=1}^\infty \Omega_y^j \in \mathfrak{A} \\ \forall x \in X : \left(\bigcup_{j=1}^\infty \Omega^j \right)_x = \bigcup_{j=1}^\infty \Omega_x^j \in \mathfrak{C} \end{array} \right\} \bigcup_{j=1}^\infty \Omega^j \in \mathfrak{M}^1$$

also $\mathfrak{M}^1 \supset \sigma(\mathfrak{M}) = \mathfrak{A}\mathfrak{C}$, womit i) gezeigt ist.

zu ii)

$a \in \mathbb{R}$ bel. $E_a \subset G \in \mathfrak{A}\mathfrak{C}$

$\{x \in G_y : f(x,y) < a\} = \underbrace{(E(f < a))}_y = (E_a)_y \in \mathfrak{A}$ und

$\{y \in G_x : f(x,y) < a\} = (E(f < a))_x = (E_a)_x \in \mathfrak{C}$, d.h. $f^{(y)}(x)$ und $f^{(x)}(y)$ sind messbar. \square

Bemerkung 1.8.2 (PRO1). Nach obigem Satz sind somit die Schnitte messbarer Mengen messbare Mengen, sowie die Schnitte messbarer Funktionen auch messbare Funktionen.

Definition 1.8.2 (Produktmaß).

$[X, \mathfrak{A}, \mu]$ und $[Y, \mathfrak{C}, \nu]$ seien Maßräume (\blacklozenge). Das auf $\mathfrak{A}\mathfrak{C}$ erklärte Maß ϑ wird durch:

$\vartheta(G) := \mu(A) \cdot \nu(B) \forall G \in \mathfrak{M} = \{A \times B : A \in \mathfrak{A} \wedge B \in \mathfrak{C}\}$ festgelegt. ϑ heißt das Produktmaß von μ und ν . Wir schreiben: $\vartheta = \mu \times \nu = (\mu \cdot \nu)$

(Im Sinne des Hahnschen Fortsetzungssatzes ist ϑ wohldefiniert (vgl. Satz: 1.3.1)).

Bemerkung 1.8.3 (PRO2). Sind $\mathfrak{A}(X)$ und $\mathfrak{C}(Y)$ Mengenalgebren über X bzw. Y . Dann ist das System $\tilde{\mathfrak{S}} \subset \mathfrak{P}(X \times Y)$ aller Vereinigungen paarweise disjunkter Mengen $A \times B$, $A \in \mathfrak{A}$, $B \in \mathfrak{C}$ Mengenalgebra über $X \times Y$.

Beweis. **Übungsaufgabe Serie 9** Sei $A_1, A_2 \subseteq X$, $B_1, B_2 \subseteq Y$ Es gilt:

$$\text{a) } (A_1 \times B_1) \cap (A_2 \times B_2) = (A_1 \cap A_2) \times (B_1 \cap B_2)$$

$$\text{b) } (A_1 \times B_1)^c = (A_1^c \times B_1) \cup (A_1 \times B_1^c) \cup (A_1^c \times B_1^c)$$

Sei nun $Q = \bigcup_{j=1}^m A_j \times B_j \in \tilde{\mathfrak{S}}$, $R = \bigcup_{j=1}^m C_j \times D_j \in \tilde{\mathfrak{S}}$, $A_j, C_j \in \mathfrak{A}$, $B_j, D_j \in \mathfrak{C}$

i) Zu zeigen: $Q^c \in \tilde{\mathfrak{S}}$:

$$\begin{aligned} Q^c &= \left(\bigcup_{j=1}^m A_j \times B_j \right)^c = \bigcap_{j=1}^m (A_j \times B_j)^c = \\ &\stackrel{\text{b)}}{=} \bigcap_{j=1}^m (A_j^c \times B_j) \cup (A_j \times B_j^c) \cup (A_j^c \times B_j^c) \in \tilde{\mathfrak{S}} \end{aligned}$$

ii) Zu zeigen: $Q \cup R \in \tilde{\mathfrak{S}}$

$$Q \cup R = \left(\underbrace{Q^c}_{\in \tilde{\mathfrak{S}}} \cap \underbrace{R^c}_{\in \tilde{\mathfrak{S}}} \right)^c \in \tilde{\mathfrak{S}}, \text{ falls } Q \cap R \in \tilde{\mathfrak{S}}$$

Zeigen dazu: $Q, R \in \tilde{\mathfrak{S}} \Rightarrow Q \cap R \in \tilde{\mathfrak{S}}$

$$Q \cap R \stackrel{\text{a)}}{=} \bigcup_{i=1}^m \bigcap_{j=1}^m (A_i \cap C_j) \times (B_i \cap D_j) \in \tilde{\mathfrak{S}}$$

□

Satz 1.8.2 (PROM1).

$\forall G \in \mathfrak{A}\mathfrak{C}$ gilt: $\vartheta(G) \stackrel{\text{formal}}{=} \int_{X \times Y} \chi_G(x, y) d\vartheta(x, y) = \int_X v(G_x) d\mu(x) = \int_Y \mu(G_y) dv(y)$ (▼)

Die Funktionen $\eta^{G_x}(x) := v(G_x)$ und $\xi^{G_y}(y) = \mu(G_y)$ sind messbar und (▼) gilt im eigentlichen Sinne bei $\mu(X), v(Y) < \infty$.

Sind μ und v σ -endlich, dann existiert $\int_X v(G_x) d\mu(x)$ genau dann, wenn $\eta^{G_x}(x)$ μ -integrierbar ist über $D(\eta^{G_x}(x)) \subset X$ und genau dann wenn $\xi^{G_y}(y)$ v -integrierbar über $D(\xi^{G_y}(y)) \subset Y$ ist. (Hier reicht sogar die Existenz eines Integrals und Integrierbarkeit der entsprechenden anderen Funktionen aus.)

Beweis. Zunächst seien $0 \leq \mu(X), v(Y) < \infty$. Wir setzen (vgl. Bem. 1.8.3 PRO2) zunächst:

$G = \bigcup_{j=1}^N A_j \times B_j \in \tilde{\mathfrak{S}}$ mit $\{A_j \times B_j\}_{j=1}^N$ paarweise disjunkt ($A_j \in \mathfrak{A}, B_j \in \mathfrak{C}$). Dann gilt:

$G_y = \bigcup_{j=1}^N (A_j \times B_j)_y$ mit paarweise disjunkten Schnittmengen (sonst WIDERSPUCH zu $\{A_j \times B_j\}_{j=1}^N$ paarweise disjunkt).

Wir verwenden nun die erklärten Funktionen $\mu(G_y) = \xi^{G_y}(y) = \sum_{j=1}^N \mu(A_j) \chi_{B_j}(y)$ und $\eta^{G_x}(x)$.

($\mu(G_y)$ als Treppenfunktion messbar und $\xi^{G_y}(y) \in T_v(Y)$. Analoges gilt für $\eta^{G_x}(x) \in T_\mu(X)$.)

d.h. Behauptung für alle $G \in \tilde{\mathfrak{S}}$ gezeigt: $\int_Y \xi^{G_y}(y) dv(y) = \sum_{j=1}^N \mu(A_j) v(B_j) = \int_X \eta^{G_x}(x) d\mu(x)$

Zeigen nun: Das System $\tilde{\mathfrak{M}}$ für welches die Aussage des Satzes gilt, ist ein monotones System.
Sei also $\{G^j\}_{j=1}^\infty \subset \tilde{\mathfrak{M}}$, $\{G_j\}_{j=1}^\infty$ isotone Mengenfolge mit $G = \bigcup_{j=1}^\infty G^j \in \tilde{\mathfrak{M}}$.

Zunächst haben wir: $G^1 \subset G^2 \subset \dots \subset \bigcup_{j=1}^\infty G^j = G$. μ und ν sind Maße und solche sind monoton.

Für alle $G^j \in \tilde{\mathfrak{M}}$, also $\forall j \in \mathbb{N}$ ist $\int_Y \xi^{G_y^j}(y) d\nu(y) = \int_X \eta^{G_x^j}(x) d\mu(x)$.

Damit erhalten wir:

$\xi^{G_y}(y) = \mu(G_y) = \lim_{j \rightarrow \infty} \mu(G_y^j) = \lim_{j \rightarrow \infty} \xi^{G_y^j}(y)$ messbar (analog für $\eta^{G_x}(x) = \nu(G_x)$).

Satz 1.7.2 von Beppo-Levi (KS2) liefert: $\lim_{j \rightarrow \infty} \int_Y \xi^{G_y^j}(y) d\nu(y) \stackrel{\text{wohldef.}}{=} \int_Y \xi^{G_y}(y) d\nu(y)$

Ganz analog zeigt man: $\lim_{j \rightarrow \infty} \int_X \eta^{G_x^j}(x) d\mu(x) = \int_X \eta^{G_x}(x) d\mu(x)$, d.h. $G \in \tilde{\mathfrak{M}}$

Entsprechendes gilt für antitone Mengenfolgen: $\Rightarrow \tilde{\mathfrak{M}} = m(\tilde{\mathfrak{S}}) = m(\mathfrak{M}) = \sigma(\tilde{\mathfrak{S}}) = \sigma(\mathfrak{M}) = \mathfrak{A}\mathfrak{C}$

Nun seien μ und ν σ -endlich: (Bemerkten zunächst: Auch $\vartheta(G) = \infty$ macht durchaus Sinn, wird aber durch obigen Satz und (\blacktriangledown) nicht mit Integralen behandelt!)

Setzen $D(\xi^{G_y}(y)) := \{y \in Y : \mu(G_y) < \infty\} \in \mathfrak{C}$ und $D(\eta^{G_x}(x)) := \{x \in X : \nu(G_x) < \infty\} \in \mathfrak{A}$.

Nutzen σ -Endlichkeit faktorweise: $\{X_j\}_{j=1}^\infty, \{Y_j\}_{j=1}^\infty$ isotone mit $\nu(Y_j), \mu(X_j) < \infty \forall j \in \mathbb{N}$

und $X = \bigcup_{j=1}^\infty X_j, Y = \bigcup_{j=1}^\infty Y_j$.

Lokalisieren eine beliebige vorgegebene Menge $G \in \mathfrak{A}\mathfrak{C}$ durch: $G^j := G \cap (X_j \times Y_j) \forall j \in \mathbb{N}$.

Die Funktionsfolgen $\{\xi^{G_y^j}(y)\}_{j=1}^\infty, \{\eta^{G_x^j}(x)\}_{j=1}^\infty$ sind nach Definition monoton wachsend, dabei gilt:

$D(\xi^{G_y}(y)) = \bigcup_{j=1}^\infty \bigcap_{l=1}^\infty \{y \in Y : \xi^{G_y^l}(y) \leq j\} \in \mathfrak{C}$ $D(\eta^{G_x}(x)) = \bigcup_{j=1}^\infty \bigcap_{l=1}^\infty \{x \in X : \eta^{G_x^l}(x) \leq j\} \in \mathfrak{A}$.

Schließlich liefert der Grenzübergang $j \rightarrow \infty$:

$\forall y \in D(\xi^{G_y}(y)) : \lim_{j \rightarrow \infty} \xi^{G_y^j}(y) = \xi^{G_y}(y)$ und analog: $\forall x \in D(\eta^{G_x}(x)) : \lim_{j \rightarrow \infty} \eta^{G_x^j}(x) = \eta^{G_x}(x)$.

Rest Beppo-Levi (Satz 1.7.2). □

Satz 1.8.3 (PROM2). Die Maße μ und ν (vgl. (\blacklozenge)) seien σ -endlich:

Dann ist das Produktmaß ϑ mit:

$$\vartheta(G) := \begin{cases} \infty, & \text{falls } \eta^{G_x}(x) \notin V(X, \mu) \\ \int_X \eta^{G_x}(x) d\mu(x) = \int_Y \xi^{G_y}(y) d\nu(y) (\blacktriangledown), & \text{falls } \eta^{G_x}(x) \in V(X, \mu) \end{cases}$$

ein σ -endliches Maß auf $\mathfrak{A}\mathfrak{C}$. ϑ ist schon durch $\vartheta(G) = \mu(A)\nu(B) \forall G \in \mathfrak{A}\mathfrak{C}$ eindeutig festgelegt.

Beweis.

(SKIZZE:) Zunächst Überprüfen der Axiome. σ -Additivität nach Satz 1.7.2 von Beppo-Levi.

σ -Endlichkeit: $X \times Y = (\bigcup_{j=1}^\infty X_j) \times (\bigcup_{j=1}^\infty Y_j)$ mit jeweils isotonen Mengenfolgen $\{X_j\}_{j=1}^\infty$ und $\{Y_j\}_{j=1}^\infty$ analog zum Beweis von Satz 1.8.2. Einzigkeit nach Hahnschen Fortsetzungssatz 1.3.1.

□

Folgerung 1.8.4 (PROM3).

Für $G \in \mathfrak{A}\mathfrak{C}$ mit $\vartheta(G) < \infty$ gilt:

$$\int_{X \times Y} \chi_G(x, y) d\vartheta(x, y) = \int_Y \int_X \chi_G(x, y) d\mu(x) d\nu(y) = \int_X \int_Y \chi_G(x, y) d\nu(y) d\mu(x) = \vartheta(G)$$

mit $\chi_G^{(y)}(x) \in V(X, \mu)$ für fast alle $y \in Y$
und $\chi_G^{(x)}(y) \in V(Y, \nu)$ für fast alle $x \in X$

Folgerung 1.8.5 (PROM4).

Es sei $[X, \mathfrak{A}, \mu] = [\mathbb{R}^n, \mathfrak{A}_{\mu_L^n}, \mu_L^n]$ und $[Y, \mathfrak{C}, \nu] = [\mathbb{R}^m, \mathfrak{A}_{\mu_L^m}, \mu_L^m]$.

Das Lebesguesche Maß auf dem \mathbb{R}^{m+n} : μ_L^{m+n} ist Vervollständigung des Produktmaßes

$\vartheta = \mu_L^n \times \mu_L^m$, d.h. $\overline{\vartheta} = \overline{\mu_L^n \times \mu_L^m} = \mu_L^{n+m}$ mit $\mathfrak{A}_{\mu_L^{m+n}}(\mathbb{R}^{n+m}) = \overline{(\mathfrak{A}_{\mu_L^n}(\mathbb{R}^n) \cdot \mathfrak{A}_{\mu_L^m}(\mathbb{R}^m))}$.

Beweis. Satz 1.8.3 (PROM2), Maß-Vervollständigungs-Satz 1.3.2 und

$A \times B = (A \times \mathbb{R}^m) \cap (\mathbb{R}^n \times B)$ bei $A \in \mathfrak{A} = \mathfrak{A}_{\mu_L}(\mathbb{R}^n)$ und $B \in \mathfrak{C} = \mathfrak{A}_{\mu_L}(\mathbb{R}^m)$. □

Satz 1.8.6 (Satz von Fubini).

Es seien $[X, \mathfrak{A}, \mu]$ und $[Y, \mathfrak{C}, \nu]$ Maßräume nach (\blacklozenge) und $[X \times Y, \mathfrak{A}\mathfrak{C}, \vartheta]$ sei Produkt-Raum.

(μ, ν und auch ϑ σ -endlich). Dann gilt $\forall f \in V(X \times Y, \vartheta)$ mit f messbar und reellwertig, dass:

i) $f^{(y)}(x) \in V(X, \mu)$ für fast alle $y \in Y$ und $\beta(y) := \int_X f^{(y)}(x) d\mu(x) \in V(Y, \nu)$
sowie $f^{(x)}(y) \in V(Y, \nu)$ für fast alle $x \in X$ und $\gamma(x) := \int_Y f^{(x)}(y) d\nu(y) \in V(X, \mu)$

ii) $\int_{X \times Y} f(x, y) d\vartheta(x, y) = \int_Y (\int_X f(x, y) d\mu(x)) d\nu(y) = \int_X (\int_Y f(x, y) d\nu(y)) d\mu(x)$

Bemerkung 1.8.4 (Bema PRO2). Sind komplexwertige Funktionen zu untersuchen, so behandeln wir Real- und Imaginärteil separat.

Gilt $D(f) = G \subset X \times Y$, $G \neq X \times Y$ mit $G \in \mathfrak{A}\mathfrak{C}$. Dann gilt der Satz von Fubini analog mit

$$f^*(x, y) = \begin{cases} f(x, y) & \forall x, y \in G \\ 0 & \forall x, y \in G^c \end{cases} \quad \text{bzw. mit: } f^*(x, y) = f(x, y) \chi_G(x, y).$$

Beweis. Satz von Fubini, Satz 1.8.6

o.B.d.A. sei f nichtnegativ (sonst f_+ und f_-).

Weil $f \in V(X \times Y, \vartheta)$ sind Integralwerte $\int_{X \times Y} f d\vartheta(x, y) = \infty$ ausgeschlossen, wobei aber $\beta(y)$

und $\gamma(x)$ messbare Funktionen darstellen können. f messbar und nichtnegativ, d.h. nach Satz 1.4.9 (BMF7) aus 1.4 existiert zu f eine monoton wachsende Folge $\{t_k(x, y)\}_{k=1}^\infty$ von Treppenfunktionen mit $\lim_{k \rightarrow \infty} t_k(x, y) = f(x, y) \forall x, y \in X \times Y$, wobei

$$t_k(x, y) = \sum_{j=1}^{N_k} \alpha_j^{(k)} \chi_{G_j^{(k)}}(x, y) \text{ und } \alpha_j^{(k)} \geq 0, \forall j, k \in \mathbb{N}.$$

Weil $f \in V(X \times Y, \vartheta) \Rightarrow \forall k : t_k \in V(X \times Y, \vartheta)$.

Argument: f ist Majorantenfunktion, d.h. bei $\alpha_j^{(k)} = \infty$ gilt: $\vartheta(G_j^{(k)}) = 0$.

Für $\alpha_j^{(k)} = 0$ kann $\vartheta(G_j^{(k)}) = \infty$ erlaubt werden.

Schließlich gilt für $0 < \alpha_j^{(k)} < \infty$: $\vartheta(G_j^{(k)})$ endlich: $0 < \vartheta(G_j^{(k)}) < \infty$ (\clubsuit)

(♣) ist der eigentlich zu behandelnde Fall. Ziehen Sätze 1.8.2 (PROM1) und 1.8.3 (PROM2) lokal für $G_j^{(k)}$ mit $0 < \vartheta(G_j^{(k)}) < \infty$ d.h.: $\int_{G_j^{(k)}} \alpha_j^{(k)} \chi_{G_j^{(k)}}(x,y) d\vartheta(x,y) = \alpha_j^{(k)} \vartheta(G_j^{(k)})$

Das liefert zunächst für jedes t_k :

$$\int_{X \times Y} t_k(x,y) d\vartheta(x,y) = \int_Y \left(\int_X t_k(x,y) d\mu(x) \right) d\nu(y) = \int_X \left(\int_Y t_k(x,y) d\nu(y) \right) d\mu(x)$$

Schließlich nutzen wir den Satz 1.7.2 von Beppo-Levi mit

$$\int_{X \times Y} f(x,y) d\vartheta(x,y) \geq \int_{X \times Y} t_k(x,y) d\vartheta(x,y) \quad \forall k \in \mathbb{N}$$

Bem. 1.7.3 liefert die Messbarkeit, wodurch der Satz bewiesen wird. □

Bemerkung 1.8.5 (PRO3). *Alle Messbarkeits- und Integrierbarkeitskriterien bleiben auch in Produkträumen gültig (anwendbar).*

Folgerung 1.8.7 (PROM5).

Sind $[X, \mathfrak{A}, \mu]$ und $[Y, \mathfrak{C}, \nu]$ nach (♦) vollständige Maßräume, so gilt der Satz von Fubini auch für $f \in V(X \times Y, \overline{\mu} \times \overline{\nu}) = V(X \times Y, \overline{\vartheta})$.

Für messbare Funktionen h mit $h = 0 - \overline{\vartheta}$ f.ü. erhalten wir: $\int_{X \times Y} (f+h) d\overline{\vartheta} = \int_{X \times Y} f d\overline{\vartheta}$

1.9 Lebesgue-Räume

Schon bekannt:

$V_\infty(X, \mu) = \{f \text{ messbar, } \|f\|_\infty = \inf_{\substack{N \in \mathfrak{A} \\ \mu(N)=0}} (\sup_{x \in N^c} |f(x)|) < \infty\}$ wesentlich beschränkte Funktionen.

$V_1(X, \mu) := V(X, \mu)$ mit ρ_{PS} und vgl. Def. 1.7.1

Definition 1.9.1 („Vektorräume V_p “).

Gegeben sei der Maßraum $[X, \mathfrak{A}, \mu]$, $p \in \mathbb{R}$ mit $p \in [1, \infty)$ sowie $E \in \mathfrak{A}$ mit $\mu(E) \neq 0$.

Wir bezeichnen mit $V_p(E, \mu)$ den linearen Vektorraum der auf E erklärten, komplexwertigen und auf E messbaren Funktionen f mit

$$\|f\|_p := \left(\int_E |f(x)|^p d\mu(x) \right)^{\frac{1}{p}} < \infty$$

Bemerkung 1.9.1 (An.BemLP1).

Die Axiome des linearen Vektorraums:

$f \in V_p(E, \mu) \Rightarrow \alpha \cdot f \in V_p(E, \mu)$ folgt sofort aus Definition, $\alpha \in \mathbb{R}$ (bzw. \mathbb{C}). Nur die Summe ist nicht direkt ersichtlich. Dies wird beim Satz 1.9.1 (LP1) gezeigt.

Satz 1.9.1 (Satz (LP1)).

Es sei $p \in [1, \infty)$ bel. aber fest. Der Ausdruck $\|\cdot\|_p : V_p(E, \mu) \rightarrow [0, \infty)$ genügt allen Axiomen einer Halbnorm, d.h.

i) $\|f\|_p \geq 0$ und $\|o_{V_p}\|_p = 0$, $o_{V_p}(x) := 0 \quad \forall x \in E$

$$ii) \quad |||\alpha f|||_p = |\alpha| |||f|||_p, \forall \alpha \in \mathbb{C}$$

$$iii) \quad |||f + g|||_p \leq |||f|||_p + |||g|||_p \text{ (Minkowski-Ungleichung)}$$

$$i^*) \quad |||f|||_p = 0 \Leftrightarrow f = 0 \quad f.ü. \text{ auf } E.$$

Lemma 1.9.1 (Youngsche Ungleichung LemLP1).

$$\forall \lambda \in (0, 1) \text{ und } \forall \alpha, \beta \in [0, \infty) \text{ gilt:} \quad \alpha^\lambda \beta^{1-\lambda} \leq \lambda \alpha + (1-\lambda)\beta \text{ (Y)}$$

Beweis. : Bew. Lemma 1.9.1 Übungsaufgabe Serie 9 Sei $p = \lambda, q = 1 - \lambda \Rightarrow p + q = 1$

$$\text{Zu zeigen } \alpha^p \beta^q \leq p\alpha + q\beta (*)$$

$$t = \frac{\alpha}{\beta} \text{ und teile } (*) \text{ durch } \beta \Rightarrow \alpha^p \underbrace{\beta^{q-1}}_{\beta^{-p}} \leq p \frac{\alpha}{\beta} + q$$

Sei nun $f(t) = pt + q - t^p$, alles gezeigt bei $f(t) \geq 0 \forall t \geq 0$

$$\left. \begin{aligned} f'(t) &= p - pt^{p-1} \\ f''(t) &= -p(p-1)t^{p-2} \end{aligned} \right\} \Rightarrow \text{Minimum bei } t = 1$$

$$f(1) = p + q - 1 = 0 \text{ und } f(t) \geq f(1) = 0 \quad \square$$

Lemma 1.9.2 (Höldersche Ungleichung LemLP2).

Sei $p > 1$ und $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$, dann nennt man p, q konjugierte Exponenten.

Dann gilt $\forall f \in V_p(E, \mu)$ und $\forall g \in V_q(E, \mu)$: $f \cdot g \in V_1(E, \mu)$ und $|||f \cdot g|||_1 \leq |||f|||_p \cdot |||g|||_q$

Beweis. $|||f|||_p, |||g|||_q \neq 0$ (sonst trivial)

$$\text{Setzen: } \alpha = \left(\frac{|f(x)|}{|||f|||_p}\right)^p, \beta = \left(\frac{|g(x)|}{|||g|||_q}\right)^q, \lambda = \frac{1}{p}, (1-\lambda) = \frac{1}{q}$$

$$\xrightarrow{(Y)} \alpha^{\frac{1}{p}} \beta^{\frac{1}{q}} = \frac{|f(x)|}{|||f|||_p} \cdot \frac{|g(x)|}{|||g|||_q} \leq \frac{1}{p} \left(\frac{|f(x)|}{|||f|||_p}\right)^p + \frac{1}{q} \left(\frac{|g(x)|}{|||g|||_q}\right)^q$$

bzw. (#) $|(f \cdot g)(x)| \leq |||f|||_p \cdot |||g|||_q \left(\frac{1}{p} \cdot \frac{|f(x)|^p}{|||f|||_p^p} + \frac{1}{q} \cdot \frac{|g(x)|^q}{|||g|||_q^q}\right)$ (#) heißt auch:

$f \cdot g \in V_1(E, \mu)$, denn die rechte Seite von (#) ist μ -integrierbare Majorantenfunktion.

Integration über E mit Maß μ liefert damit: (beachten $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$)

$$|||f \cdot g|||_1 = \int_E |f \cdot g| d\mu(x) \stackrel{(\#)}{\leq} |||f|||_p \cdot |||g|||_q \left(\frac{1}{p} \cdot \frac{|||f|||_p^p}{|||f|||_p^p} + \frac{1}{q} \cdot \frac{|||g|||_q^q}{|||g|||_q^q}\right) = |||f|||_p \cdot |||g|||_q \quad \square$$

Folgerung 1.9.2 (Zwischenbetrachtung: Höldersche Ungleichung für Folgenräume:).

$$\{\alpha_j\}_{j=1}^\infty \subset \mathbb{R}_+, \{\beta_j\}_{j=1}^\infty \subset \mathbb{R}_+$$

Hier ist $\{\alpha_j\}_{j=1}^\infty \in \mathbb{R}_+ \Leftrightarrow \sum_{j=1}^\infty |\alpha_j|^p < \infty$ bei $\alpha_j \in \mathbb{C}, \forall j \in \mathbb{N}$

Zeigen Höldersche Ungleichung für Folgenräume

$$f(x) := \sum_{j=1}^\infty \alpha_j \chi_{E_j}(x), g(x) := \sum_{j=1}^\infty \beta_j \chi_{E_j}(x) \text{ mit } \mu(E_j) = 1, \{E_j\}_{j=1}^\infty \text{ paarweise disjunkt.}$$

$$E = \bigcup_{j=1}^\infty E_j \in \mathfrak{A}$$

Die Höldersche Ungleichung für $f(x) \in V_p(E, \mu), g(x) \in V_q(E, \mu)$ liefert:

$$\sum_{j=1}^\infty |\alpha_j \cdot \beta_j| \leq \left(\sum_{j=1}^\infty |\alpha_j|^p\right)^{\frac{1}{p}} \left(\sum_{j=1}^\infty |\beta_j|^q\right)^{\frac{1}{q}}$$

Umschreiben in der Nomenklatur von Funktionsräumen:

$$|||\{\alpha_j \beta_j\}_{j=1}^\infty|||_1 \leq |||\{\alpha_j\}_{j=1}^\infty|||_p |||\{\beta_j\}_{j=1}^\infty|||_q$$

Bemerkung 1.9.2 (Bem. LP1).

Aus dem Satz 1.7.1(KS1) folgt sofort für isotone Mengenfolgen $\{E_j\}_{j=1}^\infty$ mit $\{E_j\}_{j=1}^\infty \subset \mathfrak{A}$ und

$$\bigcup_{j=1}^\infty E_j = E, \text{ dass } \forall f \in V_p(E, \mu) \text{ gilt: } \lim_{j \rightarrow \infty} \|f\|_{p, E_j} = \lim_{j \rightarrow \infty} \left(\int_{E_j} |f|^p d\mu(x) \right)^{\frac{1}{p}} = \|f\|_{p, E} = \|f\|_p$$

Beweis. Satz 1.9.1 (LP1): i), i*) und ii) folgen aus den Eigenschaften des Integrals. zu iii) Minkowski-Ungleichung (und Abgeschlossenheit der Vektorraum-Addition im $V_p(E, \mu)$)

Sei $p = 1$:

Es gilt $|f(x) + g(x)| \leq |f(x)| + |g(x)|$, d.h. $|f| + |g|$ ist μ -integrierbare Majorante und iii) folgt durch Integration.

Sei $p > 1$:

a) $|f(x) + g(x)|^p \leq 2^p \cdot (\max(|f(x)|, |g(x)|))^p \leq 2^p \cdot (|f(x)|^p + |g(x)|^p) \Rightarrow f + g \in V_p(E, \mu)$

Bemerke zudem: $|f + g|^{p-1} \in V_q(E, \mu)$ denn

$$q = \frac{p}{p-1} : (|f + g|^{p-1})^q = |f + g|^p \quad (\text{damit Bem. 1.9.1 Addition: } f + g \in V_p(E, \mu) \square .)$$

b) Zeige iii)

$$\begin{aligned} \|f + g\|_p^p &= \int_E |f + g|^p d\mu(x) \leq \int_E |f + g|^{p-1} (|f| + |g|) d\mu(x) \\ &\stackrel{2 \times \text{H\"older}}{\leq} \underbrace{\left(\int_E (|f + g|^{p-1})^q d\mu(x) \right)^{\frac{1}{q}}}_{\|f + g\|_p^{\frac{p}{q}}} (\|f\|_p + \|g\|_p) \end{aligned}$$

Nach Multiplikation mit $\|f + g\|_p^{-\frac{p}{q}}$ erhält man:

$$\|f + g\|_p^{p(1-\frac{1}{q})} = \|f + g\|_p \leq \|f\|_p + \|g\|_p$$

□

Definition 1.9.2 („Nullelement“ und „ L_p “).

Wir bezeichnen mit N_p die Menge: $N_p := \{f \in V_p(E, \mu) \text{ mit } f = 0 := o_{V_p} \text{ f.} \ddot{u}. \text{ auf } E\}$ und mit $o_{L_p} := N_p/N_p = [o_{V_p}]$ das Nullelement des Faktorraumes: $L_p(E, \mu) := V_p(E, \mu)/N_p$.

Bemerkung 1.9.3 (Bem. LP2). Der Faktorraum $L_p(E, \mu)$ ist linearer VR.

Alle Bezeichnungen oben sind sinnvoll, weil N_p ein abgeschlossener linearer Teilraum vom $V_p(E, \mu)$ ist. D.h. N_p ist linearer Vektorraum und jedes Element von N_p ist Häufungspunkt von Elementen aus N_p . (Häufungspunkte außerhalb von N_p existieren nicht.)

Definition 1.9.3 („ $\mathbb{L}_p(E, \mu)$ “).

Mit $\mathbb{L}_p(E, \mu)$ bezeichnen wir den normierten Raum: $\mathbb{L}_p(E, \mu) = (L_p(E, \mu), \|\cdot\|_p)$, wobei die Norm jeder Äquivalenzklasse $[f]$ über f als beliebigem Repräsentanten dieser Klasse erklärt ist, d.h. $\|[f]\|_p := \|f\|_p, \forall [f] \in L_p(E, \mu)$ für fixes $p \in [1, \infty)$.

Warnung: $\mathbb{L}_p(E, \mu)$ ist kein Funktionen-Raum. Er wird aber als solcher behandelt.

Definition 1.9.4 ($\mathbb{L}_\infty(E, \mu)$).

Es sei $V_\infty(E, \mu)$ der bekannte Raum der wesentlich auf E beschränkten Funktionen.

Wir setzen $N_\infty := \{f \in V_\infty(E, \mu) : f = 0 := o_{V_\infty} \text{ f.ü. auf } E\}$ und erklären damit:

$o_{L_\infty} := N_\infty/N_\infty = [o_{V_\infty}]$ sowie $L_\infty(E, \mu) = V_\infty(E, \mu)/N_\infty$.

$L_\infty(E, \mu)$ ist der lineare Vektorraum der Äquivalenzklassen der auf E wesentlich beschränkten Funktionen. Der $\mathbb{L}_\infty(E, \mu)$ wird erklärt als der normierte Raum:

$$\mathbb{L}_\infty(E, \mu) = (L_\infty(E, \mu), \|\cdot\|_\infty)$$

mit $\|[f]\|_\infty := \|f\|_\infty, \forall [f] \in L_\infty(E, \mu)$. bzw. in der anderen Schreibweise:

$$\|[f]\|_\infty := \text{ess sup } |f(x)| := \inf\{a : \mu(E(|f(x)| > a)) = 0 \text{ bei } E(|f(x)| > a) \subset E\}$$

Bemerkung 1.9.4 (Bem. LP3).

Ist $G \subset \mathbb{R}^n$ ein Gebiet und $\mu = \mu_L$, so schreibt man für $\mathbb{L}_p(G, \mu_L) = \mathbb{L}_p(G) \forall p \in [1, \infty]$ bei ∂G Rand von G : $\mathbb{L}_p(\partial G, \mu_L^{\partial G}) = \mathbb{L}_p(\partial G) \forall p \in [1, \infty]$ mit dem Flächenmaß $\mu_L^{\partial G}$.

Satz 1.9.3 (Riesz Fischer LP2).

Die Räume $\mathbb{L}_p(E, \mu)$ sind für $p \in [1, \infty]$ Banachräume.

Beweis. Für $p \in [1, \infty)$:

Konstruktiver Vollständigkeitsbeweis, d.h. konstruieren Grenzelement:

$\{[f_j]\}_{j=1}^\infty = \{f_j\}_{j=1}^\infty \subset \mathbb{L}_p(E, \mu)$ sei Cauchy-Folge im $\mathbb{L}_p(E, \mu)$,

d.h. $\forall \varepsilon > 0 \exists j_0(\varepsilon) : \forall k, j \geq j_0(\varepsilon) : \|f_j - f_k\|_p < \varepsilon(*)$

Aus obiger Cauchy-Folge wählen wir (in Repräsentantenschreibweise) die Teilfolge

$$\{f_{j_l}\}_{j_l=1}^\infty \text{ mit } \|f_{j_{l+1}} - f_{j_l}\|_p < \frac{1}{2^l} = 2^{-l} \quad \text{aus.}$$

Wir erklären nun die monoton wachsende Folge $\{\varphi_k\}_{k=1}^\infty = \{\varphi_k(x) = \sum_{l=1}^k |f_{j_{l+1}} - f_{j_l}|\}_{k=1}^\infty$.

Mit der Minkowski-Ungleichung erhalten wir: $\|\varphi_k\|_p < 1$, denn $\int_E |\varphi_k(x)|^p d\mu(x) < 1 \forall k \in \mathbb{N}$.

Weil $\forall k \in \mathbb{N} : |\varphi_k(x)|^p = (\varphi_k(x))^p$ gilt, können wir Bemerkung 1.7.4 (KS3) nutzen :

Die Grenzwerte $\lim_{k \rightarrow \infty} (\varphi_k(x))^p = (\varphi(x))^p$ und $\lim_{k \rightarrow \infty} \varphi_k(x) = \varphi(x)$ ($p = 1$) existieren f.ü. auf E !

Auf der Restmenge (dies ist eine Menge vom Maße Null) setzen wir für die Grenzfkt. $\varphi(x) = 0$.

Nach dem Satz von Beppo-Levi 1.7.2 gilt zunächst $\varphi(x) \in V_p(E, \mu)$.

Damit ist die Funktionenreihe

$$\{f_{j_k}\}_{k=1}^\infty = \{f_{j_1}(x) + \sum_{l=1}^{k-1} (f_{j_{l+1}}(x) - f_{j_l}(x))\}_{k=1}^\infty = f_{j_1}(x) + \sum_{l=1}^\infty (f_{j_{l+1}}(x) - f_{j_l}(x))$$

f.ü. auf E absolut konvergent, denn: $|\sum_{l=1}^\infty (f_{j_{l+1}} - f_{j_l})| \leq \varphi(x)$

Erklären die Grenzfkt. $f(x) := \lim_{k \rightarrow \infty} f_{j_k}(x)$.

Die Funktion f gehört zu $V_p(E, \mu)$, denn vgl. Def. von f : $|f(x)|^p \leq 2^p(|f_{j_1}(x)|^p + |\varphi(x)|^p)$

Zeigen nun: $f = [f]$ ist der Grenzwert von $\{f_j\}_{j=1}^\infty$ im $\mathbb{L}_p(E, \mu)$.

Nach (*) gilt $\|f - f_k\|_p, \|f_{j_l} - f_{j_m}\|_p < \varepsilon, \forall j, k, j_l, j_m \geq j_0(\varepsilon)$.

Das heißt: $\|f_{j_l} - f_{j_m}\|_p^p = \int_E |f_{j_l} - f_{j_m}|^p d\mu(x) < \varepsilon^p$.

Damit erhalten wir mit dem Fatouschen Lemma (Satz 1.7.4): $\|f_{j_l} - f\| \leq \varepsilon^p$

$f = [f]$ ist auch Grenzwert der Ursprungsfolge:

Sei $j_l \geq j_0(\varepsilon)$ dann gilt mit $k \geq j_0(\varepsilon)$:

$$\|f - f_k\|_p \leq \|f - f_{j_l}\|_p + \|f_{j_l} - f_k\|_p < 2\varepsilon. \quad \square$$

Bemerkung 1.9.5 (Bem. LP4).

Als Zusatzresultat kann man hier aus dem Beweis des Satzes ablesen, dass jede Cauchy-Folge aus dem $\mathbb{L}_p(E, \mu)$ eine Teilfolge enthält, die f.ü. auf E gegen das Grenzelement f konvergiert.

Ausblick (Dichtheitsresultat):

G sei Gebiet: $G \subset \mathbb{R}^n, G \in \mathfrak{A}_{\mu_L}$ und $p \in [1, \infty)$.

Dichtheitsresultat: Die Menge $C_o^\infty(G)$ ist dicht im $\mathbb{L}_p(G, \mu_L)$.

$C_o^\infty(G) := \{\varphi \in C^\infty(G) : \text{supp } \varphi := \overline{\{x \in \mathbb{R}^n : \varphi(x) \neq 0\}}^{\mathbb{E}^n} \subset G, \text{supp } \varphi - \text{kompakt im } \mathbb{E}^n\}$
($C^\infty(G)$ -Funktionen mit kompakten Träger $\text{supp } \varphi$)

Definition 1.9.5 ($C(E)$).

Der lineare VR der auf $E \in \mathfrak{A}_{\mu_L}$ „stetigen“ Funktionen wird Satz 1.3.4 erklärt durch:

$$C(E) := \{\varphi|_E \text{ mit } \varphi \in C(G)\} \quad \text{bei } E \subset G \in \tau_{\mathbb{E}^n} : \mu_L(G \setminus E) < \varepsilon \text{ (unabhängig von } G \text{ und } \varepsilon.)$$

Satz 1.9.4 (Satz LP3 Dichtheitssatz).

Es sei $E \in \mathfrak{A}_{\mu_L}$ mit $\mu_L(E) > 0$. Die Menge der stetigen und integrierbaren Funktionen

$\tilde{C} := V_p(E, \mu_L) \cap C(E)$ ist dicht im $\mathbb{L}_p(E, \mu_L)$ bei $p \in [1, \infty)$.

Zunächst einige Lemmata:

Lemma 1.9.3 (Lemma (LP3):).

Es sei $F \subset \mathbb{E}^n$ kompakte Menge.

Wir erklären $\rho_F(x) := \inf_{y \in F} \|x - y\|_{\mathbb{E}^n}$ als den Abstand eines Punktes $x \in \mathbb{E}^n$ von F .

Dann gilt: $\chi_F(x) = \lim_{k \rightarrow \infty} \frac{1}{1+k \cdot \rho_F(x)} = \lim_{k \rightarrow \infty} (1+k \cdot \rho_F(x))^{-1} \forall x \in \mathbb{E}^n$ und dies auch

$\forall E : \mu_L(E) < \infty$ im Sinne des $\mathbb{L}_p(E, \mu_L)$, also: $\lim_{k \rightarrow \infty} \int_E \left| \frac{1}{1+k \cdot \rho_F(x)} - \chi_F(x) \right|^p d\mu_L(x) = 0$

Beweis. Zeigen pktw. Konvergenz: $\chi_F(x) = \begin{cases} 0 & x \in F^c \\ 1 & x \in F \end{cases}$

$\forall x \in F$ und $\forall k \in \mathbb{N}$ gilt (wegen $\rho_F(x) = 0$):

$$w_k(x) := \frac{1}{1+k \cdot \rho_F(x)} = 1 \quad : \quad \lim_{k \rightarrow \infty} w_k(x) = 1$$

$\forall \underline{x} \in F^C$ und $\forall k \in \mathbb{N}$ gilt (wegen $\rho \stackrel{\text{Abk.}}{=} \rho_F(\underline{x}) > 0$):

$$\lim_{k \rightarrow \infty} w_k(\underline{x}) = \lim_{k \rightarrow \infty} \frac{1}{1+k \cdot \rho} = 0$$

Zeigen die 2. Aussage: $\mu_L(E) < \infty$. Dann gilt $\forall k \in \mathbb{N}$ und $\forall \underline{x} \in \mathbb{E}^n$:

$$0 \leq w_k(\underline{x}) = \frac{1}{1+\rho_F(\underline{x}) \cdot k} = \underbrace{\frac{1+\rho_F(\underline{x}) \cdot k}{1+\rho_F(\underline{x}) \cdot k}}_{=1} - \underbrace{\frac{\rho_F(\underline{x}) \cdot k}{1+\rho_F(\underline{x}) \cdot k}}_{<1} \leq 1 \quad \text{also: } |\chi_F(\underline{x}) - w_k(\underline{x})| \leq 1 \quad (\circ)$$

Dabei ist die Folge $\{|\chi_F(\underline{x}) - w_k(\underline{x})|\}_{k=1}^\infty$ monoton fallend mit der über E μ_L -integrierbaren

Majorantenfunktion: $1 = 1^p \geq |\chi_F(\underline{x}) - w_k(\underline{x})|^p \quad (\mu_L(E) = \int_E 1^p d\mu_L(\underline{x}) < \infty)$.

Damit gilt $|\chi_F - w_k|^p \in V_p(E, \mu_L)$. Mit Integration über E folgt:

$$0 \leq \lim_{k \rightarrow \infty} \int_E |\chi_F(\underline{x}) - w_k(\underline{x})|^p \leq \lim_{k \rightarrow \infty} \int_E |\chi_F(\underline{x}) - w_k(\underline{x})| d\mu(x)$$

Nutzen hier Bem. 1.7.5 (KS4) (mon. fallende Folgen). \Rightarrow Lemma 1.9.3 (LP3) □

Lemma 1.9.4 (Lemma Abschneidefunktion (LP4)).

Es seien $a, b \in \mathbb{R}$ mit $0 < a < b < \infty$, dann existiert eine Fkt. $\hat{\Phi} : \mathbb{E}^n \rightarrow \mathbb{E}^1$ mit

$$\hat{\Phi}(\underline{x}) = \begin{cases} 1 & \|\underline{x}\|_{\mathbb{E}^n}^2 \leq a \\ \in (0, 1) & \text{bei } a < \|\underline{x}\|_{\mathbb{E}^n}^2 < b \\ 0 & b \leq \|\underline{x}\|_{\mathbb{E}^n}^2 \end{cases}$$

Beweis. Wir setzen $\eta(t)$:

$$\eta(t) = \begin{cases} 0 & t \in \mathbb{R}, t \in (a, b)^C \\ e^{(t-b)^{-1} - (t-a)^{-1}} & t \in (a, b) \end{cases}$$

η ist nicht elementar integrierbar, aber im Sinne von Lebesgue, Riemann und als Regelfunktion.

Damit existiert $\int_a^b \eta(t) dt$. Erklären nun:

$$\Phi(s) := \frac{\int_a^b \eta(t) dt}{\int_a^b \eta(t) dt} \quad \forall s \in \mathbb{R}, \quad \text{wobei } \Phi(s) = \begin{cases} 1 & s \leq a \\ \in (0, 1) & \text{bei } s \in (a, b) \\ 0 & s > b \end{cases} \text{ sowie } \Phi(s) \in (0, 1) \text{ bei } s \in (a, b) \text{ gilt.}$$

Wir setzen schließlich: $\hat{\Phi}(\underline{x}) = \Phi(\|\underline{x}\|_{\mathbb{E}^n}^2 = s)$ mit gleichen Eigenschaften wie Φ . □

Beweis. (Satz 1.9.4 (Satz LP3)) z.Z.: $\forall f = [f] \in \mathbb{L}_p(E)$ und $\forall \varepsilon > 0$ gilt: $\exists \varphi \in \tilde{C} : \|f - \varphi\|_p < \varepsilon$.
($\tilde{C} := V_p(E, \mu_L) \cap C(E)$)

i) Sei $\mu_L(E) < \infty$. Nutzen Satz 1.4.9 (BMF7) und Integraldefinition aus 1.6.2 sowie

die Einschränkung $f \geq 0$ f.ü. auf E . \Rightarrow

$$\exists t(\underline{x}) \in \mathbb{L}_p(E), t \text{ nichtnegativ mit } t(\underline{x}) = \sum_{j=1}^N \alpha_j \chi_{E_j}(\underline{x}) \leq f(\underline{x}).$$

Nach Def. 1.6.5 $\|f - t\|_p^{(E)} < \frac{\varepsilon}{3}$

Nach Approximationssatz Satz 1.3.4 gilt für die $E_j \in \mathfrak{A}_{\mu_L}$; $\forall j = 1 \dots N$:

$$\exists F_j \subset E_j \text{ mit } \mu_L(E_j \setminus F_j) < \varepsilon_1 =: \frac{\varepsilon}{3} \cdot \frac{1}{1 + \sum_{j=1}^N \alpha_j} \quad (\alpha_j \geq 0).$$

$\forall j \in 1, \dots, N$ existiert nach Lemma 1.9.3 (LP3) eine Funktion

$$w_k^j(\underline{x}) = \frac{1}{1 + \rho_{F_j}(\underline{x}) \cdot k} \text{ mit } \|\chi_{F_j}(\underline{x}) - w_k^j(\underline{x})\|_p^{(E)} < \varepsilon_1.$$

Wir erklären nun $\varphi(\underline{x}) := \sum_{j=1}^N \alpha_j w_k^j(\underline{x}) \in \tilde{C}$. Richtig aufgeschrieben:

$$\|\varphi - f\|_p^{(E)} \leq \left\| \sum_{j=1}^N \alpha_j (w_k^j(\underline{x}) - \chi_{F_j}(\underline{x})) \right\|_p + \left\| \sum_{j=1}^N \alpha_j (\chi_{F_j} - \chi_{E_j}) \right\|_p + \|t(\underline{x}) - f(\underline{x})\|_p < \varepsilon$$

ii) $\mu_L(E) = \infty$; Erklären die Menge $E_\rho := E \cap \{\underline{x} \in \mathbb{E}^n : \|\underline{x}\|_{\mathbb{E}^n} < \rho\}$ für $\rho < \infty$

Weil $\mu_L(E_\rho) < \infty$ gilt, ist auf E_ρ Beweis aus i) anwendbar.

Wegen $f = [f] \in \mathbb{L}_p(E)$ existiert zudem zu jedem $\varepsilon > 0$ ein $\rho < \infty$ mit: $\|f\|_p^{(E \setminus E_\rho)} < \frac{\varepsilon}{2}$.
(Konvergenz uneigentlicher Integrale vgl. Bem. 1.9.2.)

Nach i) existiert auf E_ρ zu $f = f|_{E_\rho}$ eine Funktion $\varphi \in M$: $\|f - \varphi\|_p^{(E_\rho)} < \frac{\varepsilon}{3}$.

Nutzen nun die Funktion $\hat{\Phi}$ nach Lemma 1.9.4 (LP4) mit

$$\hat{\Phi}(\underline{x}) = \begin{cases} 1 & \|\underline{x}\|^2 \leq \eta^2 \\ \in (0, 1) & \eta^2 < \|\underline{x}\|^2 < \rho^2 \\ 0 & \rho^2 \leq \|\underline{x}\|^2 \end{cases}.$$

Wegen $\lim_{\eta^2 \rightarrow \rho^2} \|f(\underline{x}) - \hat{\Phi}(\underline{x})\varphi(\underline{x})\|_p^{(E_\rho)} = \|f - \varphi\|_p^{(E_\rho)} < \frac{\varepsilon}{3}$ erhalten wir:

Es existiert η_0 : $\forall \eta$: $\eta_0 \leq \eta < \rho$ (η fest) gilt: $\|f - \hat{\Phi} \cdot \varphi\|_p^{(E_\rho)} < \frac{\varepsilon}{2}$

Damit erhalten wir mit $\hat{\Phi} \cdot \varphi \in \tilde{C}$:

$$\|f - \hat{\Phi} \cdot \varphi\|_p^{(E)} \leq \|f - \hat{\Phi} \cdot \varphi\|_p^{(E_\rho)} + \|f - \hat{\Phi} \cdot \varphi\|_p^{(E \setminus E_\rho)} = \|f - \hat{\Phi} \cdot \varphi\|_p^{(E_\rho)} + \|f\|_p^{(E \setminus E_\rho)} < \varepsilon.$$

□

1.10 Der Satz von Radon-Nikodym

Erinnern an 1.Zwischenbeobachtung zu Radon-Nikodym aus Abschnitt 1.6.2 sowie Satz 1.6.9 (IMF 6).

Definition 1.10.1 („Variation von Φ “).

Es seien Φ eine reell- oder komplexwertige σ -additive Mengenfunktion auf dem messbaren Raum $\{X, \mathfrak{A}\}$ und $E \in \mathfrak{A}$. Dann bezeichnen wir die nichtnegative Zahl

$$|\Phi|(E) := \sup_{\mathcal{Z} \in \mathfrak{Z}^*} \sum_{j=1}^{N_{\mathcal{Z}}} |\Phi(E_j)|$$

bei \mathfrak{Z}^* als Gesamtheit der endlichen Zerlegung \mathcal{Z} von E in paarweise disjunkte $E_j \in \mathfrak{A}$, als die Variation von Φ auf E .

Definition 1.10.2 („Beschränkte additive Mengenfunktion“).

Φ sei σ -additive Mengenfunktion auf $\{X, \mathfrak{A}\}$. Wir nennen Φ auf \mathfrak{A} beschränkt, wenn

$\exists C : 0 < C < \infty$, so dass $\forall E \in \mathfrak{A} : |\Phi|(E) \leq C$.

Lemma 1.10.1 (Lemma (RN1)).

Sei $[X, \mathfrak{A}, \mu]$ Maßraum und $f \in V_1(X, \mu)$, bzw. ($[f] \in \mathbb{L}_1(X, \mu)$). Dann gilt für die σ -additive Mengenfunktion $\Phi : \Phi(E) := \int_E f(x) d\mu(x) \forall E \in \mathfrak{A}$

$$|\Phi|(E) = \|f\|_{\mathbb{L}_1(E, \mu)} = \int_E |f(x)| d\mu(x)$$

Beweis. Gegeben sei \mathcal{Z} als Zerlegung von E : $\mathcal{Z} = \{E_1, \dots, E_{N_{\mathcal{Z}}}\} \in \mathfrak{Z}^*$ Dann gilt:

$$|\Phi|^{\mathcal{Z}}(E) = \sum_{j=1}^{N_{\mathcal{Z}}} \left| \int_{E_j} f(x) d\mu(x) \right| \leq \sum_{j=1}^{N_{\mathcal{Z}}} \int_{E_j} |f(x)| d\mu(x) = \|f\|_{\mathbb{L}_1(E, \mu)}$$

Supremum nach Def. bilden liefert: $|\Phi|(E) \leq \|f\|_{\mathbb{L}_1(E, \mu)} \leq \|f\|_{\mathbb{L}_1(X, \mu)} = C$,

d.h. Φ ist beschränkt.

Andererseits ist die Funktion f als komplexwertige Funktion darstellbar als:

$$f(x) = |f(x)| e^{i \cdot \arg(f(x))} \text{ (bei } f \text{ reellwertig, } \arg f(x) \in \{0, \pi\})$$

Bauen Zerlegung \mathcal{Z} aus $\mathfrak{Z}^* : E_0 = \{x \in E : f(x) = 0\}$ und

für $N \geq 4 : E_k := \{x \in E : (k-1) \frac{2\pi}{N} \leq \arg f(x) < k \cdot \frac{2\pi}{N}\}$ mit $\{E_k\}_{k=1}^N \in \mathfrak{Z}^*$.

Hier gilt:

$$\begin{aligned} \sum_{k=0}^N |\Phi(E_k)| &= \sum_{k=0}^N \left| \int_{E_k} f(x) d\mu(x) \right| \\ &= \sum_{k=1}^N \left(\int_{E_k} |f(x)| e^{i \cdot \arg f(x)} d\mu(x) \cdot \int_{E_k} |f(x)| e^{-i \cdot \arg f(x)} d\mu(x) \right)^{\frac{1}{2}} \\ &\stackrel{\text{Fubini}}{=} \sum_{k=1}^N \left(\int_{E_k} \int_{E_k} |f(x)| |f(y)| e^{i \cdot \arg(f(x) - f(y))} d\mu(x) d\mu(y) \right)^{\frac{1}{2}} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \sum_{k=1}^N \left(\int_{E_k} \int_{E_k} |f(x)| |f(y)| \cos[\arg f(x) - \arg f(y)] \right. \\
&\quad \left. + \underbrace{i \cdot \sin[\arg f(x) - \arg f(y)]}_{=0, \text{ denn jeder Summand reellwertig (Betragsfkt.)}} \right) d\mu(x) d\mu(y) \Big|_{\cos[\arg f(x) - \arg f(y)] \geq \cos(\frac{2\pi}{N}) \text{ auf } E_k} \\
&\geq \sum_{k=1}^N \left(\int_{E_k} \int_{E_k} |f(x)| |f(y)| d\mu(x) d\mu(y) \cdot \left(\cos\left(\frac{2\pi}{N}\right) \right)^{\frac{1}{2}} \right) \\
&\stackrel{\text{Fubini}}{=} \sum_{k=1}^N \int_{E_k} |f(x)| d\mu(x) \sqrt{\cos\left(\frac{2\pi}{N}\right)}
\end{aligned}$$

Nun $N \rightarrow \infty : \left(\cos \frac{2\pi}{N}\right)^{\frac{1}{2}} \rightarrow 1$. □

Lemma 1.10.2 (Lemma (RN2)).

Ist Φ eine beschränkte, komplexwertige und σ -additive Mengenfunktion auf $\{X, \mathfrak{A}\}$, so gilt dies auch für $|\Phi|$. (d.h. $[X, \mathfrak{A}, |\Phi|]$ ist Maßraum!)

Beweis. [Übungsaufgabe Serie 10](#)

Wählen \mathcal{Z} als Zerlegung von $E \in \mathfrak{A}$: $\mathcal{Z} = \{E_1, \dots, E_{N_{\mathcal{Z}}}\} \in \mathfrak{Z}^*$

Wir zerlegen und numerieren die $\{E_1, \dots, E_{N_{\mathcal{Z}}}\}$ so, dass

$$\left\{ \begin{array}{ll} k = 1, \dots, m_1 & \text{bei } \operatorname{Re} \Phi(E_k), \operatorname{Im} \Phi(E_k) \geq 0 \\ k = m_1 + 1, \dots, m_2 & \text{bei } \operatorname{Re} \Phi(E_k) \geq 0, \operatorname{Im} \Phi(E_k) < 0 \\ k = m_2 + 1, \dots, m_3 & \text{bei } \operatorname{Re} \Phi(E_k) < 0, \operatorname{Im} \Phi(E_k) \geq 0 \\ k = m_3 + 1, \dots, N_{\mathcal{Z}} & \text{bei } \operatorname{Re} \Phi(E_k) < 0, \operatorname{Im} \Phi(E_k) < 0 \end{array} \right. .$$

Setzen $m_0 = 0$, dann ist :

$$\begin{aligned}
\sum_{k=1}^{N_{\mathcal{Z}}} |\Phi(E_k)| &= \sum_{j=1}^4 \sum_{k=m_{j-1}+1}^{m_j} |\Phi(E_k)| \leq 4 \cdot \sup_{A \in \mathfrak{A}} |\Phi|(A) \\
&\Rightarrow \forall \mathcal{Z} \in \mathfrak{Z}^*(E) \quad \Rightarrow \quad |\Phi|(E) \text{ ist beschränkt!}
\end{aligned}$$

Es sei nun $E = \bigcup_{j=1}^{\infty} E_j$ mit der paarweise disjunkten Folge $\{E_j\}_{j=1}^{\infty} \subset \mathfrak{A}$.

Wir setzen $\forall j \in \mathbb{N}$ bei Zerlegung $\mathcal{Z}_j = \{E_1^j, \dots, E_{N_{\mathcal{Z}_j}}^j\} \in \mathfrak{Z}^*(E_j)$, wobei wir „nahe“ am

Supremum bleiben, d.h.: $|\Phi|(E_j) < \sum_{s=1}^{N_{\mathcal{Z}_j}} |\Phi(E_s^j)| + \frac{\varepsilon}{2^j}$

$$\Rightarrow \forall l \in \mathbb{N} \quad : \sum_{j=1}^l |\Phi|(E_j) < \sum_{j=1}^l \sum_{s=1}^{N_{\mathcal{Z}_j}} |\Phi(E_s^j)| + \varepsilon.$$

Dabei ist auch: $\mathcal{Z}^l := \bigcup_{j=1}^l \mathcal{Z}_j$ eine Zerlegung von $\bigcup_{j=1}^l E_j$ mit (vgl. Def. 1.10.1)

$$\sum_{j=1}^l |\Phi|(E_j) < |\Phi|\left(\bigcup_{j=1}^l E_j\right) + \varepsilon < |\Phi|(E) + \varepsilon$$

Da $l \in \mathbb{N}$ und $\varepsilon > 0$ beliebig $\Rightarrow \sum_{j=1}^{\infty} |\Phi|(E_j) \leq |\Phi|\left(\bigcup_{j=1}^{\infty} E_j\right) \leq |\Phi|(E)$ (◦).

Andererseits sei $\mathcal{Z}_L = \{E_1^{(L)}, \dots, E_L^{(L)}\}$ Zerlegung von E mit $|\Phi|(E) = |\Phi|\left(\bigcup_{j=1}^{\infty} E_j\right) < \sum_{s=1}^L |\Phi|(E_s^{(L)})$.

Weil $\forall j \in \mathbb{N} \mathcal{Z}_j^{(L)} := \{E_j \cap E_s^{(L)}, s = 1, \dots, L\}$ eine Zerlegung von E_j ist, gilt nun:

$\sum_{s=1}^L |\Phi|(E_j \cap E_s^{(L)}) \leq |\Phi|(E_j)$. Damit erhalten wir mit $\varepsilon > 0$ beliebig:

$$\sum_{j=1}^{\infty} |\Phi|(E_j) \geq \sum_{j=1}^{\infty} \sum_{s=1}^L |\Phi|(E_j \cap E_s^{(L)}) \stackrel{\text{G-U-Satz}}{=} \sum_{s=1}^L \sum_{j=1}^{\infty} |\Phi|(E_j \cap E_s^{(L)}) \geq \sum_{s=1}^L |\Phi|(E_s^{(L)}) > |\Phi|(E) - \varepsilon,$$

(G-U-Satz: Großer Umordnungssatz) Da ε beliebig ist mit (\circ) alles gezeigt. \square

Satz 1.10.1 (Jordanscher Zerlegungssatz).

Jede beschränkte, komplexwertige und σ -additive Mengenfunktion auf $\{X, \mathfrak{A}\}$ lässt sich in der Gestalt: $\Phi = \Omega_1 - \Omega_2 + i(\Theta_1 - \Theta_2)$ mit auf \mathfrak{A} beschränkten Maßen (σ -Inhalten) darstellen.

Beweis. $\Phi = \text{Re}(\Phi) + i\text{Im}(\Phi)$.

Dabei sind $\text{Re}(\Phi), \text{Im}(\Phi)$ wieder beschränkte σ -additive Mengenfunktionen.

Weiterhin gilt: $|\Phi|(E) \pm (\text{Re}(\Phi))(E) \geq 0 \quad \forall E \in \mathfrak{A}$. Umschreiben liefert:

$$\begin{aligned} \Phi(E) = & \frac{1}{2}(|\Phi|(E) + (\text{Re}(\Phi))(E)) - \frac{1}{2}(|\Phi|(E) - (\text{Re}(\Phi))(E)) \\ & + i\left(\frac{1}{2}(|\Phi|(E) + (\text{Im}(\Phi))(E)) - \frac{1}{2}(|\Phi|(E) - (\text{Im}(\Phi))(E))\right) \end{aligned}$$

Andererseits kann man sofort mit

$$\begin{aligned} \Omega_1 &= \frac{|\Phi| + \text{Re}(\Phi)}{2} & \Omega_2 &= \frac{|\Phi| - \text{Re}(\Phi)}{2} \\ \Theta_1 &= \frac{|\Phi| + \text{Im}(\Phi)}{2} & \Theta_2 &= \frac{|\Phi| - \text{Im}(\Phi)}{2} \end{aligned}$$

arbeiten. \square

Erinnerung an Def. der absoluten Stetigkeit 1.6.6, nun heißt die additive Mengenfunktion Φ . Die absolute Stetigkeit von Φ kann auch über die Variation formuliert werden, d.h.

$$\forall \varepsilon > 0 \exists \delta(\varepsilon) : |\Phi|(E) < \varepsilon \quad \forall E \in \mathfrak{A} : \mu(E) < \delta(\varepsilon)$$

Bemerkung 1.10.1 ((RN1)).

Äquivalent zur Definition der absoluten Stetigkeit von Φ bzgl. μ ist:

$$\text{Aus } E \in \mathfrak{A} : \mu(E) = 0 \Rightarrow \Phi(E) = 0 \quad (*)$$

Beweis. i.) $(*)$ gilt weil: $|\Phi|(E) < \varepsilon \quad \forall \varepsilon > 0$ bei $\mu(E) = 0$

ii.) $(*)$ sei vorgegeben. Annahme:

zu $\varepsilon > 0$ existiert eine Folge $\{E_j\}_{j=1}^{\infty} \in \mathfrak{A}$ mit: $\mu(E_j) < \frac{1}{2^j}$ und $|\Phi|(E_j) \geq \varepsilon \quad \forall j \in \mathbb{N}$.

Dann gilt für die Menge:

$$E = \bigcap_{j=1}^{\infty} \bigcup_{k=j}^{\infty} E_k : \mu(E) = \lim_{j \rightarrow \infty} \mu\left(\bigcup_{k=j}^{\infty} E_k\right) \leq \lim_{j \rightarrow \infty} \sum_{k=j}^{\infty} \mu(E_k) \leq \lim_{j \rightarrow \infty} \frac{1}{2^j} = 0$$

Aber $|\Phi|(E) = \lim_{j \rightarrow \infty} |\Phi|\left(\bigcup_{k=j}^{\infty} E_k\right) \geq \varepsilon > 0$.

Damit WIDERSPRUCH zu $(*)$ d.h. die Definitionen sind äquivalent. \square

Bemerkung 1.10.2 (RN2). (vgl. auch Satz 1.6.9 und Lemma 1.10.1)

Ist $f \in V_1(X, \mu)$, dann ist $\Phi(E) := \int_E f(x) d\mu(x)$ absolut stetig bzgl. μ .

Beweis. $|\Phi|(E) < \varepsilon$, $f \in L_1(X, \mu)$, d.h. f ist wesentlich beschränkt auf E :

$|f| \leq c_1$ f.ü. in E bei Wahl: $\mu(E) < \frac{\varepsilon}{c} \Rightarrow |\Phi|(E) = \int_E |f| d\mu(x) \leq c_1 \cdot \frac{\varepsilon}{c}$, (wähle $c > c_1$). \square

Lemma 1.10.3 (Lemma RN3)).

Es sei $[X, \mathfrak{A}, \mu]$ Maßraum, $\mu(X) < \infty$ und $[f] \in L_1(X, \mu)$. Ist K abgeschlossen im $\mathbb{E}_{\mathbb{C}}^1$ und gilt $\forall E \in \mathfrak{A} : \mu(E) > 0 : \frac{1}{\mu(E)} \int_E f(x) d\mu(x) \in K$ (o), dann gilt $f(x) \in K$ f.ü. auf X .

Beweis. Sei $\bar{B} \subset K^c = \mathbb{C} \setminus K$ bei $\bar{K}(\alpha, \rho) = \bar{B}(\alpha, \rho)$ ein abgeschlossener Kreis in $\mathbb{C} \cong \mathbb{E}_{\mathbb{C}}^1$ mit Radius $\rho > 0$ und Mittelpunkt $\alpha \in \mathbb{C}$:

$\bar{B}(\alpha, \rho) := \{x \in \mathbb{E}_{\mathbb{C}}^1 : x = \alpha + \rho_1 e^{i\varphi}, \rho_1 \in [0, \rho], \varphi \in [0, 2\pi)\}$. Erklären $E_{\bar{B}} := \{x \in X : f(x) \in \bar{B}\}$.

Annahme: Es sei $\mu(E_{\bar{B}}) > 0$, dann folgt:

$$\left| \frac{1}{\mu(E_{\bar{B}})} \int_{E_{\bar{B}}} f(x) d\mu(x) - \alpha \frac{\mu(E_{\bar{B}})}{\mu(E_{\bar{B}})} \right| = \frac{1}{\mu(E_{\bar{B}})} \left| \int_{E_{\bar{B}}} (f(x) - \alpha) d\mu(x) \right| \leq \frac{1}{\mu(E_{\bar{B}})} \int_{E_{\bar{B}}} \underbrace{|f - \alpha|}_{\leq \rho} d\mu(x) \leq \rho \cdot \underbrace{\frac{\mu(E_{\bar{B}})}{\mu(E_{\bar{B}})}}_{=1}$$

WIDERSPRUCH zu (o), d.h. $\mu(E_{\bar{B}}) = 0$ Rest:

K^c kann durch abzählbar viele \bar{B}_j nach oben überdeckt werden $\Rightarrow \mu(K^c) \leq \sum_{j=1}^{\infty} \mu(E_{\bar{B}_j}) = 0$. \square

HILFE AUS DER FUNKTIONALANALYSIS:

Es sei \mathbb{B} ein Banachraum über dem Körper \mathbb{K} mit $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ bzw. $\mathbb{K} = \mathbb{C}$.

Definition 1.10.3 (lineares Funktional).

Es sei $g : D(g) := \mathbb{B} \rightarrow \mathbb{E}_{\mathbb{K}}^1$ wohldefiniert. Wir nennen g ein lineares Funktional auf \mathbb{B} , wenn $\forall b_1, b_2 \in \mathbb{B}$ und $\forall \alpha, \beta \in \mathbb{K}$ gilt,

$$\text{dass } g(\alpha b_1 + \beta b_2) = \alpha g(b_1) + \beta g(b_2).$$

Definition 1.10.4 (beschränktes lineares Funktional).

Es sei g lineares Funktional. Wir nennen g ein beschränktes lineares Funktional auf \mathbb{B} , wenn eine Konstante $c : 0 < c < \infty$ existiert, so dass $\forall b \in \mathbb{B}$

$$|g(b)| = \|g(b)\|_{\mathbb{E}_{\mathbb{K}}^1} \leq c \|b\|_{\mathbb{B}} \quad \text{gilt.}$$

Definition 1.10.5 (Dualraum).

Den linearen normierten Vektorraum aller auf \mathbb{B} beschränkten linearen Funktionale bezeichnen wir mit $\mathcal{L}(\mathbb{B}, \mathbb{E}_{\mathbb{K}}^1)$ oder \mathbb{B}' und nennen ihn den zu \mathbb{B} dualen Raum oder Dualraum von \mathbb{B} .

Bemerkung 1.10.3 (FA1): Für das Bild eines Elementes $b \in \mathbb{B}$ unter $g \in \mathbb{B}'$ schreibt man auch $g(b) = \langle b, g \rangle_{\mathbb{B}, \mathbb{B}'}$ im Sinne der Wirkung der sogenannten Dualitätsbeziehung: $\langle \cdot, \cdot \rangle_{\mathbb{B}, \mathbb{B}'}$. \mathbb{B}' ist sogar ein Banachraum, weil der Bildraum $\mathbb{E}_{\mathbb{K}}^1$ ein Banachraum ist.

Bemerkung 1.10.4 (FA2:). Ist $\mathbb{B} = \mathbb{L}_p(E, \mu)$ bei $1 < p < \infty$, so kann man den Dualraum \mathbb{B}' im Sinne eines isometrischen Isomorphismus mit dem Raum $\mathbb{L}_q(E, \mu)$ identifizieren. Dabei sind p und q konjugierte Exponenten. Der Beweis dafür ist besonders einfach, wenn $\mathbb{H} = \mathbb{B}$ ein Hilbertraum ist:

Satz 1.10.2 (Rieszscher Darstellungssatz). Es sei \mathbb{H} ein separabler Hilbertraum und sei $g \in \mathcal{L}(\mathbb{H}, \mathbb{E}_\mathbb{C}^1)$ gegeben. Dann existiert ein eindeutig bestimmtes Element $\tilde{g} \in \mathbb{H}$, so dass für alle $f \in \mathbb{H}$

$$\langle f, g \rangle_{\mathbb{H}, \mathbb{H}'} = g(f) = (f, \tilde{g})_{\mathbb{H}},$$

mit $\|\tilde{g}\|_{\mathbb{H}} = \|g\|_{\mathcal{L}(\mathbb{H}, \mathbb{E}_\mathbb{C}^1)}$.

Speziell für $\mathbb{H} = \mathbb{L}_2(E, \mu)$ heißt das

$$g(f) = \int_E f(x) \overline{\tilde{g}(x)} d\mu(x) = (f, \tilde{g})_{\mathbb{L}_2(E, \mu)}$$

Beweis. Wir zeigen zunächst die Eindeutigkeit. Angenommen es existieren $\tilde{g}_1, \tilde{g}_2 \in \mathbb{H}$ mit $g(f) = (f, \tilde{g}_1)_{\mathbb{H}} = (f, \tilde{g}_2)_{\mathbb{H}} \quad \forall f \in \mathbb{H}$, dann gilt $(f, \tilde{g}_1 - \tilde{g}_2)_{\mathbb{H}} = 0 \quad \forall f \in \mathbb{H}$. Insbesondere erhalten wir $(\tilde{g}_1 - \tilde{g}_2, \tilde{g}_1 - \tilde{g}_1)_{\mathbb{H}} = \|\tilde{g}_1 - \tilde{g}_2\|_{\mathbb{H}}^2 = 0$, also $\tilde{g}_1 = \tilde{g}_2$.

Wegen der Beschränktheit von g ist

$$0 \leq n_g = \sup_{\|f\|_{\mathbb{H}}=1} |g(f)| < \infty$$

und es gilt für alle $f \in \mathbb{H}$

$$|g(f)| = \|f\|_{\mathbb{H}} \left| g\left(\frac{f}{\|f\|_{\mathbb{H}}}\right) \right| \leq n_g \|f\|. \quad (1.1)$$

Ist $n_g = 0$, also $g(f) = 0 \quad \forall f \in \mathbb{H}$, dann gilt mit $\tilde{g} = 0$ die Behauptung des Satzes. Es sei nun $n_g > 0$. Wir zeigen jetzt, dass es ein Element $\tilde{g}_1 \in \mathbb{H}$ gibt mit $\|\tilde{g}_1\|_{\mathbb{H}} = 1$ und $g(\tilde{g}_1) = n_g$. Wegen der Definition von n_g existiert ein Folge $\{\tilde{g}_n\}_{n=1}^\infty$ mit $\|\tilde{g}_n\|_{\mathbb{H}} = 1$ und $\lim_{n \rightarrow \infty} |g(\tilde{g}_n)| = n_g$.

Wir können jetzt annehmen, dass $g(\tilde{g}_n)$ reell ist, mit $0 < g(\tilde{g}_n) < n_g$. (Ansonsten multiplizieren wir \tilde{g}_n mit geeigneten komplexen Zahlen.) Für $\varepsilon \in (0, 1)$ gilt dann

$$g(\tilde{g}_n) > n_g \left(1 - \frac{\varepsilon}{8}\right), \quad \text{also } g(\tilde{g}_n + \tilde{g}_m) > n_g \left(2 - \frac{\varepsilon}{4}\right),$$

wobei $n, m \in \mathbb{N}$ hinreichend groß sind. Dies liefert uns wegen der Parallelogramm-Identität:

$$\|f + h\|_{\mathbb{H}}^2 + \|f - h\|_{\mathbb{H}}^2 = 2(\|f\|_{\mathbb{H}}^2 + \|h\|_{\mathbb{H}}^2), \quad \text{und der Ungleichung (1.1)}$$

$$\begin{aligned} \|\tilde{g}_n - \tilde{g}_m\|_{\mathbb{H}}^2 &= 2\|\tilde{g}_n\|_{\mathbb{H}}^2 + 2\|\tilde{g}_m\|_{\mathbb{H}}^2 - \|\tilde{g}_n + \tilde{g}_m\|_{\mathbb{H}}^2 \\ &\leq 4 - \frac{1}{n_g^2} (g(\tilde{g}_n + \tilde{g}_m))^2 \leq 4 - \left(2 - \frac{\varepsilon}{4}\right)^2 < \varepsilon. \end{aligned}$$

Somit ist $\{\tilde{g}_n\}_{n=1}^\infty$ eine Cauchy-Folge in \mathbb{H} . Für $\tilde{g}_1 = \lim_{n \rightarrow \infty} \tilde{g}_n$ gilt dann $\|\tilde{g}_1\|_{\mathbb{H}} = \lim_{n \rightarrow \infty} \|\tilde{g}_n\|_{\mathbb{H}} = 1$ und $g(\tilde{g}_1) = \lim_{n \rightarrow \infty} g(\tilde{g}_n) = n_g$. Ziel ist es jetzt zu zeigen, dass für $f \in \mathbb{H}$ und $g(f) = 0$ gilt $(f, \tilde{g}_1)_{\mathbb{H}} = 0$. Wir nehmen o.B.d.A. an $\|f\|_{\mathbb{H}} = 1$.

Aus

$$n_g \|\tilde{g}_1 + \alpha f\|_{\mathbb{H}} \geq |g(\tilde{g}_1 + \alpha f)| = |g(\tilde{g}_1)| = n_g$$

folgt dann

$$\begin{aligned}\|\tilde{g}_1 + \alpha f\|_{\mathbb{H}}^2 &= (\tilde{g}_1 + \alpha f, \tilde{g}_1 + \alpha f)_{\mathbb{H}} \\ &= \|\tilde{g}_1\|_{\mathbb{H}}^2 + \alpha(f, \tilde{g}_1)_{\mathbb{H}} + \overline{\alpha}(\tilde{g}_1, f)_{\mathbb{H}} + |\alpha|^2 \|f\|^2 \\ &= 1 + \alpha(f, \tilde{g}_1)_{\mathbb{H}} + \overline{\alpha}(\tilde{g}_1, f)_{\mathbb{H}} + |\alpha|^2 \geq 1,\end{aligned}$$

wobei $\alpha \in \mathbb{C}$ beliebig ist. Dies ergibt für $\alpha = -\overline{(f, \tilde{g}_1)_{\mathbb{H}}} = -(\tilde{g}_1, f)_{\mathbb{H}}$, dass $-|(f, \tilde{g}_1)_{\mathbb{H}}|^2 \geq 0$ ist, d.h. $(f, \tilde{g}_1)_{\mathbb{H}} = 0$.

Sei $f \in \mathbb{H}$ und $h = f - \frac{g(f)}{n_g} \tilde{g}_1$, dann gilt

$$f = \frac{g(f)}{n_g} \tilde{g}_1 + h$$

und

$$g(h) = g(f) - \frac{g(f)}{n_g} g(\tilde{g}_1) = 0,$$

folglich ist $(h, \tilde{g}_1)_{\mathbb{H}} = 0$. Es gilt also

$$\begin{aligned}(f, n_g \tilde{g}_1)_{\mathbb{H}} &= \left(\frac{g(f)}{n_g} \tilde{g}_1 + h, n_g \tilde{g}_1 \right)_{\mathbb{H}} \\ &= g(f)(\tilde{g}_1, \tilde{g}_1)_{\mathbb{H}} + n_g (h, \tilde{g}_1)_{\mathbb{H}} = g(f) \|\tilde{g}_1\|_{\mathbb{H}}^2 = g(f).\end{aligned}$$

Das bedeutet, das Element $\tilde{g} = n_g \tilde{g}_1$ liefert die gesuchte Darstellung.

Es bleibt noch die Gleichheit der Normen zu zeigen, wobei die Norm auf dem $\mathcal{L}(\mathbb{H}, \mathbb{E}_{\mathbb{C}}^1)$ gegeben ist durch

$$\|g\| = \sup_{\|f\|_{\mathbb{H}} \leq 1} |g(f)|.$$

Die Cauchy-Schwarzsche Ungleichung liefert uns dann

$$|g(f)| = |(f, \tilde{g})_{\mathbb{H}}| \leq \|f\|_{\mathbb{H}} \|\tilde{g}\|_{\mathbb{H}},$$

woraus für die Norm von g folgt: $\|g\| = \sup_{\|f\|_{\mathbb{H}} \leq 1} |g(f)| \leq \|\tilde{g}\|_{\mathbb{H}}$. Es sei jetzt ohne Einschränkung $\tilde{g} \neq 0$. Dann erhalten wir

$$\|g\| = \left| g \left(\frac{\tilde{g}}{\|\tilde{g}\|_{\mathbb{H}}} \right) \right| = \left| \left(\frac{\tilde{g}}{\|\tilde{g}\|_{\mathbb{H}}}, \tilde{g} \right) \right| = \|\tilde{g}\|_{\mathbb{H}},$$

also $\|g\| = \|\tilde{g}\|_{\mathbb{H}}$. □

Satz 1.10.3 (Satz von Radon-Nikodym RN)).

Es sei $[X, \mathfrak{A}, \mu]$ Maßraum, μ σ -endlich, Φ mit $D(\Phi) = \mathfrak{A}$ sei eine beschränkte, σ -additive, bzgl. μ absolut stetige Mengenfunktion. Dann gibt es genau ein $[h] \in \mathbb{L}_1(X, \mu)$ mit

$$\Phi(E) = \int_E \tilde{h}(x) d\mu(x) \quad \forall E \in \mathfrak{A} \text{ bei } \tilde{h} \in [h].$$

$h = [h]$ nennt man Radon-Nikodym Ableitung von Φ nach μ und schreibt $h = \frac{d\Phi}{d\mu}$.

Beweis. i) Eindeutigkeit: Annahme: $\exists [h], [h_1]$ mit $[h] \neq [h_1]$ sowie

$$\Phi(E) = \int_E h(x) d\mu(x) = \int_E h_1(x) d\mu(x) \quad \forall E \in \mathfrak{A}$$

$$\Rightarrow \forall E : 0 < \mu(E) < \infty : \frac{1}{\mu(E)} \int_E (h - h_1) d\mu(x) = 0, \text{ da } \mu \text{ } \sigma\text{-endlich}$$

$$\Rightarrow \text{Lemma 1.10.3 } h = h_1 \text{ f.ü. in } X, \text{ also WIDERSPRUCH zu } [h_1] \neq [h]$$

ii) Existenz: Zunächst $\mu(E) < \infty$ und Φ beschränkt. Hier zudem $\Phi = \mu_1$ beschränktes Maß. Wir erklären neues Maß auf $\{X, \mathfrak{A}\}$:

$$\nu := \mu + \mu_1$$

Offenbar gilt:

$$\mathbb{L}_p(X, \mu) \supseteq \mathbb{L}_p(X, \nu)$$

$$\mathbb{L}_p(X, \mu_1) \supseteq \mathbb{L}_p(X, \nu)$$

sowie:

$$\int_E f(x) d\nu(x) = \int_E f(x) d\mu(x) + \int_E f(x) d\mu_1(x) \quad \forall f \in \mathbb{L}_1(X, \nu), \forall E \in \mathfrak{A}$$

Bei $p = 2$ also $f \in \mathbb{L}_2(X, \nu)$ gilt hier die Höldersche Ungleichung als Cauchy-Schwarz-Ungleichung:

$$\begin{aligned} \left| \int_X f(x) d\mu_1(x) \right| &\leq \int_X |f(x)| d\mu_1(x) \leq \int_X |f(x)| d\nu(x) \\ &\leq (\nu(X))^{\frac{1}{2}} \left(\int_X |f(x)|^2 d\nu(x) \right)^{\frac{1}{2}} = \underbrace{(\nu(X))^{\frac{1}{2}}}_{< \infty} \|f\|_{\mathbb{L}_2(X, \nu)} \quad (*) \end{aligned}$$

Das durch

$$g(f(x)) := \int_X f(x) d\mu_1(x) \quad \forall f \in \mathbb{H} = \mathbb{L}_2(X, \nu)$$

erklärte lineare Funktional g ist mit (*) beschränkt.

Damit liefert der Rieszsche Darstellungssatz: $\exists [g_1] \in \mathbb{L}_2(X, \nu)$, so dass

$$g(f(x)) = \int_X f(x) d\mu_1(x) = \int_X f(x) \overline{g_1(x)} d\nu(x) \quad \forall f \in \mathbb{L}_2(X, \nu) \quad (\circ).$$

Speziell erhalten wir $\forall E \in \mathfrak{A}$ mit $\nu(E) = \mu(E) + \mu_1(E) > 0$ bei $f := \chi_E \in \mathbb{L}_2(X, \nu)$:

$$\frac{1}{\nu(E)} \int_X \chi_E(x) d\mu_1(x) = \frac{\mu_1(E)}{\nu(E)} \stackrel{(\circ)}{=} \frac{1}{\nu(E)} \int_X \chi_E(x) \overline{g_1(x)} d\nu(x) = \frac{1}{\nu(E)} \int_E \overline{g_1(x)} d\nu(x)$$

Weil $0 \leq \frac{\mu_1(E)}{\nu(E)} \leq 1$ gilt, ist g_1 offensichtlich reellwertig (vgl. (o), Lemma 1.10.3):

$0 \leq g_1(x) \leq 1$ f.ü. auf X . Darüber hinaus kann man wegen:

$$\int_X \chi_{E(g_1=1)}(x) d\mu_1(x) = \mu_1(E(g_1=1)) \stackrel{(\circ)}{=} \int_{E(g_1=1)} g_1(x) d\nu(x) = (\mu_1 + \mu)(E(g_1=1)) = \nu(E(g_1=1))$$

$\Rightarrow \mu(E(g_1 = 1)) = 0 \stackrel{\text{abs. Stet.}}{\Rightarrow} \mu_1(E(g_1 = 1)) = 0$ also $\nu(E(g_1 = 1)) = 0$ sichern, dass sogar $0 \leq g_1(x) < 1$ f.ü. auf X .

$$\text{Aus } (\circ) : \int_X f(x)(1 - g_1(x))d\mu_1(x) = \underbrace{\int_X f(x)d\mu_1(x) - \int_X f(x)g_1(x)d\nu(x)}_{(\circ)=0} + \int_X f(x)g_1(x)d\mu(x)$$

folgt $\int_X f(x)(1 - g_1(x))d\mu_1(x) = \int_X f(x)g_1(x)d\mu(x)$. $\left(\begin{smallmatrix} \# \\ \# \end{smallmatrix} \right)$

Erklären Funktionsfolge:

$$f_N(x) := \sum_{k=0}^N (g_1(x))^k \chi_E(x), \quad (g_1(x))^0 := 1, \quad E \in \mathfrak{A}$$

Offensichtlich gilt : $f_N(x) \in \mathbb{L}_2(E, \nu)$.

Damit gilt

$$\int_X f_N(x)(1 - g_1(x))d\mu_1(x) = \int_E (1 - (g_1(x))^{N+1})d\mu_1(x) \stackrel{\left(\begin{smallmatrix} \# \\ \# \end{smallmatrix} \right)}{=} \int_E f_N(x)g_1(x)d\mu(x)$$

Die Folge $\{f_N(x)g_1(x)\}_{N=1}^\infty$ ist ν -f.ü. auf X monoton wachsend und $\forall N \in \mathbb{N}$:

$$\int_X f_N(x)g_1(x)d\mu(x) \leq \int_E \underbrace{(1 - (g_1(x))^{N+1})}_{<1} d\mu_1(x) \leq \mu_1(E) < \infty$$

Damit sind die Voraussetzungen des Satzes 1.7.2 von Beppo-Levi erfüllt, d.h.

$\exists \lim_{N \rightarrow \infty} f_N(x)g_1(x) =: h(x) < \infty$ f.ü. auf X und $h \in [h] \in \mathbb{L}_1(X, \mu)$ sowie

$$\begin{aligned} \lim_{N \rightarrow \infty} \int_X f_N(x)g_1(x)d\mu(x) &= \int_X h(x)d\mu(x) \stackrel{\text{vgl. Def.}}{=} \int_E h(x)d\mu(x) = \lim_{N \rightarrow \infty} \int_E 1 - (g_1(x))^{N+1} d\mu_1(x) \\ &= \mu_1(E). \end{aligned}$$

iii) Sei nun μ σ -endlich und μ_1 beschränktes Maß.

Zerlegen X wieder in paarweise disjunkte $\{X_j\}_{j=1}^\infty$ mit $\mu(X_j) < \infty \forall j \in \mathbb{N}$ und $X = \bigcup_{j=1}^\infty X_j$.

Wenden auf X_j fest ii) an und erhalten

$$\Rightarrow h_j \in \mathbb{L}_1(X_j, \mu) \text{ und } \forall E \in \mathfrak{A} : \mu_1(E \cap X_j) = \int_{E \cap X_j} h_j(x)d\mu(x).$$

Wir setzen schließlich:

$$h(x) := h_j(x) \quad \forall x \in X_j, \quad \forall j = 1, 2, \dots \Rightarrow D(h) = X$$

Das liefert mit Konvergenz-Satz 1.7.1:

$$\int_E h(x)d\mu(x) = \sum_{j=1}^\infty \int_{E \cap X_j} h_j(x)d\mu(x) = \sum_{j=1}^\infty \mu_1(E \cap X_j) = \mu_1(E)$$

iv) Jordanscher Zerlegungssatz 1.10.1 anwenden (4 mal iii))

□

Bemerkung 1.10.5 (RN3). Sei h nichtnegativ und $[h] \in \mathbb{L}_1(X, \mu)$. Für das mit h erklärte Maß

$$\mu_1(E) := \int_E h(x) d\mu(x) \quad \forall E \in \mathfrak{A}$$

gilt dann für alle μ -messbaren Funktionen f mit $[f] \in \mathbb{L}_1(X, \mu_1)$ die folgende Substitutionsformel

$$(S) \quad g(f(x)) = \int_X f(x) d\mu_1(x) = \int_X f(x) h(x) d\mu(x) \Rightarrow [f \cdot h] \in \mathbb{L}_1(X, \mu)$$

Definition 1.10.6 („Maßzerlegung“).

ρ, η seien reellwertige, σ -additive und σ -endliche Mengenfunktion (oder Maße) auf $\{X, \mathfrak{A}\}$. Existiert eine Menge $E \in \mathfrak{A} : \rho(E) = 0$ und $\eta(E^c) = 0$, dann sagen wir ρ, η zerlegen X bzw. zerlegen $\{X, \mathfrak{A}\}$. Schreibweise $\rho \perp \eta$.

Satz 1.10.4 (Lebesguescher Zerlegungssatz).

η, μ seien Maße auf $\{X, \mathfrak{A}\}$. Dann existieren zwei Maße η_1 und η_2 , so dass $\eta = \eta_1 + \eta_2$, η_1 absolut stetig bzgl. μ und $\eta_2 \perp \mu$

Beweis. Halmos (Measure Theory) S.134 □

Bemerkung 1.10.6 (LZ1). Der Lebesguesche Zerlegungssatz hat eine große Bedeutung in allgemeinen topologischen Räumen mit der direkten Anwendung bei der Einteilung von Maßen in reguläre (Bsp. L-Maß) und singuläre (Bsp. Dirac-Maß) Maße.

2 Integrationstheorie und Integralsätze im \mathbb{E}^n

2.1 Sukzessive Integration und Substitution

Definition 2.1.1 („Inhalt“ und „Nullmenge“).

$\forall E \in \mathfrak{A}_{\mu_L}(\mathbb{R}^n)$ sei $|E| := \mu_L(E)$ der Inhalt von E und $\forall A \in \mathfrak{P}(\mathbb{R}^n)$ setzen wir $|A|^* := \mu_L^*(A)$, wobei $\mu_L^*(A)$ das bekannte Lebesguesche äußere Maß darstellt.

$A \in \mathfrak{P}(\mathbb{R}^n)$ nennen wir Nullmenge, wenn $|A|^* = \mu_L^*(A) = 0$ gilt.

Bemerkung 2.1.1 (SI1:). Bei $|A|^* = 0 \Rightarrow A \in \mathfrak{A}_{\mu_L}(\mathbb{R}^n)$ d.h. $|A|^* = |A| = 0$

Benutzen nun den Satz von Fubini 1.8.6 und Folgerung 1.8.5 aus Abschnitt 1.8 und aus Abschnitt 1.10 den Satz von Radon-Nikodym 1.10.3 und Substitutionsformel nach Bemerkung 1.10.5, Abbildungssatz 1.2.6 und Maßübertragungssatz 1.4.2.

Bemerkung 2.1.2 (SI2:). Ist $f \in \mathbb{L}_1(G)$, $G \neq \emptyset$ und $G \in \mathfrak{A}_{\mu_L}$, so gilt mit

$$\underline{x}^* = \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_k \end{bmatrix} \in \mathbb{E}^k \text{ und } \underline{x}^\# = \begin{bmatrix} x_{k+1} \\ \vdots \\ x_{k+m} \end{bmatrix} \in \mathbb{E}^m, \text{ sowie } n = k + m \text{ und } \underline{x} = \begin{bmatrix} \underline{x}^* \\ \underline{x}^\# \end{bmatrix}; d^* \underline{x} := \prod_{j=1}^n dx_j :$$

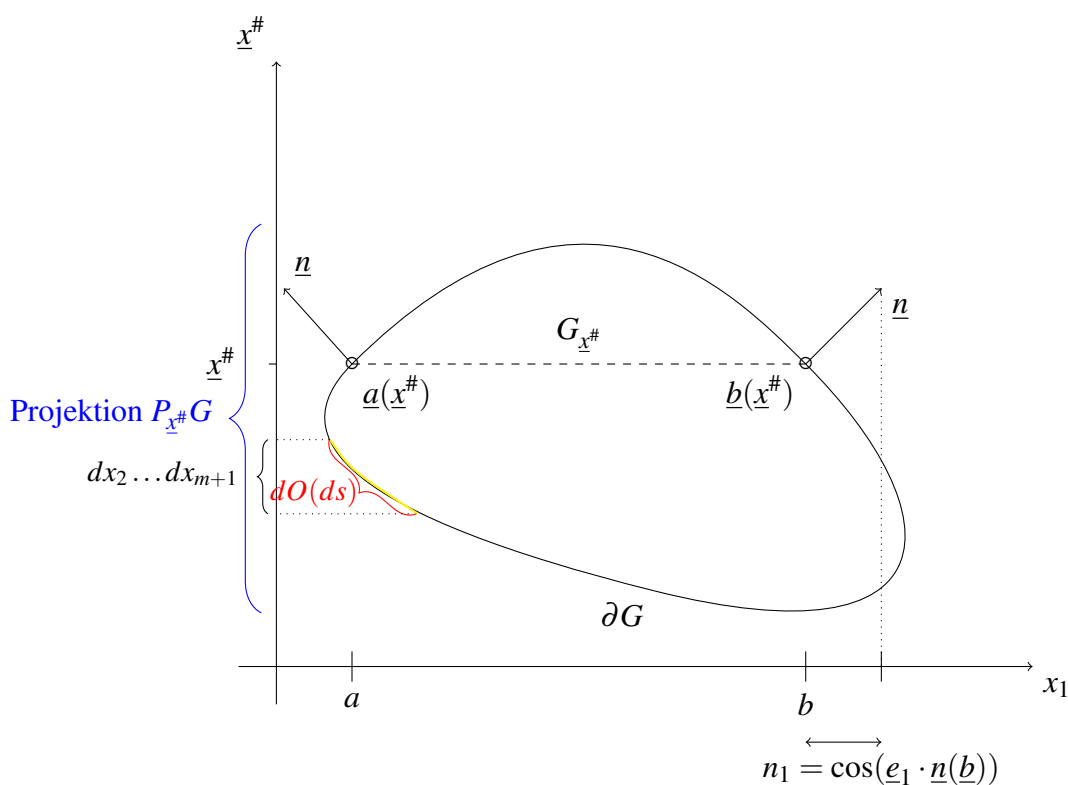
$$\int_G f(\underline{x}) d^* \underline{x} = \int_G f(\underline{x}) d\mu(\underline{x}) = \int_{P_{\underline{x}^*} G} \left(\int_{G_{\underline{x}^\#}} f(\underline{x}^*, \underline{x}^\#) d^* \underline{x}^\# \right) d^* \underline{x}^* = \int_{P_{\underline{x}^\#} G} \left(\int_{G_{\underline{x}^*}} f(\underline{x}^*, \underline{x}^\#) d^* \underline{x}^* \right) d^* \underline{x}^\#$$

mit $G_{\underline{x}^*}, G_{\underline{x}^\#}$ analog G_y aus Abschnitt 1.8 und den Projektionen von G auf \mathbb{E}^k bzw. \mathbb{E}^m

$$P_{\underline{x}^*}G := \{\underline{x}^* \in \mathbb{E}^k : \exists \underline{x} = \begin{bmatrix} \underline{x}^* \\ \underline{x}^\# \end{bmatrix} \in G\} \quad ; \quad P_{\underline{x}^\#}G := \{\underline{x}^\# \in \mathbb{E}^m : \exists \underline{x} = \begin{bmatrix} \underline{x}^* \\ \underline{x}^\# \end{bmatrix} \in G\} .$$

bei $f(\underline{x})$ wieder betrachtet als $f(\underline{x}) = \begin{cases} f(\underline{x}) & \underline{x} \in G \\ 0 & \underline{x} \notin G \end{cases}$

$$\text{Bei } \mathbb{E}^k = \mathbb{E}^1 \text{ gilt speziell: } \int_G f(\underline{x}) d^* \underline{x} = \int_{P_{\underline{x}^\#}G} \left(\int_{a(\underline{x}^\#)}^{b(\underline{x}^\#)} f(x_1 \cong \underline{x}^*, \underline{x}^\#) dx_1 \right) d^* \underline{x}^\# \quad (S_\#)$$



Beispiel 2.1.1. $\bar{G} = D(f) = \{\underline{x} \in \mathbb{E}^2 : 0 \leq x_j \leq 1 \quad \forall j = 1, 2; x_1 \leq x_2\}, f \in \mathbb{L}_1(G)$.

$$\int_{\bar{G}} f(\underline{x}) d^* \underline{x} = \int_{\bar{G}} f(\underline{x}) \prod_{j=1}^2 dx_j = \int_0^1 \left(\int_{x_1}^1 f(x_1, x_2) dx_2 \right) dx_1 = \int_0^1 \left(\int_0^{x_2} f(x_1, x_2) dx_1 \right) dx_2$$

Bemerkung 2.1.3. $f \in \mathbb{L}_1(G), G \in \mathfrak{A}_{\mu_L}(\mathbb{R}^n)$ sowie:

$\tilde{P}(x) := (x_{j_1}, \dots, x_{j_n})^T$ Permutation der Variablen (Komponenten)

und $\underline{\tau}_a(x) := (x_1 + a_1, \dots, x_n + a_n)^T$ Translation um $\underline{a} \in \mathbb{E}^n$ (fest). Hier: $D(\tilde{P}) = D(\underline{\tau} = \underline{\tau}_a) = \mathbb{E}^n$.

Beh: $|G|$ und $\int_G f(\underline{x}) \prod_{j=1}^n dx_j$ sind invariant gegenüber \tilde{P} und $\underline{\tau}$. (Analog für $(\tilde{P})^{-1}$ und $(\underline{\tau})^{-1}$, das heißt auch $\tilde{P}, (\tilde{P})^{-1}, \underline{\tau}$ und $(\underline{\tau})^{-1}$ sind messbare Abbildungen vom \mathbb{E}^n auf den \mathbb{E}^n).

Beweis. Sei I halboffenes Intervall im \mathbb{E}^n , dann gilt $|I| = |\tilde{P}(I)|$ vgl. Def.

D.h. $\forall A \in \mathfrak{P}(\mathbb{R}^n)$ gilt (vgl. Def. äußeres L-Maß): $|A|^* = |\tilde{P}(A)|^*$.

Weil $G \in \mathfrak{A}_{\mu_L}(\mathbb{R}^n)$ ist damit alles gezeigt für Invarianz von $|G|$.

$$\int_G f(\underline{x}) \prod_{j=1}^n dx_j = \int_{\tilde{P}(G)} (f \circ \tilde{P}^{-1})(\underline{x}) \prod_{j=1}^n dP_j(x_j) \quad (\circ)$$

folgt direkt aus 1.6.3 mit gleichen Zwischensummen.

Analog für $\underline{\tau}$: $(f \circ \underline{\tau}^{-1})$ und $(f \circ \tilde{P}^{-1})$ sind L-messbar und L-integrierbar über $\tilde{P}(G)$ bzw. $\underline{\tau}(G)$. Damit gilt (\circ) auch für $\underline{\tau}$ und Kompositionen von \tilde{P} und $\underline{\tau}$. \square

Beispiel 2.1.2 (Bsp. zu (\circ)).

$$\tilde{P}(\underline{x}) = \begin{bmatrix} x_2 \\ x_1 \end{bmatrix}, \quad \tilde{P}^{-1}(\underline{x}) = \begin{bmatrix} x_2 \\ x_1 \end{bmatrix}, \quad G = [0, \pi] \times [0, 1], \quad \tilde{P}(G) = [0, 1] \times [0, \pi]$$

$$\int_G x_2 \sin x_1 d^* \underline{x} \stackrel{(\circ)}{=} \int_{\tilde{P}(G)} x_1 \sin x_2 d^* \underline{x} = \int_{\tilde{P}(G)} f(\tilde{P}^{-1}(\underline{x})) d^* \underline{x}$$

Mit (\circ) und der analogen Formel für $\underline{\tau}$ besitzen wir schon die ersten einfachen Substitutionsformeln. Nun stellen wir weitere Hilfsmittel bereit:

Lemma 2.1.1 (Lemma (SI1)).

Es sei G offen, $G \in \mathfrak{T}_{\mathbb{E}^n}$, $\underline{\varphi}$ Abbildung mit $D(\underline{\varphi}) = G$ und $\underline{\varphi} : G \rightarrow \mathbb{E}^n$, $\underline{\varphi}$ sei stetig auf G und besitze die Eigenschaft: $\forall N : |N| = 0$ und $N \subset G$ gilt: $|\underline{\varphi}(N)| = 0$.

Beh.: Ist $E \subset G$ messbar, so auch $\underline{\varphi}(E)$.

Beweis. Nutzen hier eine einfache Folgerung aus dem Satz der Approximation von Mengen aus $\mathfrak{A}_{\mu_L^*}(\mathbb{R}^n)$ aus (1.3): Jede messbare Menge $E \in \mathfrak{A}_{\mu_L^*}(\mathbb{R}^n)$ kann in der Form

$$E = N \cup \left(\bigcup_{j=1}^{\infty} F_j \right) \quad \forall E \in \mathfrak{A}_{\mu_L^*}, E \subset G$$

dargestellt werden. Hier ist N Nullmenge und die F_j sind abgeschlossen $\forall j \in \mathbb{N}$. $\forall j \in \mathbb{N}$ gilt $F_j \subset E$. o.E.d.A. seien F_j kompakt. (Ansonsten schreibt man zunächst die abgeschlossene und unbeschränkte Menge F_k als abzählbare Vereinigung kompakter F_j).

Weil $\underline{\varphi}$ stetig: Aus F_j kompakt $\Rightarrow \underline{\varphi}(F_j)$ kompakt $\forall j$, d.h. $\underline{\varphi}(F_j)$ messbar $\forall j$ und $|\underline{\varphi}(N)| = 0$ (lt. Voraussetzung)

$$\underline{\varphi}(E) = \underline{\varphi}\left(N \cup \left(\bigcup_{j=1}^{\infty} F_j\right)\right) = \underline{\varphi}(N) \cup \left(\bigcup_{j=1}^{\infty} \underline{\varphi}(F_j)\right) \text{ ist Vereinigung messbarer Mengen.} \quad \square$$

Lemma 2.1.2 (Lemma (SI2)).

$\underline{\varphi}$ wie in Lemma 2.1.1 (SI1) sei stetig diffbar, $\underline{\varphi} \in (C^1(G))^n := \underline{C}^1(G)$

Beh.: $\forall N \subset G : |N| = 0$ gilt: $|\underline{\varphi}(N)| = 0$.

Beweis. G offen, damit existiert eine abzählbare Vereinigung kompakter Intervalle I_k , sodass $G = \bigcup_{k=1}^{\infty} I_k$ (analog zum Bew. $G \subset \mathfrak{B}^n$).

Zeigen: $\underline{\varphi}(N \cap I_k)$ ist $\forall k \in \mathbb{N}$ eine Nullmenge. Sei nun o.B.d.A. sei $N \subset I \subset G$.

Betrachten Elemente der Jacobi-Matrix $\frac{\partial \underline{\varphi}}{\partial \underline{x}}(\underline{x}^o)$ mit $\underline{x}^o \in I$ (kompakt). D.h. es gibt Konstante c :

$c = \text{const.} < \infty$, so dass $|\frac{\partial \varphi_j}{\partial x_k}(\underline{x}^o)| < c = \forall j, k \in \{1, \dots, n\}$ und $\forall \underline{x}^o \in I$.

Ziel ist es nun das äußere Maß auf $Q \subset I$ zu benutzen, Q halboffenes Intervall.

Der MWS der Differentialrechnung liefert:

$$|\varphi_j(\underline{x}) - \varphi_j(\underline{\tilde{x}})| = \left| \sum_{k=1}^n \frac{\partial \varphi_j}{\partial x_k}(\hat{\underline{x}})(x_k - \tilde{x}_k) \right| \stackrel{\text{Cauchy-Schwarz}}{\leq} c \cdot \sqrt{n} \|\underline{x} - \underline{\tilde{x}}\|_{\mathbb{E}^n}$$

d.h.: $\|\underline{\varphi}(\underline{x}) - \underline{\varphi}(\underline{\tilde{x}})\|_{\mathbb{E}^n} \leq c \cdot n \|\underline{x} - \underline{\tilde{x}}\|_{\mathbb{E}^n}$. Das heißt $\underline{\varphi}(Q)$ ist im halboffenen Intervall enthalten, dessen Kantenlänge um das $c \cdot n$ -fache vergrößert wird, d.h.

$$|\underline{\varphi}(N)|^* \leq c \cdot n |N| = 0 \Rightarrow |\underline{\varphi}(N)|^* = 0$$

□

Bemerkung 2.1.4. Lemma (SI2) 2.1.2 heißt auch (vgl. Lemma 2.1.1 (SI1)):

$\forall E \subset G$ messbar gilt bei $\underline{\varphi} \in (C^1(G))^n$: $\underline{\varphi}(E)$ messbar.

Lemma 2.1.3 (Lemma (SI3)).

Ist $G \subset \mathbb{E}^n$ offen und $\underline{\varphi} : D(\underline{\varphi}) = G \subset \mathbb{E}^n \rightarrow \mathbb{E}^{n+m}$ mit $m > 0$ stetig diffbar. ($\underline{\varphi} \in (C^1(G))^{n+m}$), dann ist $\underline{\varphi}(G)$ Nullmenge in \mathbb{E}^{n+m} .

Beweis. Setzen $\underline{\varphi}$ fort zu $\tilde{\varphi} : G \times \{0\} \rightarrow \mathbb{E}^{n+m}$ mit $\tilde{\varphi}(\underline{x}, 0) = \underline{\varphi}(\underline{x})$, dann ist $|G \times \{0\}| = 0$ □

Lemma 2.1.4 (Lemma (SI4)).

Sei $\underline{\varphi} \in (C^1(G))^n := \underline{C}^1(G)$ und $\frac{D\underline{\varphi}}{D\underline{x}}(\underline{x}^o) = \det(\frac{\partial \varphi}{\partial \underline{x}}(\underline{x}^o)) \neq 0 \forall \underline{x}^o \in G$.

Dann gilt: Ist $\tilde{N} \subset \underline{\varphi}(G)$ mit $|\tilde{N}| = 0$, so ist auch $|\underline{\varphi}^{-1}(\tilde{N})| = 0$.

Beweis.

$I \subset G$, I kompakt und $I \neq \emptyset$. $\forall \underline{x}^o \in I \exists U(\underline{x}^o) \subset G$, sodass $\underline{\varphi}$ bijektiv ist mit $D(\underline{\varphi}) = U(\underline{x}^o)$

$$U(\underline{x}^o) \leftrightarrow^{\underline{\varphi}} \underline{\varphi}(U(\underline{x}^o))$$

Weil I kompakt, existieren endlich viele Punkte nach oben: $\{\underline{x}^k = \underline{x}^{0,k}\}_{k=1}^N : I \subset \bigcup_{k=1}^N U(\underline{x}^k)$.

Wir nutzen Idee aus Lemma (SI2) (ausfüllen von $G = \bigcup_{l=1}^{\infty} I_l$ mit kompakten Quadern). Erhalten

auf diese Art abzählbar viele $\{\underline{x}^k\}_{k=1}^{\infty}$ mit $U(\underline{x}^k) \subset G$ und $G = \bigcup_{k=1}^{\infty} U(\underline{x}^k)$.

Nun bezeichnen wir die Einschränkung von $\underline{\varphi}$ auf $U(\underline{x}^k)$ mit $\underline{\varphi}^k$. Dann ist auch

$(\underline{\varphi}^k)^{-1} : \underline{\varphi}(U(\underline{x}^k)) \rightarrow U(\underline{x}^k)$ wieder bijektiv, sowie $\underline{\varphi}(U(\underline{x}^k))$ offen.

Nun sei $\tilde{N}_k := \underline{\varphi}^k(U(\underline{x}^k)) \cap \tilde{N}$ und damit :

$$\underline{\varphi}^{-1}(\tilde{N}) = \bigcup_{k=1}^{\infty} (\underline{\varphi}^k)^{-1}(\tilde{N}_k)$$

Rest folgt sofort aus Lemma 2.1.2 (SI2). □

Satz 2.1.1 (Überdeckungssatz von Vitali (SII)).

Sei $E \in \mathfrak{P}(\mathbb{R}^n), E \neq \emptyset$. \mathfrak{K} sei eine Menge abgeschlossener Kugeln im \mathbb{E}^n mit der Eigenschaft:
 $\forall \underline{x} \in E$ und $\forall \delta > 0 \exists K \in \mathfrak{K}$ mit $\underline{x} \in K$ und Radius von $K : r(K) < \delta$.

Dann gibt es höchstens abzählbar unendlich viele Kugeln $K_j \in \mathfrak{K}$ mit $K_j \cap K_l = \emptyset \forall j \neq l$ und
 $E \setminus \bigcup_{j=1}^{\infty} K_j$ (bzw. $E \setminus \bigcup_{j=1}^N K_j, N \in \mathbb{N}$) ist Nullmenge.

Beweis.

i) E sei zunächst beschränkt. Dann existiert $G_o \in \tau_{\mathbb{E}^n}$ (G_o offen und beschränkt), so dass
 $E \subset G_o$.

Wir setzen $\mathfrak{K}_o := \{K \in \mathfrak{K} : K \subset G_o\}$.

Offenbar gilt $\forall \underline{x} \in E$ und $\forall \delta > 0 \exists K \in \mathfrak{K}_o$ mit $\underline{x} \in K$ und $r(K) < \delta$.

Wählen $K_1 \in \mathfrak{K}_o$ beliebig. Analog wählen wir $\{K_j\}_{j=1}^N \subset \mathfrak{K}_o$ mit $K_j \cap K_l = \emptyset, j \neq l$ (
wobei diese Kugeln beliebig aber fest gewählt seien).

Wir erklären nun: $F_N := \bigcup_{j=1}^N K_j$

Bei $E \subset F_N$ ist die Behauptung des Satzes gezeigt. Also sei $E \setminus F_N \neq \emptyset$.

Dann umfasst $G_N := G_o \setminus F_N \in \tau_{\mathbb{E}^n}$ auch Punkte $\underline{x} \in E$.

Es sei

$$\mathfrak{K}_N := \{K \in \mathfrak{K} : K \subset G_N\} \neq \emptyset$$

Sei nun $r_N := \sup_{K \in \mathfrak{K}_N} r(K)$. Weil auch G_N nach Definition beschränkt ist, gilt $r_N < \infty$.

Wir wählen nun $K_{N+1} \in \mathfrak{K}_N$ mit $r(K_{N+1}) > \frac{r_N}{2}$ (o).

In N fortschreitend erhalten wir so (induktiv) ein System paarweiser disjunkter Kugeln
 $\{K_j\}_{j=1}^{\infty}$, deren Vereinigung mit S bezeichnet sei:

$$S := \bigcup_{j=1}^{\infty} K_j \subset G_o.$$

Aus der Beschränktheit von G_o folgt offensichtlich: $\sum_{j=1}^{\infty} |K_j| < \infty$.

Ganz analog gilt für die angeschlossenen Kugeln \tilde{K}_j mit dem gleichen Mittelpunkt wie
 K_j und $r(\tilde{K}_j) = 5r(K_j) \forall j \in \mathbb{N}$

$$\sum_{j=1}^{\infty} |\tilde{K}_j| = 5^n \sum_{j=1}^{\infty} |K_j| < \infty \quad (\#) \quad .$$

Nun sei $\underline{x}^o \in E \setminus S$ und $l \in \mathbb{N}$, beliebig aber fest. Nach oben gilt damit $\underline{x}^o \in G_l$ (offen) und
es gibt ein $K \in \mathfrak{K}_l$ mit $\underline{x}^o \in K$.

Wäre nun $\forall N \in \mathbb{N} : K \subset G_N$, so wäre $\forall N \in \mathbb{N} : K \in \mathfrak{K}_N$ und mit (o):

$$r(K) \leq r_N < 2r(K_{N+1}).$$

Aus der Konvergenz von (#) folgt:

$\lim_{N \rightarrow \infty} r(K_{N+1}) = 0 \Rightarrow r(K) = 0$ (WIDERSPRUCH zum positiven Radius.)

Damit war unsere Annahme falsch und $\exists N_o \in \mathbb{N} : K \cap F_{N_o} \neq \emptyset, N_o > l$. (N_o sei hier minimal gewählt.)

Wegen der Konstruktion gilt nun: $K \cap F_N = \emptyset \forall N < N_o$.

Weil $K \cap F_{N_o} \neq \emptyset$ und $K \cap F_{N_o-1} = \emptyset$ gilt zudem $K \cap K_{N_o} \neq \emptyset$ und $K \in \mathfrak{K}_{N_o-1}$.

Mit (o) ist deshalb $r(K) \leq r_{N_o-1} < 2r(K_{N_o})$.

Dies heißt aber, dass $K \subset \tilde{K}_{N_o}$ und $K \subset \bigcup_{j=N_o}^{\infty} \tilde{K}_j$.

Weil dazu auch $N_o > l$ war, folgt hieraus:

$$K \subset \bigcup_{j=l}^{\infty} \tilde{K}_j \quad \text{und} \quad \underline{x}^0 \in \bigcup_{j=l}^{\infty} \tilde{K}_j \quad \forall l \in \mathbb{N}$$

Wir erhalten so: $E \setminus S \subset \bigcup_{j=l}^{\infty} \tilde{K}_j$ und entsprechend $|E \setminus S|^* \leq \sum_{j=l}^{\infty} |\tilde{K}_j| \forall l \in \mathbb{N}$.

Aus $\lim_{l \rightarrow \infty} \sum_{j=l}^{\infty} |\tilde{K}_j| = 0$ folgt damit: $|E \setminus S|^* = |E \setminus S| = 0$.

ii) E sei unbeschränkt.

Wir wählen offene Intervalle ('Würfel')

$$I = \{\underline{x} \in \mathbb{E}^n : \alpha_k < x_j < \alpha_k + 1, \alpha_k \in \mathbb{Z} \quad \forall k = 1, \dots, n\}.$$

Alle solchen Intervalle seien numeriert, das heißt in Gestalt der Mengenfolge $\{I_m\}_{m=1}^{\infty}$ dargestellt.

Für die Elemente von $\{I_m\}_{m=1}^{\infty}$ setzen wir $E_m := E \cap I_m$ und $\mathfrak{K}^{(m)} = \{K \in \mathfrak{K} : K \subset I_m\} \forall m \in \mathbb{N}$.

(Für die folgenden Überlegungen würde uns auch die Teilfolge aller $\{I_l\}_{l=1}^{\infty}$ mit $I_l \cap E \neq \emptyset$ ausreichen.)

Nach (i) gilt für die E_m mit $\mathfrak{K}^{(m)}, m = 1, \dots$ und $S^{(m)} = \bigcup_{l=1}^{\infty} K_l^{(m)} \forall m \in \mathbb{N}$.

Umordnen liefert:

$$S := \bigcup_{m=1}^{\infty} S^{(m)} = \bigcup_{m=1}^{\infty} \bigcup_{l=1}^{\infty} K_l^{(m)} = \bigcup_{j=1}^{\infty} K_j$$

Dabei sind die Elemente der Kugelfolge $\{K_j\}_{j=1}^{\infty}$ nach Konstruktion paarweise disjunkt.

Wir erhalten somit $E \setminus S = E \setminus \bigcup_{j=1}^{\infty} K_j \subset \bigcup_{m=1}^{\infty} [(E_m \setminus S) \cup (\bar{I}_m \setminus I_m)]$ bei $|(E_m \setminus S) \cup (\bar{I}_m \setminus I_m)| = 0$.

Damit folgt die Behauptung des Satzes sofort aus Monotonie von μ_L^* .

□

Bemerkung 2.1.5 (Formel (SL)).

Allgemeine Substitution im \mathbb{E}^n mit μ_L : und $\underline{\varphi} \in (C^1(G))^n = \underline{C}^1(G)$, $\frac{D\underline{\varphi}}{D\underline{x}} \neq 0$:

$$\int_G f(\underline{x}) d\mu_L(\underline{x}) = \int_G f(\underline{x}) d^* \underline{x} = \int_G (f \circ \underline{\varphi}^{-1} \circ \underline{\varphi})(\underline{x}) d^* \underline{x} \stackrel{\text{Maßübetragungssatz}}{=} \int_{\underline{\varphi}(G)} \underbrace{f \circ \underline{\varphi}^{-1}}_F(\underline{y}) d \underbrace{(\mu_L \cdot \underline{\varphi}^{-1})}_V(\underline{y}) =$$

$$\stackrel{\text{Radon-Nikodym}}{=} \int_{\underline{\varphi}(G)} (f \circ \underline{\varphi}^{-1})(\underline{y}) \overbrace{\frac{d(\mu_L \cdot \underline{\varphi}^{-1})}{d\mu_L}}^V d\mu_L(\underline{y}) = \int_{\underline{\varphi}(G)} (f \circ \underline{\varphi}^{-1})(\underline{y}) \left| \frac{D\underline{x}}{D\underline{y}} \right|(\underline{y}) d^* \underline{y} \quad \text{bei } \underline{x} = \underline{\varphi}^{-1}(\underline{y})$$

Satz 2.1.2 (Satz (SI2)).

$\underline{\varphi} : G \rightarrow \Omega$, $\underline{\varphi} \in (C^1(G))^n$, $\Omega = \underline{\varphi}(G)$, G offen mit $\frac{D\underline{\varphi}}{D\underline{x}}(\underline{x}^o) \neq 0 \forall \underline{x}^o \in G$.

Dann gilt für $E \subset G : E \in \mathfrak{A}_{\mu_L}$:

$$|\underline{\varphi}(E)| = \int_E \left| \frac{D\underline{\varphi}}{D\underline{x}} \right|(\underline{x}^o) d^* \underline{x}^o$$

Ist $\left| \frac{D\underline{\varphi}}{D\underline{x}} \right|$ nicht über E intbar, so setzen wir $|\underline{\varphi}(E)| = \infty$

Beweis. (Skizze) Taylorentwicklung und MWS in Matrixform:

$$\underline{\varphi}(\underline{x}^o) - \underline{y}^* \stackrel{\substack{\underline{y}^* = \underline{\varphi}(\underline{x}^*) \\ \underline{x}^* \in G}}{=} \frac{\partial \underline{\varphi}}{\partial \underline{x}}(\underline{x}^*)(\underline{x}^o - \underline{x}^*) + \underline{R}(\underline{x}^o)(\underline{x}^o - \underline{x}^*)$$

mit $\underline{R}(\underline{x}^o) := \frac{\partial \underline{\varphi}}{\partial \underline{x}}(\hat{\underline{x}}) - \frac{\partial \underline{\varphi}}{\partial \underline{x}}(\underline{x}^*)$, bei $\hat{\underline{x}}$ Zwischenpunkt. Benutzen als Abkürzung: $\underline{A} := \left(\left(\frac{\partial \underline{\varphi}}{\partial \underline{x}} \right)(\underline{x}^*) \right)^{-1}$.

Mit $\underline{y}^o = \underline{\varphi}(\underline{x}^o)$ gehen wir über zur Betrachtung der quadratischen Form:

$$\underbrace{(\underline{A}(\underline{y}^o - \underline{y}^*))^T (\underline{A}(\underline{y}^o - \underline{y}^*))}_{(e)} = (\underline{x}^o - \underline{x}^*)^T (\underline{x}^o - \underline{x}^*) + \underbrace{(\underline{x}^o - \underline{x}^*)^T (\underline{R}^T(\underline{x}^o) \underline{A}^T + \underline{A} \underline{R}(\underline{x}^o) + \underline{R}^T \underline{A}^T \underline{A} \underline{R})(\underline{x}^o - \underline{x}^*)}_{(H)}$$

Klar ist per Definition $\underline{R}(\underline{x}^*) = \underline{0}$.

Unter Nutzung der Stetigkeit der $\frac{\partial \varphi_j}{\partial x_k}$ schätzen wir mit $\kappa \in (0, 1)$ und $\delta : \delta(\underline{x}^*, \kappa)$ ab.

Zunächst Elementweise:

$$\underline{A} \underline{R} = \underline{B} = [b_{j,k}]_{j=1, k=1}^{n,n} : |b_{j,k}| < \frac{\kappa}{3n} \quad \forall \underline{x}^o : \|\underline{x}^o - \underline{x}^*\|_{\mathbb{E}^n} < \delta \text{ und } \underline{x}^o \in G$$

und damit

$$|(H)| < \kappa \|\underline{x}^o - \underline{x}^*\|_{\mathbb{E}^n}^2 \quad \text{sowie} \quad (1 - \kappa) \|\underline{x}^o - \underline{x}^*\|^2 \leq (e) \leq (1 + \kappa) \|\underline{x}^o - \underline{x}^*\|_{\mathbb{E}^n}^2$$

Arbeiten nun mit abgeschlossenem Kreis mit Radius $r < \delta$ und Ellipsoiden $B(a)$:

$B(a) := \{\underline{y} : (e) \leq a\}$, speziell bei $a_0 = r^2(1 - \kappa)$ und $a_1 = r^2(1 + \kappa)$

Erhalten damit $B(a_0) \subset \underbrace{\underline{\varphi}(K_r(\underline{x}^*))}_{\text{messbar}} \subset B(a_1)$ und mit Volumenformeln:

$$|B(a_j)| = |K_r(\underline{x}^*)| \left| \frac{D\underline{\varphi}}{D\underline{x}} \right|(\underline{x}^*)^n \sqrt{1 - \kappa + 2j\kappa} \quad j = 0, 1 \quad (\circ)$$

Mit (\circ) und glm. Stetigkeit von $\left| \frac{D\varphi}{D\underline{x}} \right|$ bei $\left| \left| \frac{D\varphi}{D\underline{x}} \right|(\underline{x}^o) - \left| \frac{D\varphi}{D\underline{x}} \right|(\underline{x}^*) \right| < \varepsilon$ ist:

$$\int_{K_r(\underline{x}^*)} \left| \frac{D\varphi}{D\underline{x}} \right|(\underline{x}^o) d^* \underline{x}^o - 2\varepsilon |K_r(\underline{x}^*)| \leq |\varphi(K_r(\underline{x}^*))| \leq \int_{K_r(\underline{x}^*)} \left| \frac{D\varphi}{D\underline{x}} \right|(\underline{x}^o) d^* \underline{x}^o + 2\varepsilon |K_\varepsilon(\underline{x}^*)|$$

Rest erledigen wir mit Satz von Vitali(SI1) (Satz 2.1.1) bei $|E| < \infty$ mit

$$\mu_1(E) := |\varphi(E)| = \mu_2(E) := \int_E \left| \frac{D\varphi}{D\underline{x}} \right|(\underline{x}^o) d^* \underline{x}^o \quad \forall E \in G, |E| < \infty, E \in \mathfrak{A}_{\mu_L}$$

($|E| = \infty$ ist sinnvoll, wenn $\left| \frac{D\varphi}{D\underline{x}} \right| \notin V_1(E, \mu_L)$) □

Folgerung 2.1.3 (Folgerung (SI3)).

Ist $E \in \mathfrak{A}_{\mu_L}$ und $|E| < \infty$, so gilt:

$$|E| = \int_{\varphi(E)} \left| \frac{D\varphi^{-1}}{D\underline{y}} \right|(\underline{y}^o) d^* \underline{y}^o \quad \text{d.h. } \varphi, \varphi^{-1} \text{ sind sogar matreu bei } \left| \frac{D\varphi^{-1}}{D\underline{y}} \right|(\underline{y}^o) = 1 \quad \forall \underline{y}^o \in \varphi(G)$$

Satz 2.1.4 (Satz (SI4)). φ wie in Satz 2.1.2 (SI2), f sei integrierbar über G .

Beh.: $(f \circ \varphi^{-1}) \left(\frac{D\varphi^{-1}}{D\underline{y}}(\underline{y}) \right)$ ist integrierbar über $\varphi(G)$ und es gilt Formel (SL) aus Bem. 2.1.5.

Beweis. E' messbar, $E' \subset \varphi(G)$. Dann ist

$$\nu(E') := \int_{E'} \left| \frac{D\varphi^{-1}}{D\underline{y}} \right|(\underline{y}) d^* \underline{y} \quad \forall E' \subset G, E' \in \mathfrak{A}_{\mu_L}$$

σ -endliches Maß und ν ist abs. stetig bzgl. $\mu_L(\mathbb{R}^n)$.

Arbeiten mit Zerlegungen:

$$\begin{aligned} \mathcal{Z} &= \{E_1, E_2, \dots\} \in \mathfrak{Z}(G, f) \quad (\mu = \mu_L) \\ \mathcal{Z}' &= \{E'_1, E'_2, \dots\} \in \mathfrak{Z}(\varphi(G), (f \circ \varphi^{-1})) \quad (\nu) \end{aligned}$$

Die Summen stimmen bei $E'_j = \varphi(E_j) \forall j \in \mathbb{N}$ elementweise überein. Beachten $|E_j| = \nu(\varphi(E_j))$ und erhalten:

$\int_G f(\underline{x}) d^* \underline{x}$ und $\int_{\varphi(G)} (f \circ \varphi^{-1})(\underline{y}) d\nu(\underline{y})$ haben gleiche Zwischensummen.

Rest (Radon-Nikodym):

$$\frac{d\nu(\underline{y})}{d\mu_L(\underline{y})} = \left| \frac{D\varphi^{-1}}{D\underline{y}} \right|(\underline{y})$$

.

□

Satz 2.1.5 (Satz von Sard (SI5)).

$\Omega \in \tau_{\mathbb{R}^n}$ und $\psi : \Omega \rightarrow \mathbb{E}^n$ mit $\psi(\Omega) = G$ und $\psi \in \underline{C}^1(\Omega)$. P sei die Menge der „kritischen Punkte“:

$$P := \{ \underline{y}^o \in \Omega : \left| \frac{D\psi}{D\underline{y}} \right|(\underline{y}^o) = 0 \} \neq \emptyset,$$

dann gilt: $|\psi(P)| = 0$

Beweis. Günther, Bayer, ... III S.104, Elstrodt S.204 (bzw. Differentialtopologie)

Idee: P ist die Menge der kritischen Punkte. Lokalisierung in abgeschlossenen, beschränkten Quadern $\Omega = \bigcup_{j=1}^{\infty} Q_j$. D.h. $\exists Q_j : P \cap Q_j \neq \emptyset$, Q_j ganz ganz fein achsenparallel zerlegt. Dann lineare Taylorentwicklung um krit. Punkte. Ganz feine Quader schließt man mit ε -tik zwischen zwei Hyperebenen des Bildraumes und in Kugeln ein. Aufblasen zu Zylinder (im Bildraum) und berechnen der Zylindervolumen liefert bei $\varepsilon \rightarrow 0$: $|\underline{\psi}(P \cap Q_j)| = 0$ □

Folgerung 2.1.6 (Folgerung (SI6)).

Mit dem Satz von Sard bleibt die Formel (SL) aus Bem. 2.1.5 in der Form gültig, dass gilt:

$$\int_{\substack{\underline{\psi}(\Omega) \\ (\underline{\varphi}^{-1})}} f(\underline{x}) d^* \underline{x} = \int_{\Omega} f(\underline{\psi}(\underline{y})) \left| \frac{D\underline{\psi}}{D\underline{y}} \right| (\underline{y}) d^* \underline{y}$$

2.2 Kurvenintegrale

Definition 2.2.1 (KU1).

$\gamma \subset \mathbb{E}^n$ nennen wir Kurve im \mathbb{E}^n , wenn $\exists \underline{\varphi} : [a, b] \rightarrow \mathbb{E}^n$ mit $\underline{\varphi}$ eineindeutig, stetig, sowie

$$\gamma := W(\underline{\varphi}) = \underline{\varphi}([a, b]),$$

$\underline{\varphi}$ nennt man Parametrisierung von γ . Bzgl. $\underline{\varphi}$ nennen wir $\underline{\varphi}(a)$ Anfangs- und $\underline{\varphi}(b)$ Endpunkt von γ . Eine Kurve $\gamma = \underline{\varphi}([a, b])$ nennen wir geschlossen, wenn $\underline{\varphi}(a) = \underline{\varphi}(b) := \lim_{t \rightarrow b-0} \underline{\varphi}(t)$

Bemerkung 2.2.1 (KU1).

γ Kurve und $\underbrace{[a, b]}_{D(\underline{\varphi})} = \underbrace{[a, c]}_{D(\underline{\varphi}_1)} \cup \underbrace{[c, b]}_{D(\underline{\varphi}_2)}$ so schreiben wir $\gamma = \gamma_1 \cup \gamma_2$

Bemerkung 2.2.2 (KU2).

γ sei fest vorgegeben und M sei die Menge aller Parametrisierungen von γ . Dann kann man $\underline{\varphi}$ und $\underline{\psi}$ als Element von M vergleichen: $\gamma = \underline{\varphi}([a, b]) = \underline{\psi}([c, d])$. Wir sagen $\underline{\varphi}, \underline{\psi}$ sind äquivalent, wenn

1. $\underline{\varphi} \sim \underline{\psi} \Leftrightarrow \underline{\psi}^{-1} \circ \underline{\varphi}$ ist monoton wachsend auf $D(\underline{\varphi})$
2. $\underline{\varphi} \approx \underline{\psi}$ bei $\underline{\psi}^{-1} \circ \underline{\varphi}$ ist monoton fallend auf $D(\underline{\varphi})$

Anfangs- und Endpunkte werden vertauscht.

Definition 2.2.2 (KU2).

a) Wir nennen γ glatte Kurve der Klasse C^l : $\gamma \in C^l$, wenn eine Parametrisierung $\underline{\varphi}$ von γ existiert mit $\underline{\varphi} \in (C^l[a, b])^n$, $l \in \mathbb{N}$, $l \geq 1$, sowie $\|\dot{\underline{\varphi}}(t)\|_{\mathbb{E}^n} \neq 0$ mit $\dot{\underline{\varphi}}(t) = \frac{d}{dt}(\underline{\varphi}(t))$

b) γ nennen wir stückweise glatt (von der Klasse C^l) bei

$$\gamma = \bigcup_{j=1}^N \gamma_j, \gamma_j \in C^l \quad \forall j = 1, \dots, N$$

Definition 2.2.3 (Def. (KU3) „Rektifizierbare Kurven“). (vgl. Def (OUSZ) aus 1.6.3)

Sei γ Kurve und $\mathcal{Z}_{[a,b]} = \{E_k\}_{k=1}^\infty$, $[a,b] = D(\underline{\varphi})$, $\underline{\varphi}[a,b] = \gamma$ ($[a,b] = E$):

Wir erklären $\text{schw}_{\gamma,\underline{\varphi}}(E_k) := \sup_{t,t' \in E_k} \underbrace{\|\underline{\varphi}(t) - \underline{\varphi}(t')\|_{\mathbb{E}^n}}_{\text{messbar}}$.

Analog erklären wir $\text{schw}_{\gamma,\underline{\psi}}(E'_k)$ für zweite Parametrisierung $\underline{\psi}$. $D(\underline{\psi}) = E'$.
 γ heißt rektifizierbar (Längen-messbar) wenn für beliebige $\underline{\varphi}$ und $\underline{\psi}$ gilt dass:

$$\sup_{\mathcal{Z}_E \in \mathfrak{Z}(E)} \left(\sum_{k=1}^{N_{\mathcal{Z}_E}} \text{schw}_{\gamma,\underline{\varphi}}(E_k) \right) = \sup_{\mathcal{Z}_{E'} \in \mathfrak{Z}(E')} \left(\sum_{k=1}^{N_{\mathcal{Z}_{E'}}} \text{schw}_{\gamma,\underline{\psi}}(E'_k) \right) < \infty \quad (*)$$

Setzen als Kurvenlänge: $|\gamma| \stackrel{(I)}{:=} \sup_{\mathcal{Z}_E \in \mathfrak{Z}(E)} \left(\sum_k \text{schw}_{\gamma,\underline{\varphi}}(E_k) \right)$

Bemerkung 2.2.3 (KU3).

(*) ist nicht trivial bei $E = [a,b]$ und immer zu überprüfen, hier sei z. B. mit $\mu_L(\{0\}) = 0$,

setzen $\underline{\varphi}(t) = \begin{bmatrix} t \\ \sin \frac{1}{t} \end{bmatrix} \forall t \in [-\pi, 0)$ und $\underline{\varphi}(0) = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ bei $t = 0$.

Notation 2.2.4 (Kurvenmaß).

Das Kurvenmaß ν auf dem messbaren Raum $\{\gamma, \mathfrak{C}\}$ mit $\mathfrak{C} = (\underline{\varphi}(\mathfrak{A}_{\mu_L}))(\gamma)$ wird für beliebige $A \in \mathfrak{C}$ erklärt durch:

$$\nu(A) = |A| = \sup_{\mathcal{Z}_{\tilde{A}} \in \mathfrak{Z}(\underline{\varphi}^{-1}(A) = \tilde{A})} \left(\sum_k \text{schw}_{\gamma,\underline{\varphi}}(\tilde{A}_k) \right) \quad \text{und} \quad [\gamma, \mathfrak{C}, \nu] \text{ ist Maßraum.}$$

Satz 2.2.1 (Satz (KU1)).

Ist $\gamma \in C^1$ und $D(\underline{\varphi}) = [a,b]$, so gilt:

$$|\gamma| \stackrel{(II)}{:=} \int_a^b \|\dot{\underline{\varphi}}(t)\|_{\mathbb{E}^n} dt \quad \text{sowie} \quad \nu(A) = \int_A d\nu(s) \stackrel{Abk}{=} \int_A ds = \int_{\underline{\varphi}^{-1}(A)} \|\dot{\underline{\varphi}}(t)\|_{\mathbb{E}^n} dt$$

Beweis. Bei Existenz von $\int_a^b \|\dot{\underline{\varphi}}(t)\| dt$ (stetige Funktion auf kompaktem Träger) gilt sofort:

$|\gamma|_{(\text{nach I})} \leq \int_a^b \|\dot{\underline{\varphi}}\| dt$ und $|\gamma|_{(I)} = |\gamma|_{(II)}$. Wir haben angenommen ν ist wohldefiniert (vgl. 1.6.2). □

Bemerkung 2.2.4 (KU4).

Ist γ stückweise glatt, so gilt bei $\gamma = \bigcup_{j=1}^N \gamma_j$: $|\gamma| = \sum_{j=1}^N |\gamma_j|$.

Definition 2.2.5 (Def. (KU4)). Es sei $f : G \subset \mathbb{E}^n \rightarrow \mathbb{E}^1$ und $\gamma \subset G, \gamma \in C^1$.

Ist f_γ (Einschränkung von f auf γ) aus $\mathbb{L}_1(\gamma, \nu)$, so nennen wir

$$\int_\gamma f_\gamma(s) d\nu(s) = \int_\gamma f_\gamma(s) ds = \int_a^b f(\underline{x}(t)) \|\dot{\underline{x}}(t)\| dt \quad (\underline{x} = \underline{\varphi})$$

Kurvenintegral 1. Art. (v unabh. von $\underline{\varphi}$. Integralwert hängt nur von Funktion f als Repräsentant ab.)

Beispiel 2.2.1.

$$\gamma := \{ \underline{\varphi}(t) = \begin{bmatrix} t \cos t \\ t \sin t \end{bmatrix}, t \in [0, \infty) \}, \gamma \in C^1 \text{ (Archimedes)}$$

Setzen $T \in [0, \infty)$, $T < \infty$

$$|\gamma_T| = \underline{\varphi}([0, T]) = \int_0^T \sqrt{1+t^2} dt = \frac{1}{2} [t \sqrt{1+t^2} + \operatorname{arcsinh} t]_0^T = \frac{1}{2} [T \sqrt{1+T^2} + \operatorname{arcsinh} T]$$

Folgerung 2.2.2 (Folgerung (KU2)).

Analog Bem. (KU4) 2.2.4 gilt mit dem gleichen Argument für $\gamma = \bigcup_{j=1}^N \gamma_j$, $\gamma_i \in C^1$ (γ stückweise glatt), dass

$$(A) \quad \int_{\gamma} f_{\gamma}(s) d\nu(s) = \int_{\gamma} f_{\gamma}(s) ds = \sum_{j=1}^N \int_{\gamma_j} f_{\gamma_j}(s) d\nu(s) = \sum_{j=1}^N \int_{\gamma_j} f_{\gamma_j}(s) ds$$

(U) Die Umorientierung von $\gamma(\underline{a} \rightsquigarrow \underline{b})$: Anfangspunkt \underline{a} , Endpunkt \underline{b} zu $\gamma(\underline{b} \rightsquigarrow \underline{a})$ ändert den Wert des Kurvenintegrals 1. Art nicht:

$$\int_{\gamma(\underline{a} \rightsquigarrow \underline{b})} f_{\gamma}(s) ds = \int_{\gamma(\underline{b} \rightsquigarrow \underline{a})} f_{\gamma}(s) ds$$

Bemerkung 2.2.5 (Anmerkung).

f_{γ} kann man als Massendichte (bzw. Ladungsdichte) auf γ ansehen.

Bemerkung 2.2.6 (KU5).

Ist $\gamma \in C^1$, so definiert

$$\underline{e}_{\tau} := \underline{\tau} = \frac{1}{\|\dot{\underline{x}}(t)\|_{\mathbb{E}^n}} \begin{bmatrix} \dot{x}_1(t) \\ \vdots \\ \dot{x}_n(t) \end{bmatrix} \text{ den -Einheitstangentenvektor an } \gamma.$$

Die Tangente an γ im Punkte $\underline{x}(t) = \underline{\varphi}(t)$ schreibt man hier mit der Punkt-Richtungsgleichung als:

$$T := \{ \underline{x} \in \mathbb{E}^n : \underline{x} := \underline{\varphi}(t) + \lambda \cdot \underline{e}_{\tau}, \lambda \in \mathbb{R} \}$$

Definition 2.2.6 (Kurvenintegral 2. Art (KU5)).

Es sei $\underline{v} : G \subset \mathbb{E}^n \rightarrow \mathbb{E}^n$ mit $\gamma \subset G$, $\underline{e}_{\tau} := \underline{\tau}$ Einheitstangenten-Vektor.

Erklären : $\tilde{f}_{\gamma} := \underline{v}_{|\gamma}^T \cdot \underline{\tau}$ als Skalarprodukt. . Ist $\tilde{f}_{\gamma} \in V_1(\gamma, \underline{v})$, dann bezeichnen wir den Ausdruck

$$\int_{\gamma} \tilde{f}_{\gamma}(s) ds \stackrel{\underline{x}=\underline{\varphi}}{=} \int_a^b \underline{v}^T(\underline{x}(t)) \dot{\underline{x}}(t) \cdot \frac{\|\dot{\underline{x}}(t)\|}{\|\dot{\underline{x}}(t)\|} dt \stackrel{\text{Formel}}{=} \int_{\gamma} \underline{v}^T d\underline{x}$$

als Kurvenintegral 2. Art. ($\underline{e}_{\tau} = \underline{\tau} = \frac{\dot{\underline{x}}(t)}{\|\dot{\underline{x}}(t)\|}$, $\|\dot{\underline{x}}(t)\| dt = ds$)

Bemerkung 2.2.7 (Anm. KUI).

Hier ist $d\mathbf{x} = \begin{bmatrix} dx_1 \\ \vdots \\ dx_n \end{bmatrix}$ und $\dot{\mathbf{x}}(t) = \begin{bmatrix} \frac{d}{dt}(x_1(t)) \\ \vdots \\ \frac{d}{dt}(x_n(t)) \end{bmatrix}$ also: $\dot{\mathbf{x}}(t)dt = d\mathbf{x}$.

D.h. in der sogenannten Standard-Schreibweise:

$$\int_{\gamma} \mathbf{v}^T d\mathbf{x} = \int_{\gamma} \sum_{j=1}^n v_j dx_j$$

Definition 2.2.7 ((KU6)).

Ist γ geschlossene C^1 -Kurve, so schreibt man in diesem Fall:

$$\int_{\gamma} \mathbf{v}^T d\mathbf{x} = \oint_{\gamma} \mathbf{v}^T d\mathbf{x}$$

Bemerkung 2.2.8 (Bem. (KU6)).

Wie in der Folgerung 2.2.2 haben wir beim Kurvenintegral 2. Art

$$(A) \quad \int_{\gamma} \mathbf{v}^T d\mathbf{x} = \sum_{j=1}^N \int_{\gamma_j} \mathbf{v}^T d\mathbf{x}$$

(U-) Die Umorientierung von $\gamma(\underline{a} \rightsquigarrow \underline{b})$: Anfangspunkt \underline{a} , Endpunkt \underline{b} zu $\gamma(\underline{b} \rightsquigarrow \underline{a})$ ändert das Vorzeichen beim Kurvenintegrals 2. Art:

$$\int_{\gamma(\underline{a} \rightsquigarrow \underline{b})} \mathbf{v}^T d\mathbf{x} = - \int_{\gamma(\underline{b} \rightsquigarrow \underline{a})} \mathbf{v}^T d\mathbf{x}$$

Beweis. Einfach nachrechnen mit verschiedenen Parametrisierungen. □

Bemerkung 2.2.9 (Physikalische Bedeutung . KU2).

\mathbf{v} sei Kraftfeld, dann ist $\int_{\gamma} \mathbf{v}^T d\mathbf{x}$ die Arbeit, die man leisten muss, um einen Massepunkt entlang der Kurve γ von \underline{a} Anfangs- zum Endpunkt \underline{b} im (gegen) Kraftfeld \mathbf{v} zu bewegen.

Definition 2.2.8 (Wegunabhängigkeit des KUI 2.Art).

$\mathbf{v} : G \rightarrow \mathbb{E}^n$ mit $\mathring{G} \neq \emptyset$, $\underline{a}, \underline{b} \in G$ und Γ sei die Menge: $\Gamma := \{\gamma(\underline{a} \rightsquigarrow \underline{b}) \subset G \text{ stückweise in } C^1\}$

Gilt dann $\int_{\gamma} \mathbf{v}^T d\mathbf{x} = c_1$ (unabh. von γ) $\forall \gamma \in \Gamma$, so nennen wir $\int_{\gamma} \mathbf{v}^T d\mathbf{x}$ wegunabhängig.

Folgerung 2.2.3 (Folgerung (KU3)).

Ist $\int_{\gamma(\underline{a} \rightsquigarrow \underline{b})} \mathbf{v}^T d\mathbf{x}$ wegunabhängig, so gilt für alle geschlossenen Kurven (Wege) $\tilde{\gamma} \subset G$

mit $\underline{a}, \underline{b} \in \tilde{\gamma}$:

$$\oint_{\tilde{\gamma}} \mathbf{v}^T d\mathbf{x} = 0$$

Beweis. Benutzen: Kurve $\tilde{\gamma} = \gamma(\underline{a} \rightsquigarrow \underline{b}) \cup \gamma_1(\underline{b} \rightsquigarrow \underline{a})$ mit:

$$\int_{\gamma(\underline{a} \rightsquigarrow \underline{b})} \underline{v}^T d\underline{x} = \int_{\gamma_1(\underline{a} \rightsquigarrow \underline{b})} \underline{v}^T d\underline{x} = - \int_{\gamma_1(\underline{b} \rightsquigarrow \underline{a})} \underline{v}^T d\underline{x}$$

Dann gilt:

$$\int_{\tilde{\gamma}} \underline{v}^T d\underline{x} = \int_{\gamma(\underline{a} \rightsquigarrow \underline{b})} \underline{v}^T d\underline{x} + \int_{\gamma_1(\underline{b} \rightsquigarrow \underline{a})} \underline{v}^T d\underline{x} = 0$$

□

Bemerkung 2.2.10 (Anwendung . KU2).

Diese Eigenschaft liefert in der Funktionentheorie ein „Holomorphie“-Kriterium.

Definition 2.2.9 (Sternförmiges Gebiet).

Wir nennen ein Gebiet $G \subset \mathbb{E}^n$ sternförmig (bzgl. $\underline{x}^o \in G$), wenn $\exists \underline{x}^o \in G$ derart, dass $\forall \underline{x} \in G$ und $\forall \lambda \in (0, 1)$ auch alle $\tilde{\underline{x}} := \underline{x}^o + \lambda(\underline{x} - \underline{x}^o) \in G$ sind.

Satz 2.2.4 (Satz (KU4) (Potentialfeld)).

$\underline{v} : G \subset \mathbb{E}^n$ sei aus $(C^1(G))^n$. G sei sternförmig bzgl. \underline{x}^o . Die folgenden Aussagen sind für $n \geq 2$ äquivalent.

i) $\underline{v} = \nabla P$ ($\underline{v} = \text{grad } P$) ; P nennt man eine Potentialfunktion.

ii) $\forall \gamma \in C^1$ mit $\gamma \subset G$ gilt: $\int_{\gamma} \underline{v}^T d\underline{x}$ ist wegunabhängig.

iii) \underline{v} genügt der Integrabilitätsbedingung:

$$\frac{\partial v_j}{\partial x_k} = \frac{\partial v_k}{\partial x_j} \quad \forall j, k = 1, \dots, n \quad j \neq k \quad (\circ)$$

(Man sagt bei $n = 2, 3$ auch, dass die Rotation von \underline{v} verschwindet)

Beweis.

$$\text{i) } \Rightarrow \text{ii) } \quad \frac{dP(\underline{x}(t))}{dt} = \sum_{j=1}^n \frac{\partial P}{\partial x_j} \frac{\partial x_j}{\partial t} = \sum_{j=1}^n v_j \frac{\partial x_j}{\partial t} = \sum_{j=1}^n v_j \frac{dx_j}{dt}$$

$$\Rightarrow \int_{\gamma(\underline{a} \rightsquigarrow \underline{b})} \underline{v}^T d\underline{x} = \int_{\gamma(\underline{x}(a) \rightsquigarrow \underline{x}(b))} \underline{v}^T d\underline{x} = \int_a^b \frac{dP}{dt} dt \stackrel{\text{(HS Diff-Int)}}{=} P(\underline{x}(b)) - P(\underline{x}(a)) = P(\underline{b}) - P(\underline{a})$$

ii) \Rightarrow i)

G sternförmig. Wir erklären: $P(\underline{x}) = \int_{\gamma=[\underline{x}^o \rightarrow \underline{x}]} \underline{v}^T d\underline{x}$

mit Integrationsweg

$$\gamma := [\underline{x}^o \rightarrow \underline{x}] := \{\underline{\varphi}(t) = \underline{x}(t) := \underline{x}^o + t \cdot (\underline{x} - \underline{x}^o), t \in [0, 1]\}$$

i) \Rightarrow iii) Satz von Schwarz

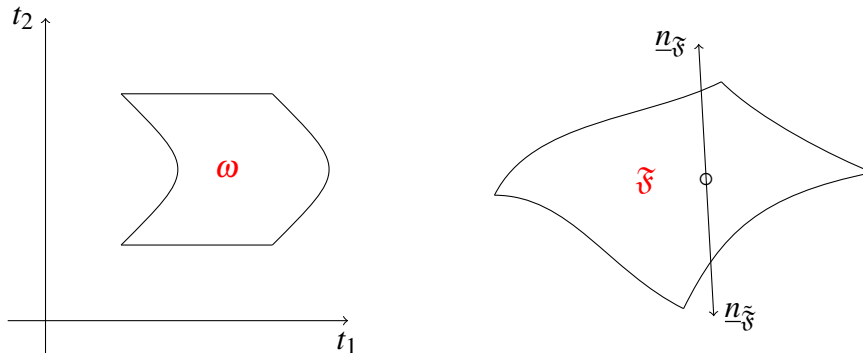
iii) \Rightarrow ii) (Später:) Satz von Stokes

□

2.3 Oberflächenintegrale und Differentialoperatoren

Idee des Oberflächenintegrals im \mathbb{E}^3 :

$\underline{\varphi}$ Parametrisierung von der Fläche \mathfrak{F} , $\underline{\varphi} \in (C^1(\omega))^3 \cap (C^0(\bar{\omega}))^3$ und $\text{Rang} \left(\frac{\partial \underline{\varphi}}{\partial \underline{t}} \right) (\underline{t}^o) = 2 \quad \forall \underline{t}^o \in \omega$, $\partial \mathfrak{F} = \underline{\varphi}(\partial \omega)$ orientierungserhaltend.



Die differentielle Änderung $d^* \underline{t} = dt_1 dt_2$ bewirkt auf \mathfrak{F} die differentielle Änderung:

$$\underbrace{\|\underline{\varphi}_{t_1}(\underline{t}) \times \underline{\varphi}_{t_2}(\underline{t})\|_{\mathbb{E}^3}}_{\text{Flächenmaß}} dt_1 dt_2$$

$\underline{\varphi}_{t_1} \times \underline{\varphi}_{t_2}(\underline{t}) =: \underline{N}(\underline{t})$ die Normale an \mathfrak{F} im Punkte $\underline{\varphi}(\underline{t})$.

Hier ist $\|\underline{N}\| \neq 0$ weil $\text{Rang} \left(\frac{\partial \underline{\varphi}}{\partial \underline{t}} \right) = 2$

Definition 2.3.1 (Oberflächenmaß $n = 3$).

Das Oberflächenmaß $\nu(\cdot)$ erklären wir analog zum Kurvenmaß in Bemerkung 2.2.3 mit der Radon-Nykodym-Ableitung vgl. Satz 1.10.3 durch:

$$\nu(\mathfrak{W}) := \int_{\vartheta} \|\underline{\varphi}_{t_1} \times \underline{\varphi}_{t_2}\|_{\mathbb{E}^3} d\mu_L(\underline{t}) \quad \forall \mathfrak{W} = \underline{\varphi}(\vartheta), \vartheta \in \mathfrak{A}_{\mu_L}(\bar{\omega})$$

$$d.h.: |\mathfrak{F}| = \int_{\bar{\omega}} \|\underline{\varphi}_{t_1} \times \underline{\varphi}_{t_2}\|_{\mathbb{E}^3} d^* \underline{t} = \int_{\mathfrak{F}} d\nu(O) = \int_{\mathfrak{F}} dO$$

Definition 2.3.2 (OI1).

$f: G \subset \mathbb{E}^3 \rightarrow \mathbb{E}^1$, $\mathfrak{F} \subset G$ und $f_{\mathfrak{F}}$ Einschränkung von f auf \mathfrak{F} . Bei $f_{\mathfrak{F}} \in V_1(\mathfrak{F}, \nu)$ nennen wir den Ausdruck

$$\int_{\mathfrak{F}} f_{\mathfrak{F}}(x) dO := \int_{\mathfrak{F}} f_{\mathfrak{F}} d\nu(O) \quad \text{Oberflächenintegral 1. Art.}$$

Definition 2.3.3 (OI2).

Es sei \underline{N} der Normalenvektor an \mathfrak{F} im Pkt. $\underline{x} = \underline{\varphi}(\underline{t})$. \underline{N} sei richtungsfix im Sinne stetiger Flächennormale und $\underline{n}_{\mathfrak{F}} := \frac{1}{\|\underline{N}\|} \cdot \underline{N}$. Sei $\underline{\nu}: G \subset \mathbb{E}^3 \rightarrow \mathbb{E}^3$ mit $\mathfrak{F} \subset G$ und $\tilde{f}_{\mathfrak{F}} := \underline{\nu}_{|\mathfrak{F}}^T \cdot \underline{n} \in V_1(\mathfrak{F}, \nu)$. Wir nennen den Ausdruck

$$\int_{\mathfrak{F}} \tilde{f}_{\mathfrak{F}} dO = \int_{\mathfrak{F}} \underline{\nu}^T \overbrace{d\mathfrak{O}}^{dO} = \int_{\mathfrak{F}} \underline{\nu}^T d\underline{O}$$

Oberflächenintegral 2. Art. $d\mathbf{O} = \underline{N} \cdot \frac{1}{\|\underline{N}\|} \cdot \underbrace{\|\underline{N}\|}_{dO} dt$ nennt man vektorielles Oberflächenelement.

Ist \mathfrak{F} geschlossener Rand eines Gebietes im \mathbb{E}^3 , so schreiben wir: $\oint_{\mathfrak{F}} \underline{v}^T d\mathbf{O}$.

Bemerkung 2.3.1 (Anmerkung OI1).

Physikalisch ist $\int_{\mathfrak{F}} \underline{v}^T d\mathbf{O}$ der Fluss durch Fläche \mathfrak{F} in Richtung $\underline{n}_{\mathfrak{F}}$.

Definition 2.3.4 (DO1).

Ist $\underline{v} \in (C^1(G))^n$, so erklärt man:

$$\operatorname{div} \underline{v} = \underline{\nabla}^T \underline{v} = \sum_{j=1}^n \frac{\partial v_j}{\partial x_j}(\underline{x}) \quad \forall \underline{x} \in G \quad , \quad \underline{\nabla} = \begin{bmatrix} \frac{\partial}{\partial x_1} \\ \vdots \\ \frac{\partial}{\partial x_n} \end{bmatrix}$$

Folgerung 2.3.1 (Folg. DO1).

Für $\underline{\varphi} : G \subset \mathbb{E}^n \rightarrow \mathbb{E}^1$ mit $\underline{\varphi} \in C^1(G)$, dann gilt: $\operatorname{grad} \underline{\varphi}(\underline{x}) = \underline{\nabla} \cdot \underline{\varphi}(\underline{x})$

Definition 2.3.5 (Rotation-DO2).

Für $\underline{v} : G \subset \mathbb{E}^3 \rightarrow \mathbb{E}^3$ mit $\underline{v} \in (C^1(G))^3$ definieren wir $(\operatorname{rot} \underline{v})(\underline{x}^o) = (\underline{\nabla} \times \underline{v})(\underline{x}^o) \quad \forall \underline{x}^o \in G$. $\operatorname{rot} \underline{v}$ nennen wir die Rotation des Vektorfeldes. Speziell gilt mit

$$\underline{e}_1 = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \underline{e}_2 = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \underline{e}_3 = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} :$$

$$\begin{aligned} (\operatorname{rot} \underline{v})(\underline{x}^o) &= \begin{vmatrix} \underline{e}_1 & \underline{e}_2 & \underline{e}_3 \\ \frac{\partial}{\partial x_1} & \frac{\partial}{\partial x_2} & \frac{\partial}{\partial x_3} \\ v_1 & v_2 & v_3 \end{vmatrix}(\underline{x}^o) \\ &= \left(\frac{\partial}{\partial x_2} v_3 - \frac{\partial}{\partial x_3} v_2 \right) (\underline{x}^o) \underline{e}_1 + \left(\frac{\partial}{\partial x_3} v_1 - \frac{\partial}{\partial x_1} v_3 \right) (\underline{x}^o) \underline{e}_2 + \left(\frac{\partial}{\partial x_1} v_2 - \frac{\partial}{\partial x_2} v_1 \right) (\underline{x}^o) \underline{e}_3 \end{aligned}$$

Folgerung 2.3.2 (Folg. DO2).

$f : G \rightarrow \mathbb{E}^1$ mit $G \subset \mathbb{E}^n$, $f \in C^2(G)$, dann gilt:

$$(\Delta f)(\underline{x}^o) = \left(\sum_{j=1}^n \frac{\partial^2}{\partial x_j^2} f \right) (\underline{x}^o) = [(\underline{\nabla}^T \cdot \underline{\nabla}) f](\underline{x}^o) = (\operatorname{div}(\operatorname{grad} f))(\underline{x}^o)$$

Beweis. Nachrechnen

□

Bemerkung 2.3.2 (Bemerkung DO1).

Die Rotation (oder curl) eines Feldes lässt sich auch in den folgenden Fällen sinnvoll erklären:

$f : G \subset \mathbb{E}^2 \rightarrow \mathbb{E}^1$ und $\underline{v} = \underline{v}(x_1, x_2) : G \subset \mathbb{E}^2 \rightarrow \mathbb{E}^1$ (mit $f \in C^1(G)$, $\underline{v} \in (C^1(G))^2$)

hier setzen wir:

$$(\operatorname{rot} f)(\underline{x}^o) = \left(\operatorname{rot} \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ f \end{bmatrix} \right) (\underline{x}^o) = \begin{bmatrix} \frac{\partial}{\partial x_2} f \\ -\frac{\partial}{\partial x_1} f \\ 0 \end{bmatrix} (\underline{x}^o)$$

(Kurz: $(\text{rot } f)(\underline{x}^o) = \left[\begin{array}{c} \frac{\partial}{\partial x_2} \\ -\frac{\partial}{\partial x_1} \end{array} \right] f(\underline{x}^o)$)

und

$$(\text{rot } \underline{v})(\underline{x}^o) = (\text{rot} \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ 0 \end{bmatrix})(\underline{x}^o) = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ \frac{\partial}{\partial x_1} v_2 - \frac{\partial}{\partial x_2} v_1 \end{bmatrix}(\underline{x}^o)$$

$$(\text{rot } \underline{v}) = \left(\frac{\partial}{\partial x_1} v_2 - \frac{\partial}{\partial x_2} v_1 \right)(\underline{x}^o)$$

In Bezug zur Integrabilitätsbedingung spricht man bei $\underline{v} : G \subset \mathbb{E}^n \rightarrow \mathbb{E}^n$ mit $\underline{v} \in (C^1(G))^n$ und $\left(\frac{\partial}{\partial x_j} v_k - \frac{\partial}{\partial x_k} v_j \right)(\underline{x}^o) = 0 \forall j, k : j \neq k$ und $\underline{x}^o \in G$ von Vektor-Feldern mit verschwindender Rotation.

Definition 2.3.6 (Normalbereiche des \mathbb{E}^n).

Ein Normalbereich des \mathbb{E}^1 ist ein kompaktes Intervall: $[a, b] \subset \mathbb{R}^1$. (Nun induktiv).

Es sei $n \geq 2$ und die Normalbereiche des \mathbb{E}^{n-1} seien definiert.

$\overline{\Omega}$ als Abschluss eines beschränkten Gebietes $\Omega \subset \mathbb{E}^n$ nennen wir Normalbereich der Klasse

C^1 (bzw. C^l), wenn $\exists \{ \underline{\varphi}^{(j)} \}_{j=1}^N : \underline{\varphi}^{(j)} : D(\underline{\varphi}^{(j)}) = \overline{\omega}_j \subset \mathbb{E}^{n-1} \rightarrow \mathbb{E}^n$ mit $\overline{\omega}_j$ sind Normalbereiche des \mathbb{E}^{n-1} bei $j = 1, \dots, N$ und $\underline{\varphi}^{(j)} \in (C^1(\overline{\omega}_j))^n$ (bzw. $(C^l(\overline{\omega}_j))^n$)

sowie:

- $\partial \Omega = \bigcup_{j=1}^N \underline{\varphi}^{(j)}(\overline{\omega}_j), \quad \underline{\varphi}^{(j)}(\omega_j) \cap \underline{\varphi}^{(k)}(\omega_k) = \emptyset \quad (j \neq k)$

- $\forall \underline{t} \in \overline{\omega}_j : \text{Rang} \left(\frac{\partial \underline{\varphi}^{(j)}}{\partial \underline{t}} \right) = n - 1$

Bemerkung 2.3.3 (OI2).

Die Abbildungen $\underline{\varphi}^{(j)}$ kann man auch im Sinne der Einschränkung von $\underline{\Phi}^{(j)} : G_j \in \mathbb{E}^{n-1} \rightarrow \mathbb{E}^n$ bei $\overline{\omega}_j \subset G_j$ und $\underline{\Phi}^{(j)} \in (C^l(G))^n$ über $\underline{\varphi}^{(j)}(\underline{t}) := \underline{\Phi}^{(j)}(\underline{t}) \quad \forall \underline{t} \in \overline{\omega}_j$ erklären.

Bemerkung 2.3.4 (OI3).

$\overline{\Omega}$ sei Normalbereich im \mathbb{E}^n und $\underline{\psi} : \overline{\Omega} \rightarrow \mathbb{E}^n$ mit $\underline{\psi} \in (C^l(\overline{\Omega})) \rightarrow \mathbb{E}^n$ mit $\frac{D\underline{\psi}}{D\underline{x}} \neq 0 \quad \forall \underline{x} \in \overline{\Omega}$, dann ist $\underline{\psi}(\overline{\Omega}) = \overline{G}$ wieder ein Normalbereich des \mathbb{E}^n .

Beweis. (Einfach Verkettung der Abb. und Def. überprüfen) □

Definition 2.3.7 (Def. (OI4), „ k -dim diffbare Mannigfaltigkeit“).

Eine Menge $M \subset \mathbb{E}^n$ heißt k -dimensionale differenzierbare Mannigfaltigkeit der Klasse C^l für $k \leq n - 1$, wenn $\forall \underline{x}^o \in M \exists U(\underline{x}^o)$ und Abb. $\underline{\varphi} \in C^l(\omega)$, $\omega \in \tau_{\mathbb{E}^k}$, so dass $\underline{\varphi}(\omega) = U(\underline{x}^o) \cap M$ gilt mit $\underline{\varphi}$ als eindeutige Parametrisierung von $U(\underline{x}^o) \cap M$.

$\underline{\varphi}$ nennt man die lokale Karte von $U(\underline{x}^o) \cap M$. Das System $\{ \underline{\varphi}^{(\alpha)} \}_{\alpha \in M}$ nennt man einen Atlas von M .

Definition 2.3.8 (Def. (OI5) „Abgeschlossenes Flächenstück“).

Es sei $n \geq 2$: $\mathfrak{F} \subset \mathbb{E}^n$ mit \mathfrak{F} abgeschlossen. \mathfrak{F} heißt abgeschlossenes Flächenstück der Klasse C^1 (bzw. C^l), wenn es eine eindeutige Abbildung (Parametrisierung) $\underline{\varphi}$ von \mathfrak{F} gibt mit $\underline{\varphi} : \bar{\omega} = D(\underline{\varphi}) \rightarrow \mathbb{E}^n$, mit $\bar{\omega} \in \mathbb{E}^{n-1}$ (und dort Normalbereich), so dass $\mathfrak{F} = \underline{\varphi}(\bar{\omega})$, $\underline{\varphi} \in (C^1(\bar{\omega}))^n$, sowie $\text{Rang} \left(\frac{\partial \underline{\varphi}}{\partial \underline{t}} \right) (\underline{t}^o) = n - 1 \quad \forall \underline{t}^o \in \bar{\omega}$. $\partial \mathfrak{F} := \underline{\varphi}(\partial \bar{\omega})$ nennen wir den Rand von \mathfrak{F} .

Bemerkung 2.3.5 (OI4).

\mathfrak{F} und $\partial \mathfrak{F}$ sind unabhängig von der konkreten Wahl der Parametrisierung $\underline{\varphi}$ (und $\bar{\omega}$)

Beweis. Es sei $\mathfrak{F} = \underline{\varphi}(\bar{\omega}) = \underline{\varphi}^o(\bar{\omega}_0)$: Konstruiere reguläre Abbildung.

$$\underline{\psi} : \bar{\omega} \rightarrow \bar{\omega}_0 : \frac{D\underline{\psi}}{D\underline{t}}(\underline{t}^o) \neq 0 \quad \forall \underline{t}^o \in \bar{\omega} \quad \text{bei} \quad \bar{\omega} \stackrel{\underline{\psi}}{\rightleftharpoons} \bar{\omega}_0$$

Verkettung liefert Beweis. □

Bemerkung 2.3.6 (OI5).

$\partial \mathfrak{F}$ ist bei $n \geq 3$ formal (Änderung der Raumdimension) selbst Vereinigung endl. vieler abgeschlossener Flächenstücke der Dimension $n - 2$. (Bei $n = 3$ sind das Jordankurven γ .)

Satz 2.3.3 (Satz (OI1)).

Jede kompakte $(n - 1)$ -dim. Mannigfaltigkeit $M \subset \mathbb{E}^n$ der Klasse C^l kann man in endlich viele $(n - 1)$ -dim. abgeschlossene Flächenstücke \mathfrak{F}_j der Klasse C^l zerlegen, so dass $M = \bigcup_{j=1}^N \mathfrak{F}_j$ und bei $j \neq k$; $\mathfrak{F}_j \cap \mathfrak{F}_k \in \{\emptyset, \tilde{\mathfrak{F}}\}$ ist. Hier bezeichnet $\tilde{\mathfrak{F}}$ ein $(n - 2)$ -dim. abgeschl. Flächenstück.

Beweis. Idee:

Wählen aus $\{\underline{\varphi}^{(\alpha)}\}_{\alpha \in M}$ endlich viele aus. Sichern hier: $\underline{\varphi}^{(j)}(\omega_j) \cap \underline{\varphi}^{(k)}(\omega_k) = \emptyset$.

Argumentieren mit achsenparallelen Quadern $U^{(j)}(\underline{x}^{0,j})$. Rest: Erkennen von $\underline{\varphi}^{(j)}(\partial \omega_j) \cap \underline{\varphi}^{(k)}(\partial \omega_k)$ als $(n - 2)$ abgeschlossene Flächenstücke. □

Erklären nun die Normale \underline{N} an ein $(n - 1)$ -dim. abgeschl. Flächenstück $\mathfrak{F} \subset \mathbb{E}^n$ der Klasse C^1 .

$\text{Rang} \left(\frac{\partial \underline{\varphi}}{\partial \underline{t}} \right) (\underline{t}^o) = n - 1 \quad \forall \underline{t}^o \in \bar{\omega}$: Dafür setzen wir

$$(D_{(k)} \underline{\varphi})(\underline{t}^o) := (-1)^{k-1} \det \begin{bmatrix} \frac{\partial \varphi_1}{\partial t_1} & \cdots & \frac{\partial \varphi_1}{\partial t_{n-1}} \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial \varphi_{k-1}}{\partial t_1} & \cdots & \frac{\partial \varphi_{k-1}}{\partial t_{n-1}} \\ \frac{\partial \varphi_{k+1}}{\partial t_1} & \cdots & \frac{\partial \varphi_{k+1}}{\partial t_{n-1}} \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial \varphi_n}{\partial t_1} & \cdots & \frac{\partial \varphi_n}{\partial t_{n-1}} \end{bmatrix} \quad \text{bei } k = 1, \dots, n$$

Hier können wegen $\text{Rang} \left(\frac{\partial \underline{\varphi}}{\partial \underline{t}} \right) (\underline{t}^o) = n - 1$ nicht alle $(D_{(k)} \underline{\varphi})(\underline{t}^o)$ verschwinden.

Erhalten deshalb: $D_{(\underline{\varphi})}(\underline{t}^o) := \sqrt{\sum_{k=1}^n ((D_{(k)} \underline{\varphi})(\underline{t}^o))^2} \neq 0$ und damit:

$$\underline{N}(\underline{t}^o) = \underline{N}(x(\underline{t}^o) = \underline{\varphi}(\underline{t}^o)) = \sum_{k=1}^n (D_{(k)} \underline{\varphi})(\underline{t}^o) \underline{e}_k \quad \text{mit kanon. Einheitsvektoren } \underline{e}_k, k = 1, \dots, n$$

Hier ist $\|\underline{N}\|_{\mathbb{E}^n}(\underline{t}^o) = D_{(\varphi)}(\underline{t}^o) \neq 0$. Setzen schließlich $\underline{n} = \frac{1}{\|\underline{N}\|} \underline{N}$ als Flächeneinheitsnormalen-Vektoren.

Zunächst sind hier die $\{\underline{N}, \left\{\frac{\partial \varphi}{\partial t_j}\right\}^{n-1}\}$ linear unabhängig im \mathbb{E}^n , weil $\det\left(\underline{N}, \frac{\partial \varphi}{\partial \underline{t}}\right) = D_{(\varphi)}^2 \neq 0$ und Determinantengesetze („gleiche Zeilen oder Spalten“) liefern Orthogonalität: $\underline{N}^T \cdot \frac{\partial \varphi}{\partial t_j} = 0$.

Definition 2.3.9 (Oberflächenmaß).

Das Oberflächenmaß $\nu(\cdot)$ erklären wir analog Definition 2.3.1: Sei \mathfrak{F} ein $(n-1)$ -dim. abgeschl. Flächenstück der Klasse C^1 .

$$[\bar{\omega}, \mathfrak{A}_{\mu_L}(\bar{\omega}), \mu_L] \xrightarrow[\varphi^{-1}]{\varphi} [\mathfrak{F}, \mathfrak{C}(\mathfrak{F}), \nu] \quad ; \quad \mathfrak{C}(\mathfrak{F}) := \varphi(\mathfrak{A}_{\mu_L})(\mathfrak{F})$$

durch:

$$|\mathfrak{W}| = \nu(\mathfrak{W}) := \int_{\vartheta} \|\underline{N}(\underline{t})\|_{\mathbb{E}^n} d\mu_L(\underline{t}) \quad \forall \mathfrak{W} = \varphi(\vartheta), \vartheta \in \mathfrak{A}_{\mu_L}(\bar{\omega})$$

$$d.h.: \quad |\mathfrak{F}| = \int_{\bar{\omega}} \|\underline{N}(\underline{t})\|_{\mathbb{E}^n} d^* \underline{t} = \int_{\mathfrak{F}} d\nu(O) = \int_{\mathfrak{F}} dO$$

Definition 2.3.10 (Def. (OI6) „Oberflächenintegral“).

\mathfrak{F} sei $(n-1)$ -dim. abgeschl. Flächenstück der Klasse C^1 .

$\mathfrak{F} \subset G \subset \mathbb{E}^n$, sowie $f: G \rightarrow \mathbb{E}^1$ und $\underline{\nu}: G \rightarrow \mathbb{E}^n$. $f_{\mathfrak{F}} \in V_1(\mathfrak{F}, \nu)$ bzw. $\tilde{f}_{\mathfrak{F}} := \underline{\nu}^T \cdot \underline{n} \in V_1(\mathfrak{F}, \nu)$.

Wir nennen

$$(I) \quad \int_{\mathfrak{F}} f_{\mathfrak{F}}(\underline{x}) dO = \int_{\mathfrak{F}} f_{\mathfrak{F}}(\underline{x}) d\nu(O) \quad \text{Oberflächenintegral 1. Art}$$

$$(II) \quad \int_{\mathfrak{F}} \tilde{f}_{\mathfrak{F}}(\underline{x}) dO = \int_{\mathfrak{F}} \underline{\nu}^T(\underline{x}) \underbrace{\underline{n}_{\mathfrak{F}}(\underline{x})}_{dO} dO = \int_{\mathfrak{F}} \underline{\nu}^T(\underline{x}) dO \quad \text{Oberflächenintegral 2. Art}$$

Bemerkung 2.3.7 (OI6).

Bei diffbaren Mannigfaltigkeiten und Rand $\partial\Omega$ von Normalbereichen muss man bei (II) OI 2. Art die Normalenrichtungen „vereinheitlichen“.

Nun sei $\bar{\Omega}$ Normalbereich der Klasse C^1 im \mathbb{E}^n . Rand $\partial\Omega = \bigcup_{j=1}^N \varphi^{(j)}(\bar{\omega}_j)$, die $\varphi^{(j)}(\bar{\omega}_j)$ Randflächen von Ω und $\varphi^{(j)}(\bar{\omega}_j) \cap \varphi^{(k)}(\bar{\omega}_k) = \emptyset$.

Geschrieben mit Flächen $\overset{\circ}{\mathfrak{F}}_j \cap \overset{\circ}{\mathfrak{F}}_k = \emptyset \quad \forall j \neq k$.

Lemma 2.3.1 (OI1).

$\underline{x} \in \varphi^{(j)}(\underline{t}) \in \varphi^{(j)}(\bar{\omega}_j)$ sei „innerer“ Randpunkt - d.h. „innerer“ Punkt der Randfläche $\overset{\circ}{\mathfrak{F}}_j$.

Weiterhin seien bei $0 < \delta : \underline{g}(h) : \underline{g} \in (C^1(-\delta, \delta))^n$ mit $\underline{g}(0) = \underline{x}$ und

$$\det\left(\underline{\kappa}, \frac{\partial \varphi^{(j)}}{\partial \underline{t}}\right)(0, \underline{t}) > 0 \quad (\circ), \text{ wobei } \underline{\kappa} := \frac{d}{dh} \underline{g}|_{h=0}.$$

Dann existiert $\eta = \eta(\underline{x}, \underline{g}) > 0$ derart, dass mit $G^+ := \{\underline{g}(h), h \in (0, \eta)\}$ $\forall \underline{x} \in \varphi^{(j)}(\bar{\omega}_j)$ und $G^- := \{\underline{g}(h), h \in (-\eta, 0)\}$ \underline{g} (nach oben) genau einer der folgenden Fälle zutrifft:

a) $G^- \subset \Omega, G^+ \subset \overline{\Omega}^c, \varepsilon_j = 1$

b) $G^+ \subset \Omega, G^- \subset \overline{\Omega}^c, \varepsilon_j = -1$

c) $G^-, G^+ \subset \Omega, \varepsilon_j = 0$

Bemerkung 2.3.8 (OI7). Der Fall c) behandelt (repräsentiert) innere Schnittflächen von Ω . (Schlitzflächen oder Schlitz-Kurven)

Beweis. (Lemma 2.3.1:) $\underline{x}^o = \underline{\varphi}(\underline{t}^o) = \underline{\varphi}^{(j)}(\underline{t}^o)$ mit $\underline{\varphi} = \underline{\varphi}^{(j)}$

Setzen

$$\underline{a} = \begin{bmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} D_{(1)}\underline{\varphi}(\underline{t}^o) \\ \vdots \\ D_{(n)}\underline{\varphi}(\underline{t}^o) \end{bmatrix}, \underline{y} = \begin{bmatrix} s \\ \underline{t} \end{bmatrix} \in \mathbb{R} \times \omega_j := W_j \quad \text{und} \quad \underbrace{\underline{\psi}(s, \underline{t})}_{=y} := \underline{a}s + \underline{\varphi}(\underline{t}).$$

Dann gilt:

$$\frac{D(\underline{\psi})}{D\underline{y}} = \sum_{k=1}^n a_k D_{(k)}\underline{\varphi}(\underline{t}) \stackrel{t=\underline{t}^o}{=} (D_{(\underline{\varphi})}(\underline{t}^o))^2 > 0 \quad \Rightarrow \exists V = U(s^o, \underline{t}^o) \subset \mathbb{R} \times \omega_j : \frac{D\underline{\psi}}{D\underline{y}} > 0 \quad \forall \underline{y} \in V. (\heartsuit)$$

Wir können hier einfach $s^o = 0$ wählen.

Nach oben existiert Umgebung $U_1(\underline{x}^o)$ mit $U_1(\underline{x}^o) = \underline{\psi}(V)$ (bei Existenz der inv. Abb. $\underline{\psi}_{|U_1(\underline{x}^o)}^{-1}$).

Erklären jetzt ϑ als offene Randstück-Parameter-Menge: $\vartheta := \{\underline{t} \in \omega_j : [0, \underline{t}]^T \in V\}$

$\Rightarrow \underline{\varphi}(\vartheta)$ ist offen in $\underline{\varphi}(\omega_j)$ und in $\partial\Omega$. $\Rightarrow A := \partial\Omega \setminus \underline{\varphi}(\vartheta)$ abgeschlossen und $\underline{x}^o \notin A$.

Wir können gegebenenfalls durch Verkleinern von V sichern, dass gilt: $\underline{x}^o \in U_1$ und $A \cap U_1 = \emptyset$

Daraus folgt sofort: dass gilt $U_1 \cap \partial\Omega \subset \underline{\varphi}(\vartheta)$!

Nun sei wieder $s = s^o = 0$.

O.B.d.A. nehmen wir an, dass gilt: $U_1 \cap \partial\Omega = \{\underline{\varphi}(\underline{t}) : \|\underline{t} - \underline{t}^o\|_{\mathbb{R}^{n-1}} < \beta\}$

$$\text{Wir setzen} \quad V_\beta := \{\underline{y} : \underbrace{\left\| \begin{bmatrix} 0 \\ \underline{t}^o \end{bmatrix} - \underbrace{\begin{bmatrix} s \\ \underline{t} \end{bmatrix}}_{\underline{y}} \right\|_{\mathbb{R}^n}}_{\underline{y}^o} < \beta\} \quad \text{und} \quad \begin{aligned} U_1^+ &:= \underline{\psi}\{\underline{y} \in V_\beta, s > 0\} \\ U_1^- &:= \underline{\psi}\{\underline{y} \in V_\beta, s < 0\} \end{aligned}$$

Die Mengen U_1^+, U_1^- sind offen und zusammenhängend und enthalten keine Randpunkte mehr.

Die Mengen $U_1^+ \cap \Omega, U_1^+ \cap \overline{\Omega}^c$ sind offen und eine der Menge ist leer. Analog für U_1^- .

Wären nun $U_1^+, U_1^- \subset \overline{\Omega}^c$, so könnte \underline{x}^o nicht Randpunkt sein, d.h. $U_1^+, U_1^- \subset \Omega$. Andere Fälle analog. Damit verbleiben nur noch die Fälle a)-c) zunächst für U_1^+, U_1^- .

Nun sei $\underline{x} = \underline{\varphi}(\underline{t}) \in U_1 \cap \underline{\varphi}(\omega_j)$ und \underline{g} entspreche den Voraussetzungen.

Dann existiert $\eta_1 > 0$: $G_1 := \{\underline{g}(h), h \in (-\eta_1, \eta_1)\} \subset U_1$ und $\underline{\psi}^{-1}(G_1) \subset V_\beta$.

D.h. $\underline{\psi}^{-1}(G_1)$ hat die Darstellung: $\underline{\psi}^{-1}(G_1) := \left\{ \begin{bmatrix} s(h) \\ \underline{t}(h) \end{bmatrix}, h \in (-\eta_1, \eta_1) \right\}$

In Umgebung von $h = 0$ sind hier s und \underline{t} nach h diffbar und mit $\underline{g}(0) = \underline{x}^o$ gilt:

$$\underline{g}(h) = s(h) \cdot \underline{a} + \underline{\varphi}(\underline{t}(h)) \quad \forall h \in (-\eta_1, \eta_1)$$

Die Differentiation nach h liefert: $\underline{\kappa} := \frac{d}{dh} \underline{g}|_{h=0} = \frac{ds}{dh}(0) \cdot \underline{a} + \frac{\partial \underline{\varphi}}{\partial \underline{t}} \frac{d\underline{t}}{dh}(0)$

Mit (\circ) und (\heartsuit) liefern Determinanten-Rechenregeln: $\det(\underbrace{\underline{\kappa}}_{>0}, \underbrace{\frac{\partial \underline{\varphi}}{\partial \underline{t}}}_{>0}) = \frac{ds}{dh}(0) \underbrace{\frac{D\underline{\psi}}{D\underline{y}}|_{\underline{y}^0}}_{>0} \Rightarrow \frac{ds}{dh}(0) > 0$

Wegen $s(0) = 0$ und $s(h)$ monoton wachsend - sind alle oben für U_1^+, U_1^- untersuchten Inklusionen in Ω bei möglicher Änderung von η_1 zu η von G_1 direkt auf G^+ und G^- übertragbar. Rest: Klappt für ganz $\underline{\varphi}(\omega_j)$ mit einfachen Zusammenhangs- und Stetigkeitsargumenten. \square

Definition 2.3.11 (Def. (OI7) „Oberflächenintegral“).

M sei Rand eines Normalbereiches $M = \partial\Omega$ bzw. abgeschlossenes Flächenstück im \mathbb{E}^n , mit der Darstellung $M = \bigcup_{j=1}^N \mathfrak{F}_j$ als Vereinigung abgeschlossener Flächenstücke im \mathbb{E}^n der Klasse C^1 ,

bei $\mathfrak{F}_j \cap \mathfrak{F}_k = \emptyset \quad \forall j \neq k$.

Dann gilt: $\mathfrak{C}(M) = \sigma \left(\overline{\bigcup_{j=1}^N \underline{\varphi}^{(j)}(\mathfrak{A}_{\mu_L}(\overline{\omega}_j))} \right)^v$, $\nu(A) := \sum_{j=1}^N \int_{(\varphi^{(j)})^{-1}(A \cap \underline{\varphi}^{(j)}(\overline{\omega}_j))} D(\underline{\varphi}^{(j)})(\underline{t}) d\underline{t} \quad \forall A \in \mathfrak{C}$

Es seien $f: G \rightarrow \mathbb{E}^1, \underline{\nu}: G \rightarrow \mathbb{E}^n$ mit $M \subset G$, sowie $f_{\mathfrak{F}_j}, \underline{\nu}^T \cdot \underline{n}_{\mathfrak{F}_j} = \tilde{f} \in V_1(\mathfrak{F}_j, \underline{\nu}), \quad \forall j = 1, \dots, N$

Wir nennen

$$(i) \int_M f_M(\underline{x}) dO = \sum_{j=1}^N \int_{\mathfrak{F}_j} f_{\mathfrak{F}_j}(\underline{x}) dO \quad \text{Oberflächenintegral 1. Art} \quad \text{und}$$

$$(ii) \int_M \tilde{f}_M(\underline{x}) dO = \sum_{j=1}^N \varepsilon_j \int_{\mathfrak{F}_j} \tilde{f}_{\mathfrak{F}_j}(\underline{x}) dO = \sum_{j=1}^N \int_{\mathfrak{F}_j} \underline{\nu}^T(\underline{x}) dO \quad \text{Oberflächenintegral 2. Art,}$$

mit $dO|_{\mathfrak{F}_j} := \varepsilon_j \cdot \underline{n}_{\mathfrak{F}_j} dO|_{\mathfrak{F}_j}$

Ist $\overline{\Omega}$ Normalbereich, dann ε_j aus Lemma 2.3.1. Sonst beginnen wir mit \mathfrak{F}_1 . Setzen $\varepsilon_1 = 1$ und bauen uns zu M ein Gebiet, wobei \underline{N} nach außen zeigt.

2.4 Partielle Integration und Integralsätze

Definition 2.4.1 (Säulenförmiges Gebiet (PI1)).

$G = \Omega$ sei beschränktes Gebiet, \overline{G} Normalbereich und $G \subset C^1, \partial G \subset C^1$ (stückweise).

Wir nennen G säulenförmig bzgl $x_1(x_j, j = 1, \dots, n)$ wenn $\forall \underline{x}^\# \in P_{\underline{x}^\#} G = G^\#$ mit $\underline{a} = \begin{pmatrix} a(\underline{x}^\#) \\ \underline{x}^\# \end{pmatrix}$

und $\underline{b} = \begin{pmatrix} b(\underline{x}^\#) \\ \underline{x}^\# \end{pmatrix}$, $\underline{a}, \underline{b} \in \overline{G}$, stets ihre Verbindungsstrecke in \overline{G} liegt.

Bemerkung 2.4.1 (PI1).

Alle folgenden Argumentationen lassen sich lokal auf beliebige Normalbereiche der Klasse C^1 übertragen.

Satz 2.4.1 (Satz Partielle Integration im \mathbb{E}^n (PI1)).

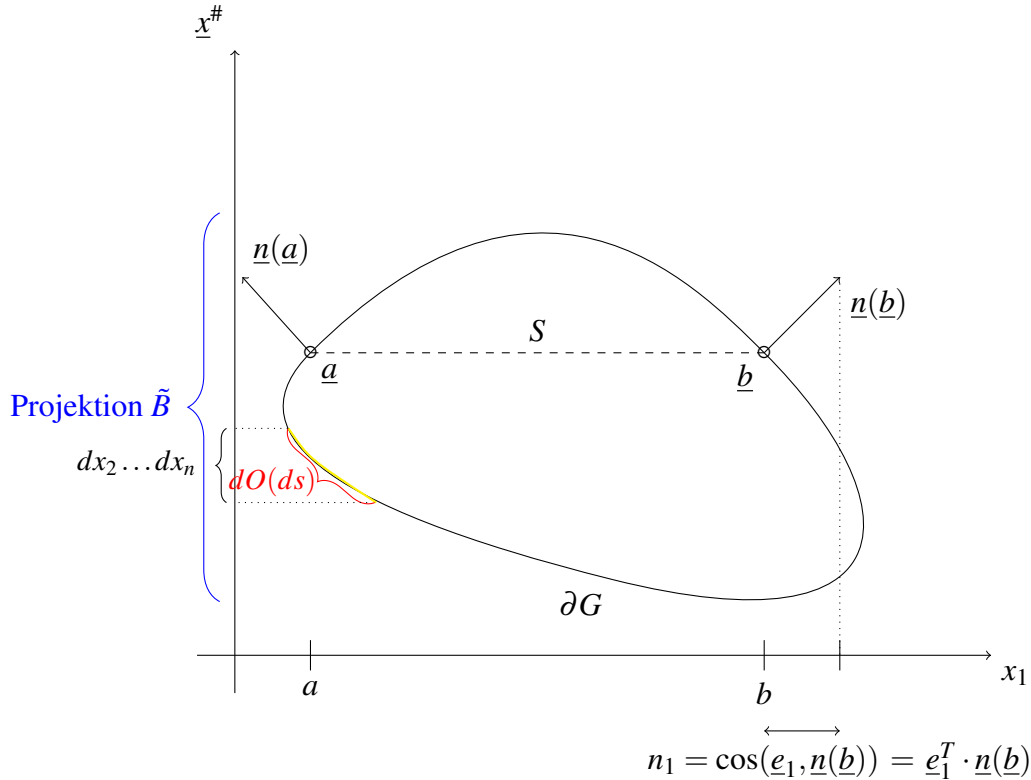
Seien $f, g \in C^1(\bar{G})$, G säulenförmig bzgl. x_j , dann gilt die folgende Integral-Identität:

$$\int_G \left(\frac{\partial f}{\partial x_j} \right) g d^* \underline{x} = \int_{\partial G} f(\underline{x}) g(\underline{x}) \cos(\underline{e}_j, \underline{n}) dO - \int_{\bar{G}} f \cdot \frac{\partial g}{\partial x_j} d^* \underline{x} \quad j = 1, \dots, n$$

Bemerkung 2.4.2 (PI2).

Hier reicht $f, g \in C^0(\bar{G}) \cap C^1(G)$

Beweis. Satz 2.4.1 (Skizze)



Nutzen die Formel ($S_{\#}$) aus 2.1:

$$\int_{\bar{G}} \underbrace{f(x_1, \underline{x}^{\#})}_{\underline{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ \underline{x}^{\#} \end{bmatrix}} d^* \underline{x} = \int_{P_{x^{\#}} \bar{G} = G^{\#} a(x^{\#})}^{b(x^{\#})} \int f(x_1, \underline{x}^{\#}) dx_1 d^* \underline{x}^{\#} \quad , (S_{\#}) \text{ liefert hier:}$$

$$\int_{\bar{G}} \frac{\partial f}{\partial x_1} g d^* \underline{x} = \int_{G^{\#} a(x^{\#})}^{b(x^{\#})} \int \frac{\partial f}{\partial x_1} g dx_1 d^* \underline{x}^{\#} \stackrel{\text{part. Int.}}{=} \underbrace{\int_{G^{\#}} [f(\underline{b})g(\underline{b}) - f(\underline{a})g(\underline{a})] d^* \underline{x}^{\#}}_{(A)} - \int_{\bar{G}} f \frac{\partial g}{\partial x_1} d^* \underline{x}$$

Hier gilt: $d^* \underline{x}^{\#} = \cos(\underline{e}_1, \underline{n}) dO$ und $n_1(\underline{a}) = \underline{e}_1^T \cdot \underline{n}(\underline{a}) \leq 0$ sowie $n_1(\underline{b}) = \underline{e}_1^T \cdot \underline{n}(\underline{b}) \geq 0$

$$(A) = \int_{\partial G: n_1(\dots) \geq 0} f(\underline{x}) g(\underline{x}) \cdot n_1 dO + \int_{\partial G: n_1(\dots) \leq 0} -f(\underline{x}) g(\underline{x}) \cdot (-n_1) dO = \int_{\partial G} f \cdot g \cdot n_1 dO$$

□

Bemerkung 2.4.3 (PI3).

Satz 2.4.1 allg. für $g = 1$ bewiesen in Grundkurs Analysis, Teil 3, S. 117 ff.

Satz 2.4.2 (Gaußscher Integralsatz PI2).

Ω sei Normalbereich der Klasse C^1 im \mathbb{E}^n und $\partial\Omega = \partial_1\Omega \cup \partial_2\Omega$, wobei $\partial_1\Omega = \bigcup_{j=1}^N \mathfrak{F}_j$ mit

$\varepsilon_j = \pm 1$ und $\partial_2\Omega = \bigcup_{j=N+1}^{N_1} \mathfrak{F}_j$ mit $\varepsilon_j = 0$.

Dann gilt für $\underline{v} \in (C^1(\overline{\Omega}))^n$:

$$\int_{\overline{\Omega}} \operatorname{div} \underline{v} d^* \underline{x} = \oint_{\partial_1\Omega} \underline{v}^T d\underline{O}$$

Beweis. Setze $g = 1$, $f = v_k$, $k = 1, \dots, n$

$$\sum_{k=1}^n \int_{\overline{\Omega}} \frac{\partial v_k}{\partial x_k} d^* \underline{x} = \sum_{k=1}^n \int_{\partial_1\Omega} v_k \cdot n_k dO = \int_{\partial_1\Omega} \underline{v}^T d\underline{O}$$

□

Bemerkung 2.4.4 (PI4).

Im \mathbb{E}^2 haben wir für die Oberflächenintegrale entsprechende Kurvenintegrale. Ist Ω ein Normalbereich der Klasse C^1 im \mathbb{E}^2 , so besteht sein Rand $\partial\Omega$ aus glatten Jordankurven. Hier gilt speziell mit entsprechender Parametrisierung:

$$\underline{n} = \frac{1}{\|\dot{\underline{x}}(t)\|_{\mathbb{E}^2}} \begin{bmatrix} \dot{x}_2(t) \\ -\dot{x}_1(t) \end{bmatrix}, \quad \underline{\tau} = \frac{1}{\|\dot{\underline{x}}(t)\|_{\mathbb{E}^2}} \begin{bmatrix} \dot{x}_1(t) \\ \dot{x}_2(t) \end{bmatrix}$$

Damit hat der Gaußscher Integralsatz die Gestalt:

$$\int_{\Omega} \operatorname{div} \underline{v} d^* \underline{x} = \oint_{\partial\Omega} (v_1 dx_2 - v_2 dx_1)$$

Die folgende Gleichung nennt man den „Stokesschen - oder auch Greenschen Integralsatz“ der Ebene:

$$\int_{\Omega} \left(\frac{\partial v_2(\underline{x})}{\partial x_1} - \frac{\partial v_1(\underline{x})}{\partial x_2} \right) d^* \underline{x} = \int_{\Omega} \operatorname{rot} \underline{v} d^* \underline{x} = \oint_{\partial\Omega} \underline{v}^T \cdot \underline{\tau} ds = \oint_{\partial\Omega} \underline{v}^T d\underline{x}$$

Beweis. Einfach Formel der partiellen Integration aus Satz 2.4.1 anwenden. □

Satz 2.4.3 (Stokesscher Integralsatz PI3).

\mathfrak{F} sei abgeschlossenes Flächenstück der Klasse C^1 im \mathbb{E}^3 , $\underline{v} \in (C^1(G))^3$ und $\mathfrak{F} \subset G$,

$\partial\mathfrak{F} = \partial_1\mathfrak{F} \cup \partial_2\mathfrak{F}$, $\partial_1\mathfrak{F} = \bigcup_{j=1}^N \gamma_j$ (keine Schlitzkurven) und $\partial_2\mathfrak{F}$ bestehe nur aus Schlitzkurven.

Dann gilt:

$$\int_{\mathfrak{F}} (\operatorname{rot} \underline{v})^T dO = \int_{\partial_1\mathfrak{F}} \underline{v}^T d\underline{x}$$

Beweis. Es reicht, den Beweis für $\partial\mathfrak{F} = \partial_1\mathfrak{F} = \gamma$ zu führen, wobei $\mathfrak{F} = \underline{\varphi}(\bar{\omega})$ sei, also Bild des Normalbereichs $\bar{\omega}$ im \mathbb{E}^2 :

Wir betrachten dazu den ersten Summanden im Kurvenintegral 2. Art:

$$\int_{\gamma=\underline{\varphi}(\partial\omega)} v_1 dx_1 = \int_{\partial\omega} v_1(\underline{x}(\underline{t})) \left(\frac{\partial x_1}{\partial t_1} dt_1 + \frac{\partial x_1}{\partial t_2} dt_2 \right) = (\circ)$$

Auf $\bar{\omega}$ können wir den ebenen Stokesschen (Greenschen) Integralsatz im Sinne von Bem. 2.4.4 anwenden und erhalten:

$$(\circ) = \int_{\bar{\omega}} \left\{ \frac{\partial}{\partial t_1} \left(v_1 \frac{\partial x_1}{\partial t_2} \right) - \frac{\partial}{\partial t_2} \left(v_1 \frac{\partial x_1}{\partial t_1} \right) \right\} d\omega \stackrel{\text{ausrechnen}}{=} \int_{\bar{\omega}} \left\{ \frac{\partial v_1}{\partial x_3} \cdot \frac{D(x_3, x_1)}{D\underline{t}} - \frac{\partial v_1}{\partial x_2} \cdot \frac{D(x_1, x_2)}{D\underline{t}} \right\} d^* \underline{t}$$

Damit können wir das Ergebnis mit den Komponenten des Einheitsnormalenvektors \underline{n} schreiben:

$$\int_{\gamma=\underline{\varphi}(\partial\omega)} v_1 dx_1 = \int_{\mathfrak{F}=\underline{\varphi}(\bar{\omega})} \left\{ \frac{\partial v_1}{\partial x_3} \cdot n_2 - \frac{\partial v_1}{\partial x_2} \cdot n_3 \right\} dO$$

Analoges Vorgehen für den zweiten und dritten Summanden des Kurvenintegrals 2. Art liefert die Behauptung des Satzes. □